

makeblock

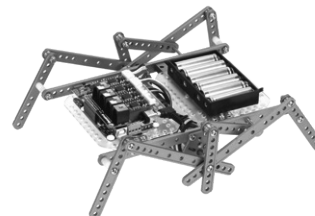
Ultimate 2.0

набор 10 в 1

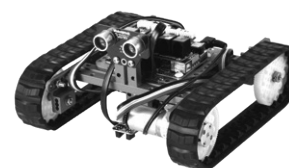
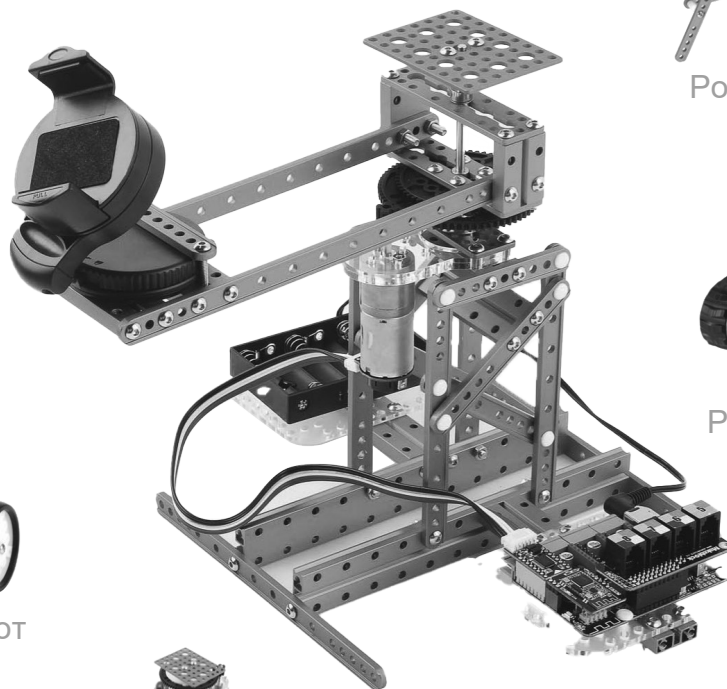
Инструкция пользователя часть 2



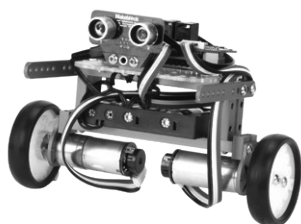
Катапульта



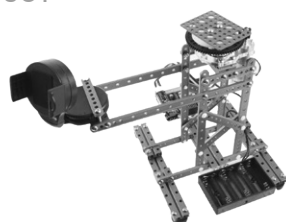
Робот-муравей



Робот-исследователь

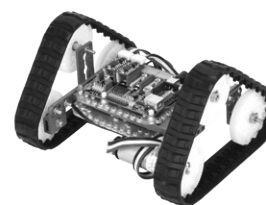


Балансирующий робот



Робот для 3D-съемки
тип В

Робот для 3D-съемки
тип А

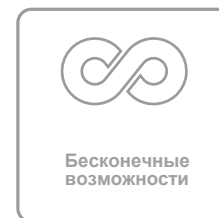


Вращающийся
танк



MegaPi
внутри

Твой робот - твои правила



Бесконечные
возможности



10 конфигураций



Совместимость с
Arduino и Raspberry Pi



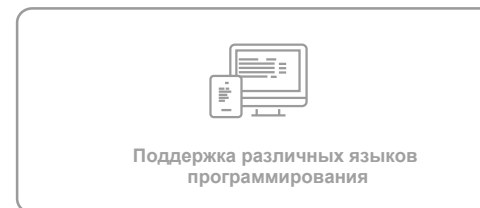
Экструдированный
алюминий



Моторы с
энкодером



Мобильное
приложение

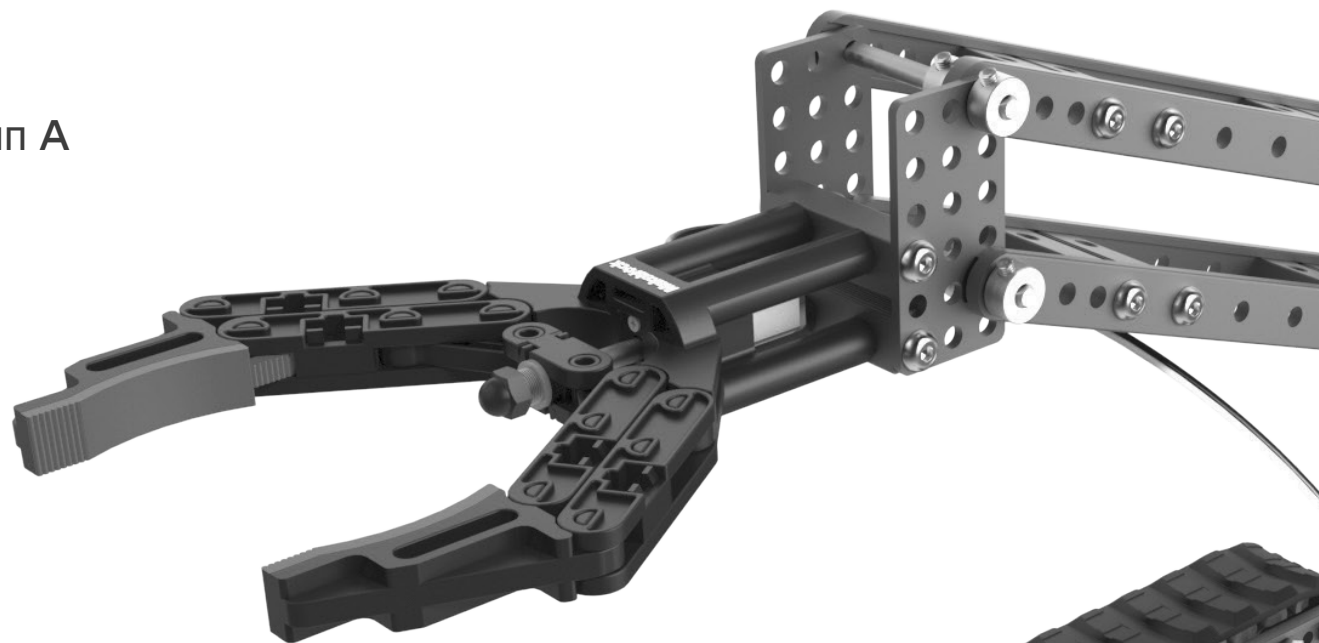
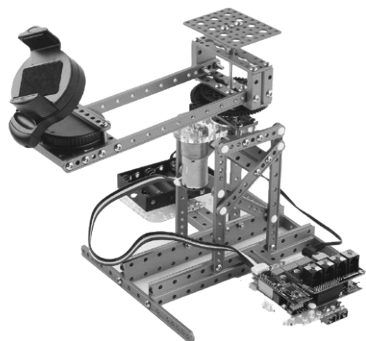


Поддержка различных языков
программирования

ИНСТРУКЦИЯ

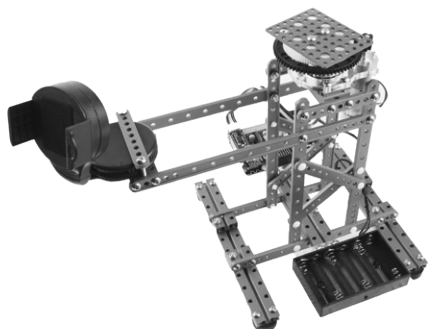
01

Робот для 3D-съемки тип А
(Умный штатив)



02

Робот для 3D-съемки
тип В



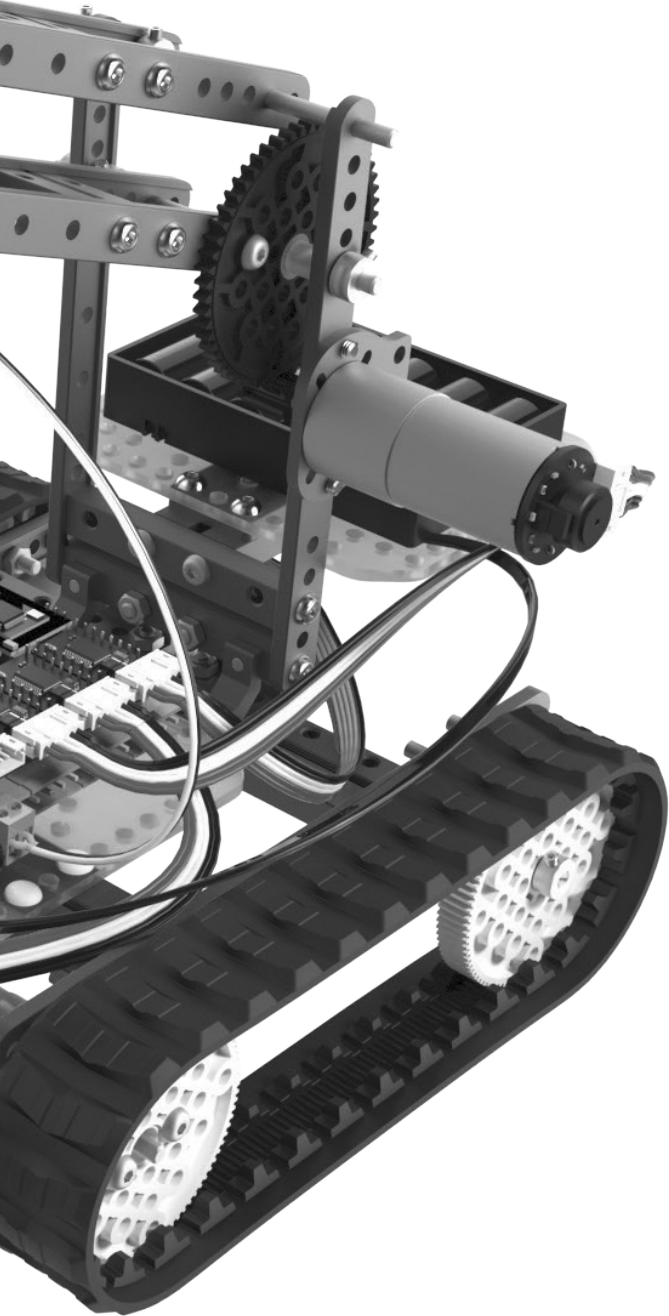
03

Катапульта



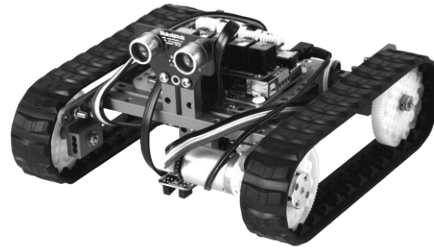
Ultimate
набор 10 в 1

2.0



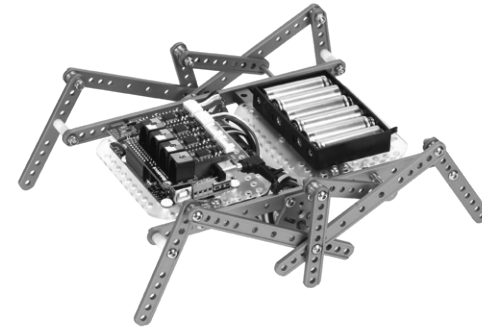
04

Робот-исследователь



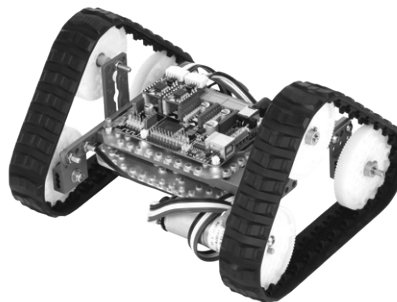
05

Робот-муравей



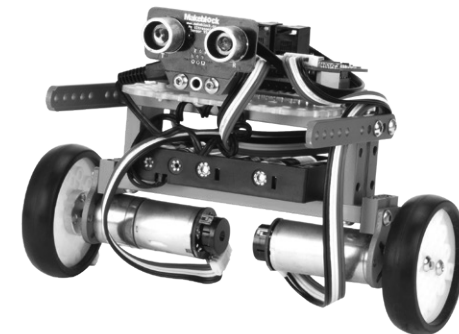
06

Вращающийся танк

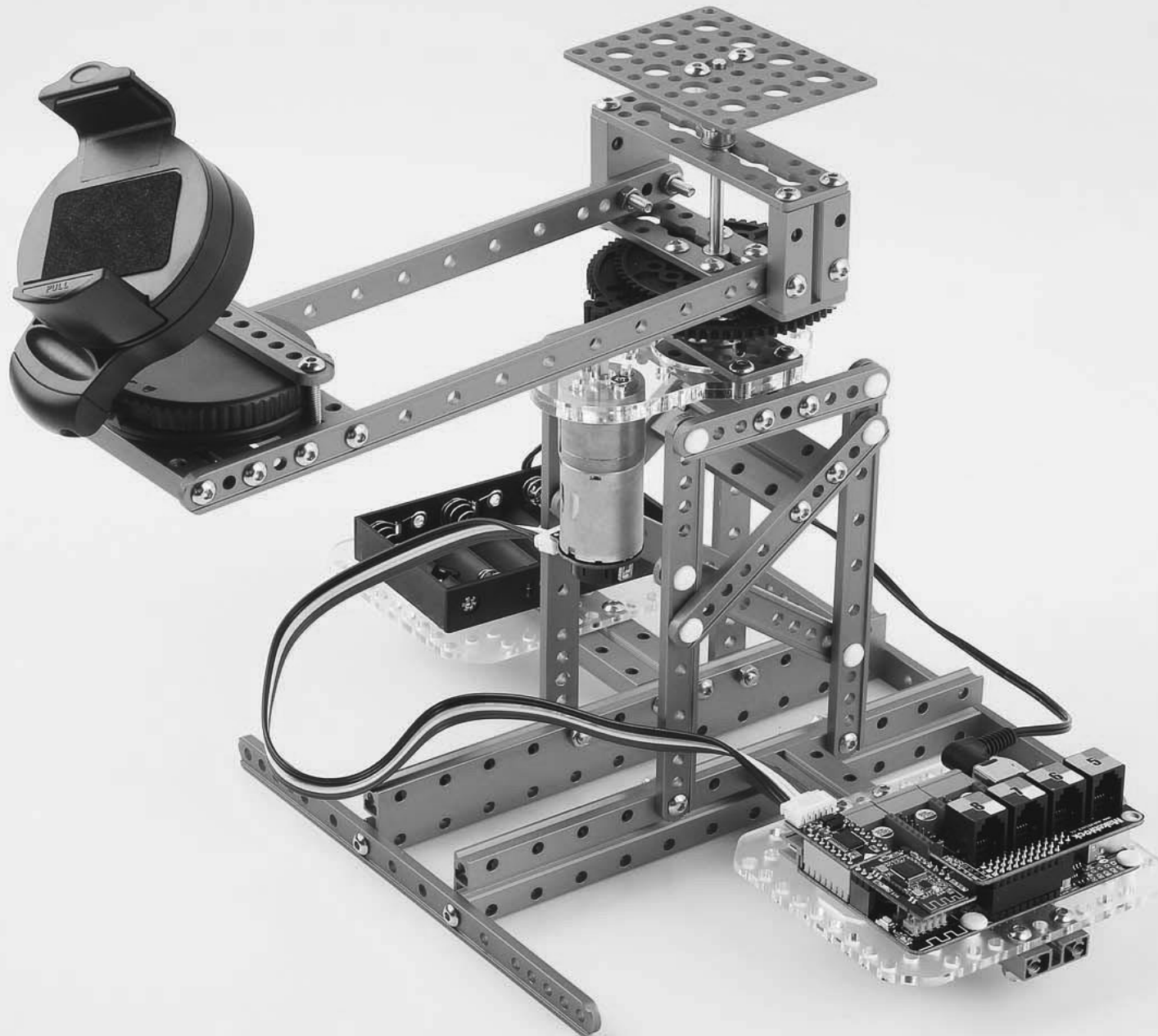


07

Балансирующий робот

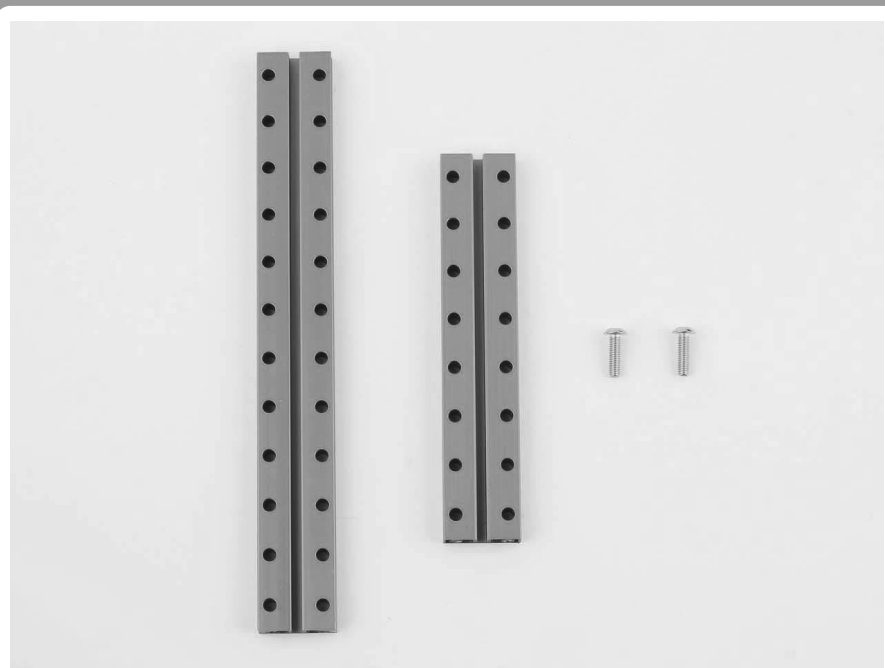


1 Робот для 3D-съемки тип А (Умный штатив)



1

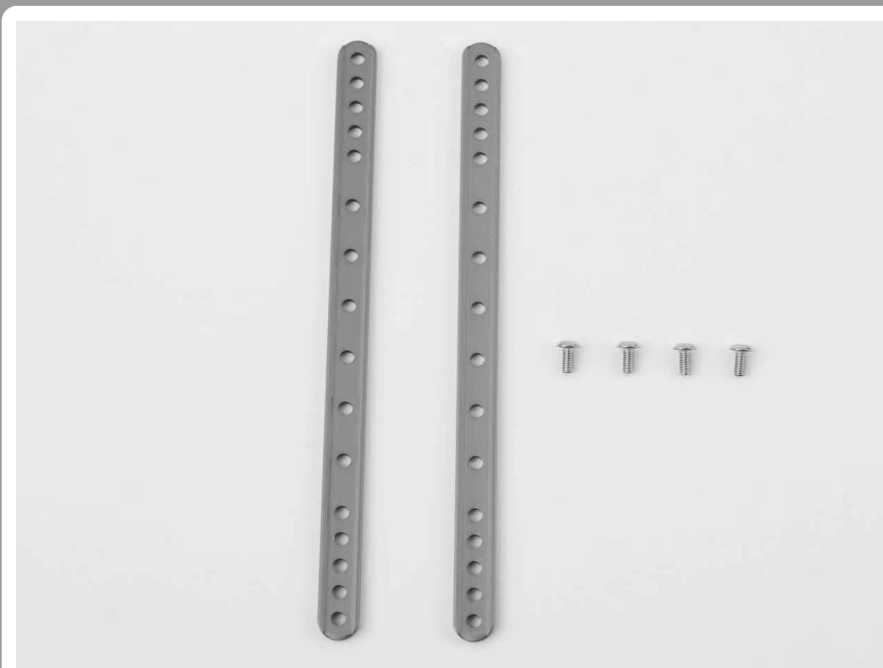
- Балка 0824-192 (1)
- Балка 0824-128 (1)
- Винт М4*16 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

2

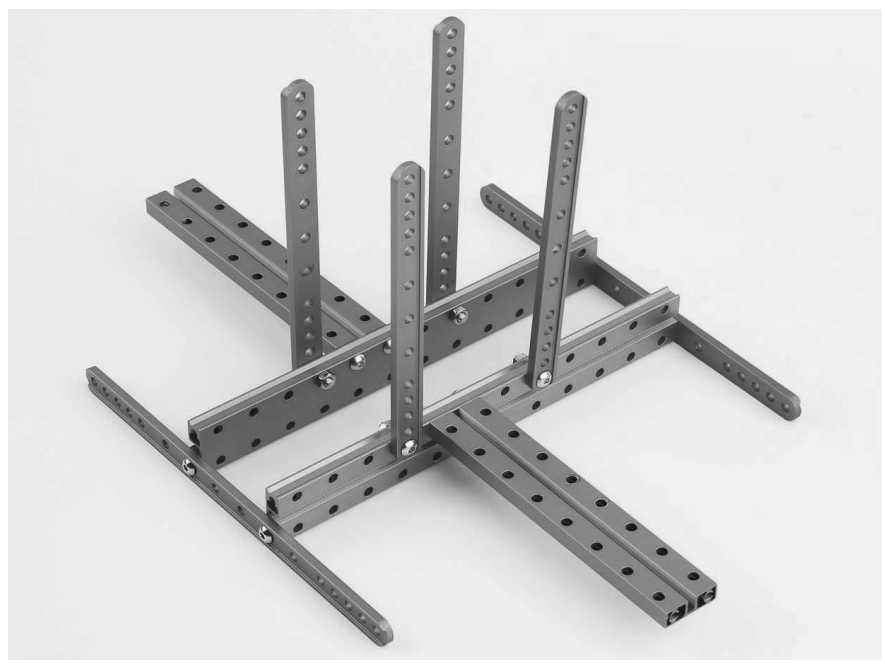
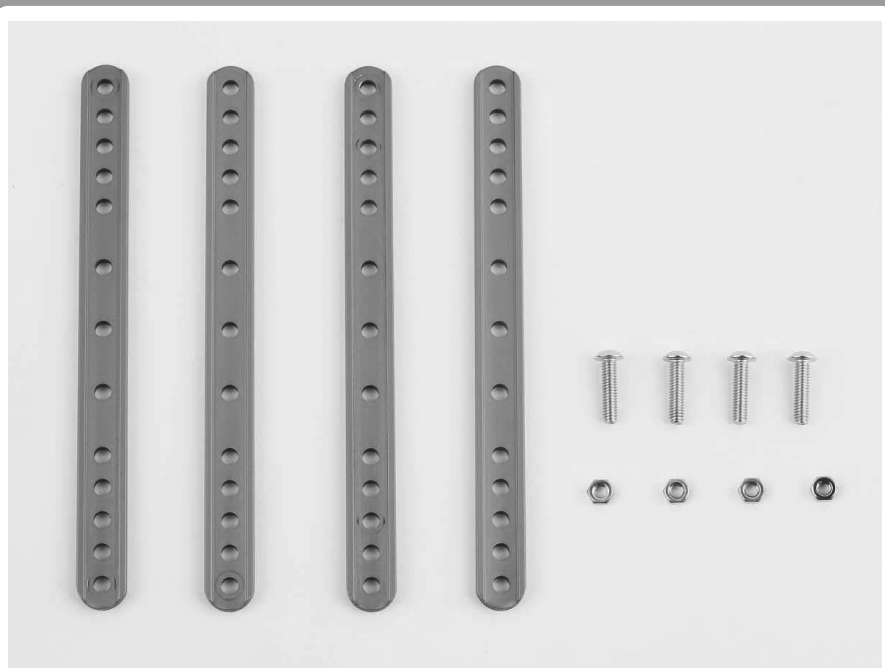
- Балка 0412-188 (2)
- Винт М4*8 (4)



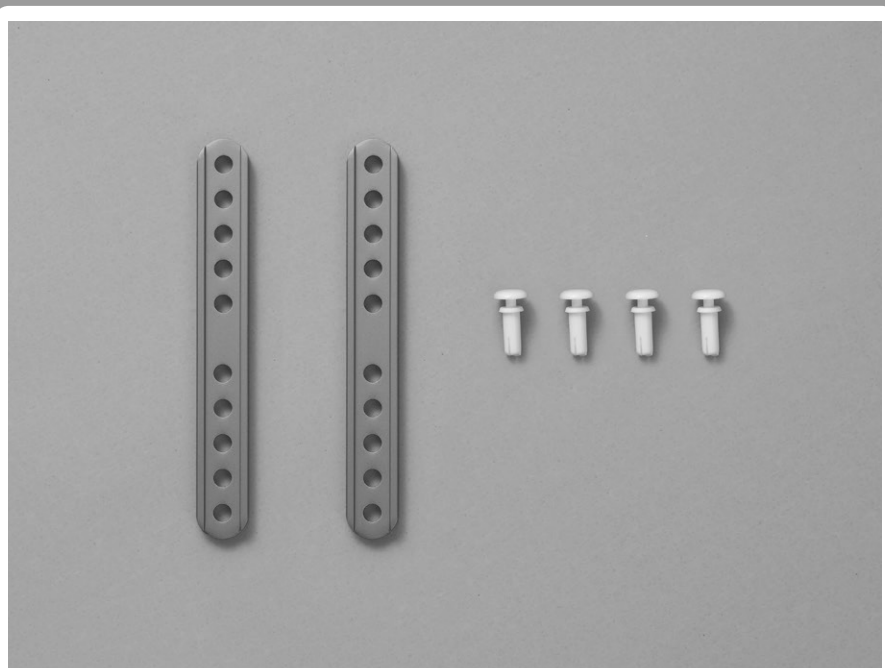
Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

3

- Балка 0412-140 (4)
- Винт М4*16 (4)
- Гайка М4 (4)

**4**

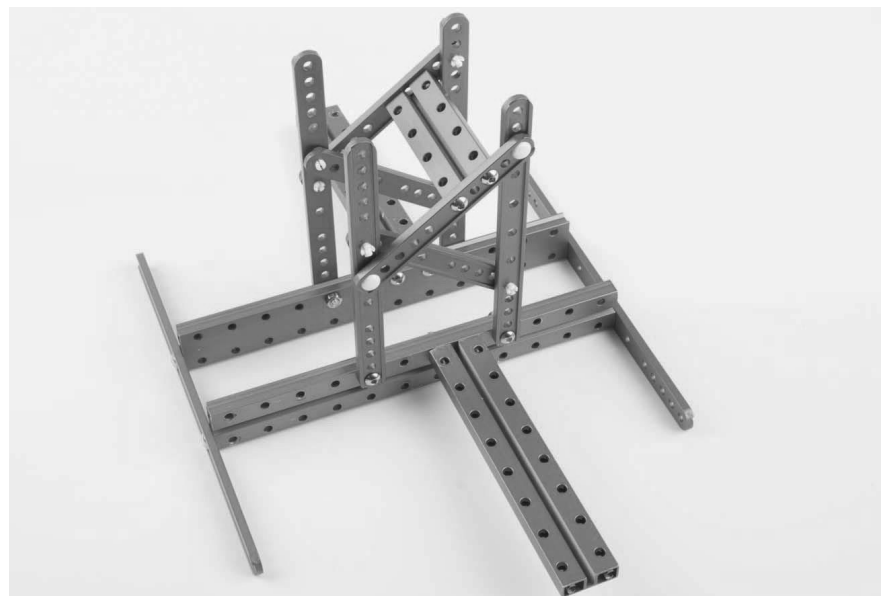
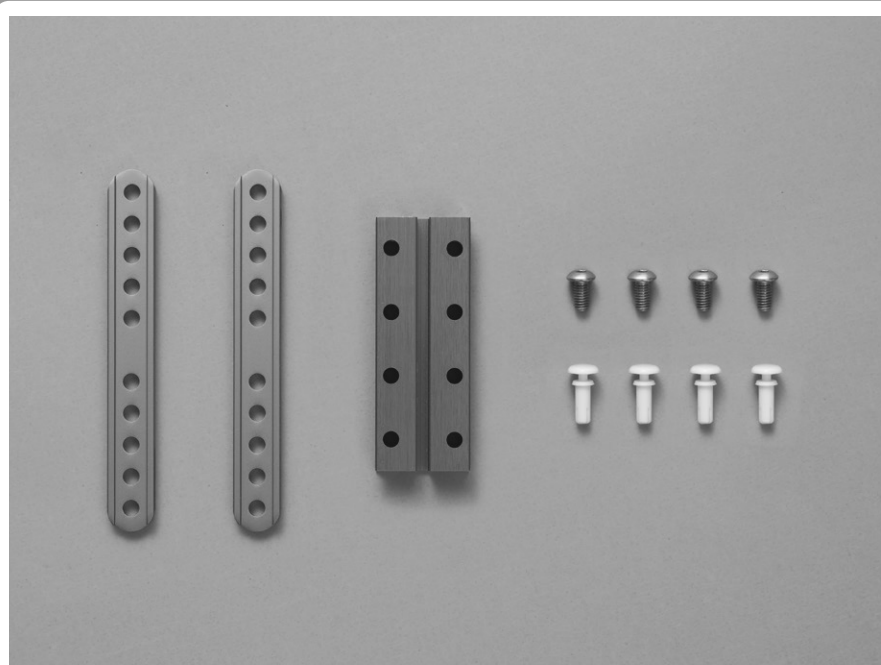
- Балка 0412-092 (2)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

5

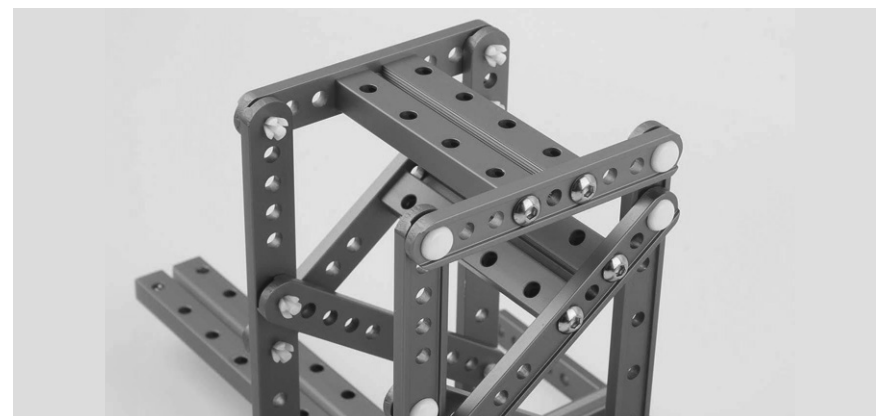
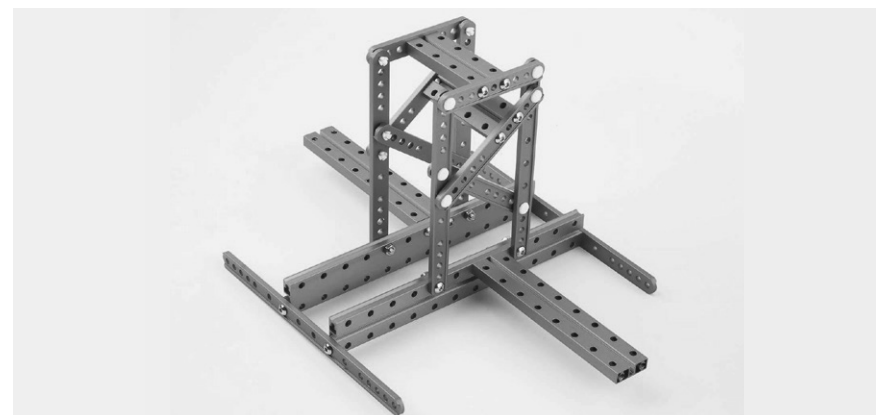
- Балка 0412-092 (2)
- Балка 0824-064 (1)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)
- Винт М4*8 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

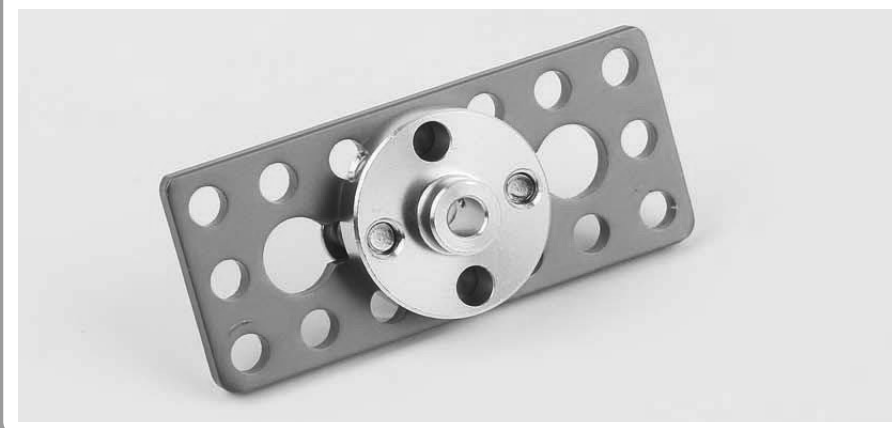
6

- Балка 0824-064 (1)
- Балка 0412-076 (2)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)
- Винт М4*8 (4)

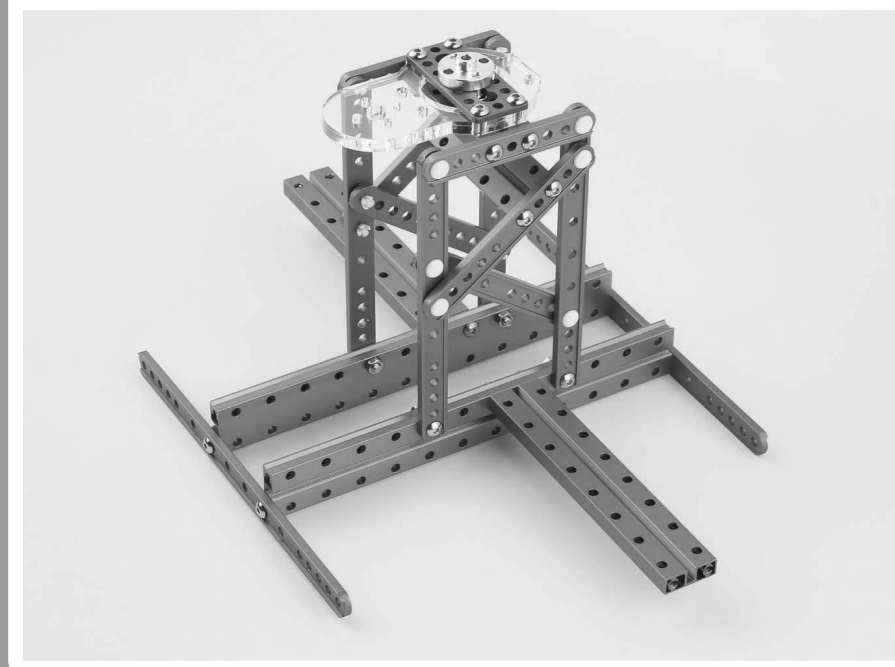
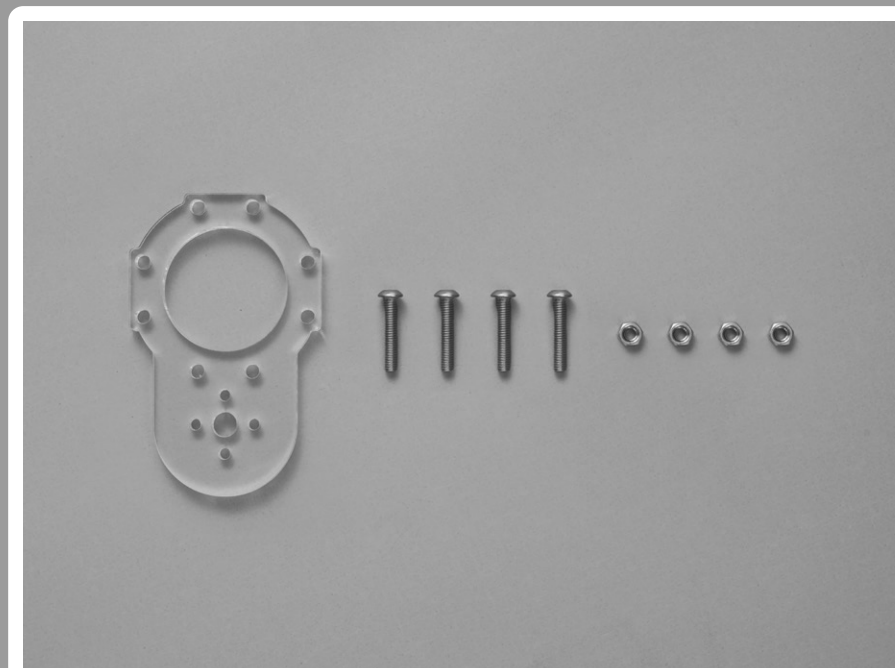


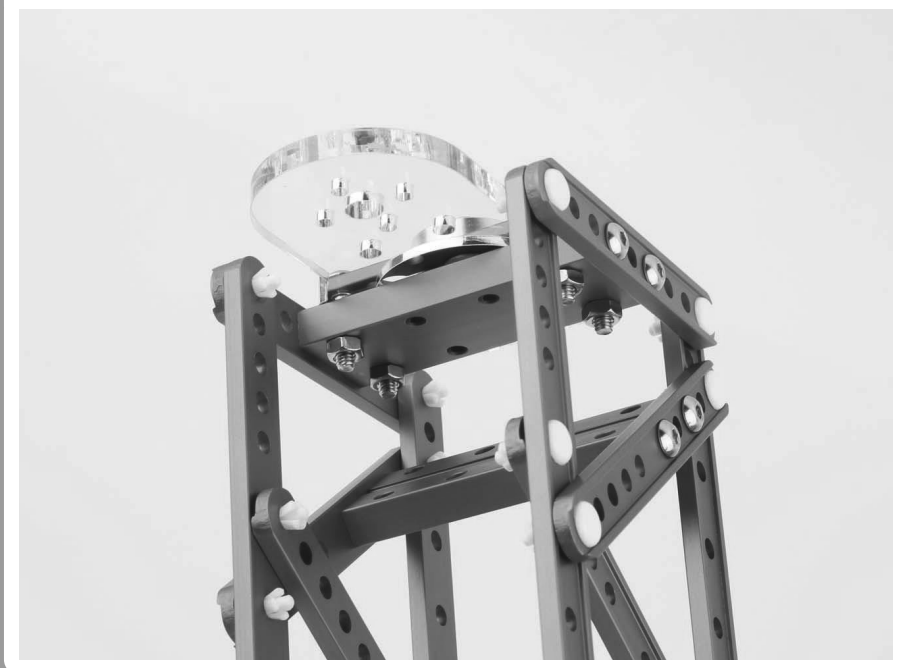
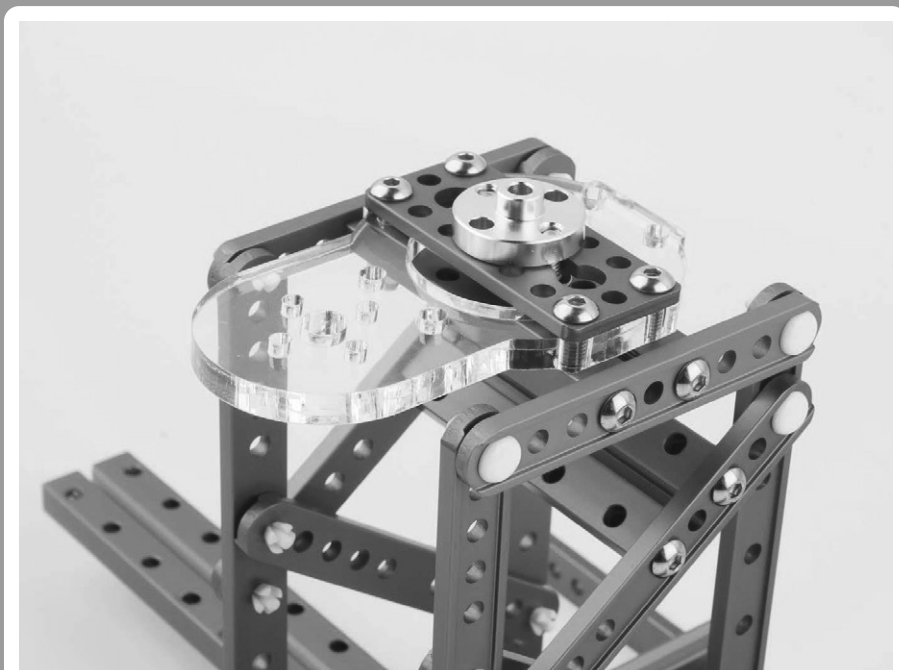
7

- Пластина 0324-056 (1)
- Медная втулка с фланцем (1)
- Соединитель вала(1)
- Винт М4*8 (2)

**8**

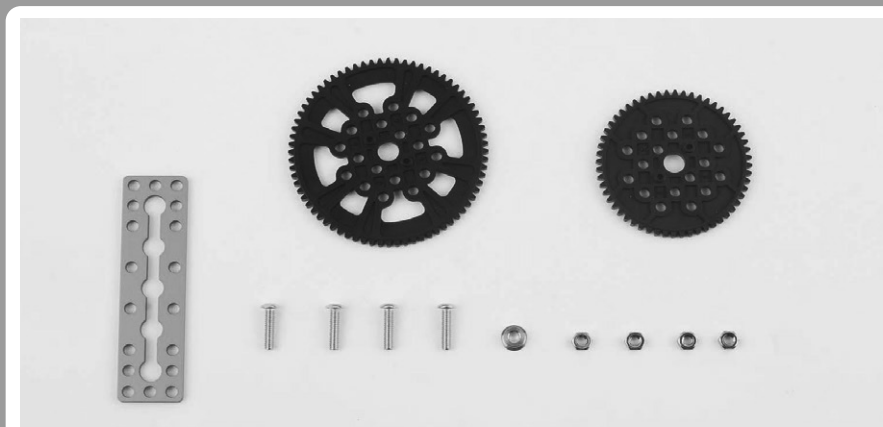
- Акриловое крепление для мотора (1)
- Гайка М4 (4)
- Винт М4*22 (4)





9

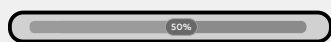
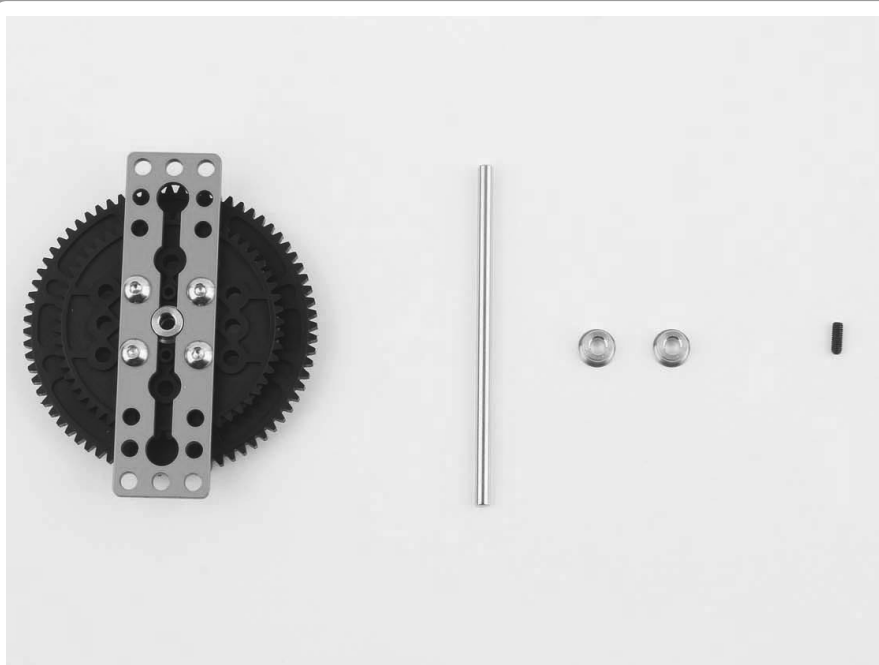
- Пластина 0324-088 (1)
- Шестерня 72Т (1)
- Винт М4*16 (4)
- Шестерня 56Т (1)
- Медная втулка с фланцем (1)
- Гайка М4 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

10

- Пластиковый редуктор, собранный ранее (1)
- Вал D4*88 (1)
- Медная втулка с фланцем (2)
- Винт с потайной головкой M3*8 (1)

**50% выполнено**

- (1) Установите вал в соединитель вала с помощью винта с потайной головкой.
- (2) Наденьте две медные втулки, а затем пластиковый редуктор на вал.

11

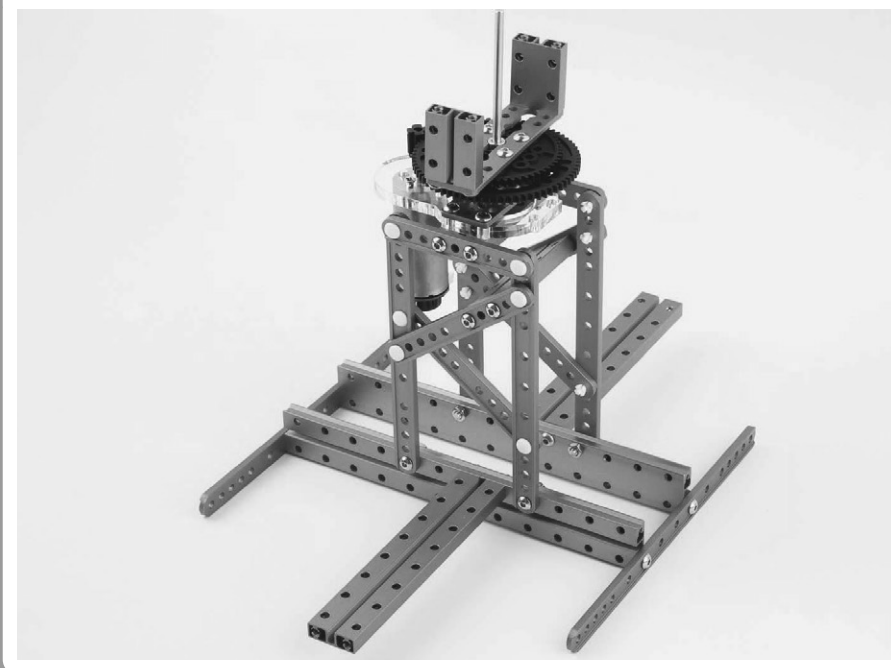
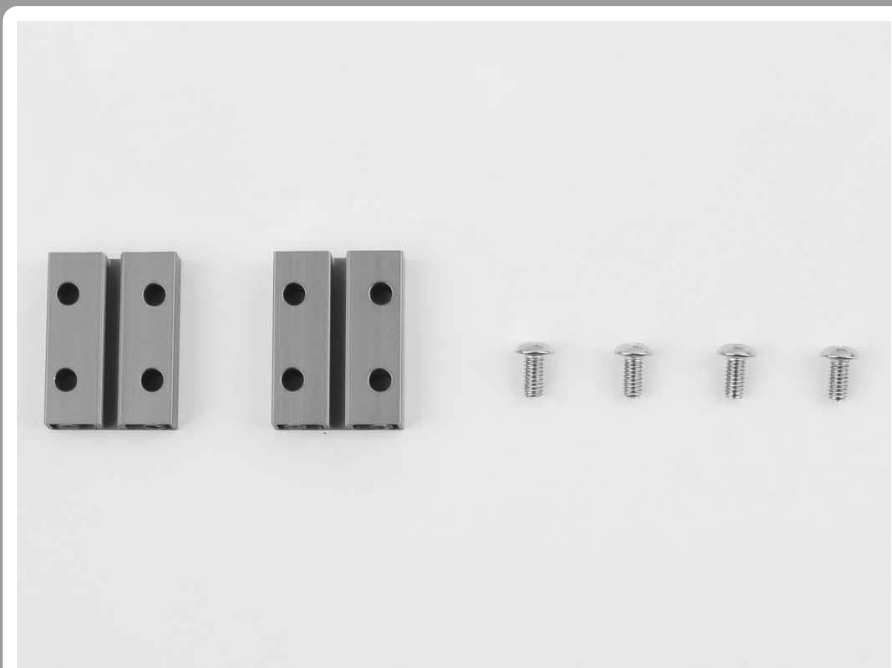
- 25мм мотор 9 V /185 RPM (1)
- Шестерня 8Т (1)
- Потайной винт M3*10 (2)



Примечание: Установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

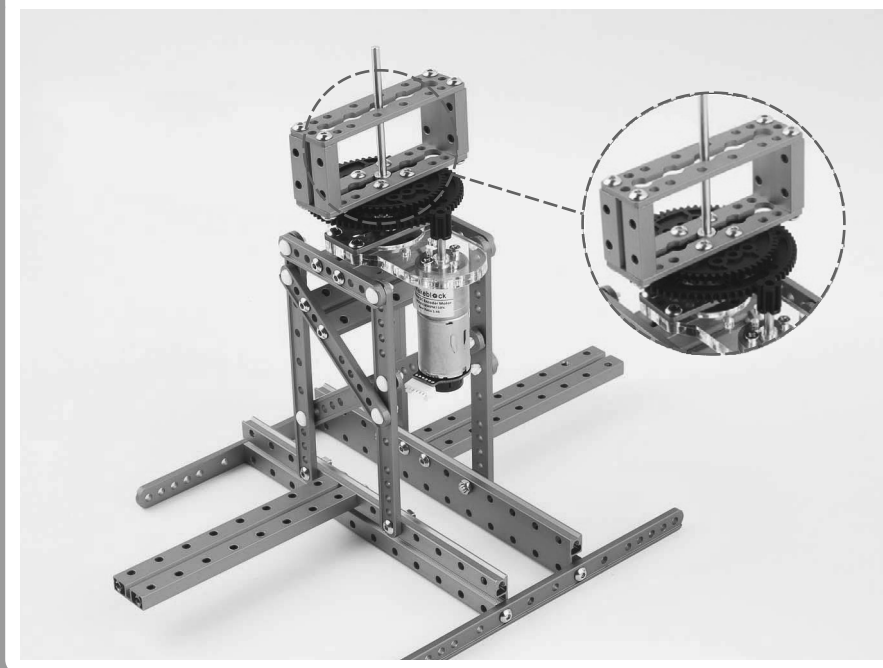
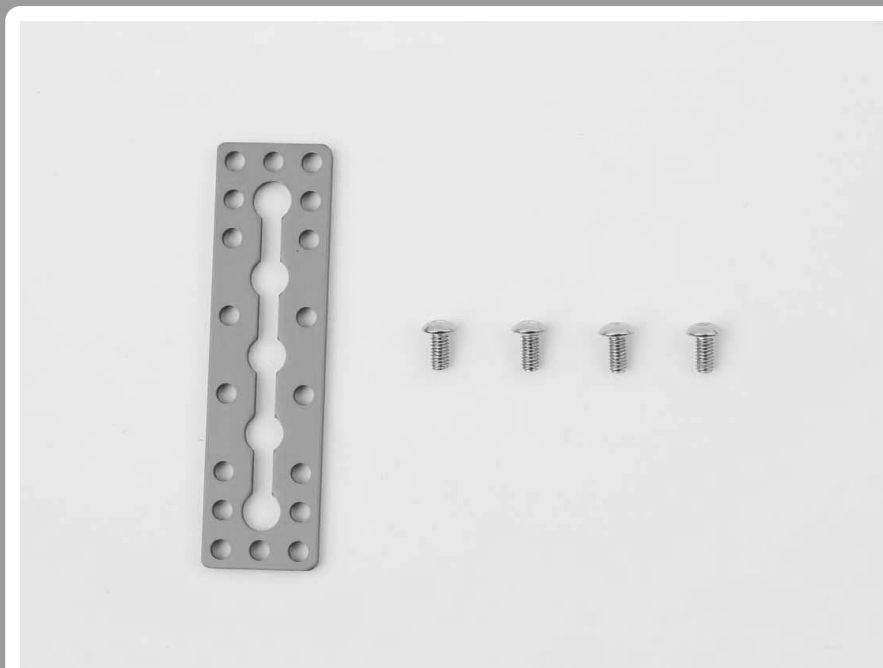
12

- Балка 0824-032 (2)
- Винт М4*8 (4)



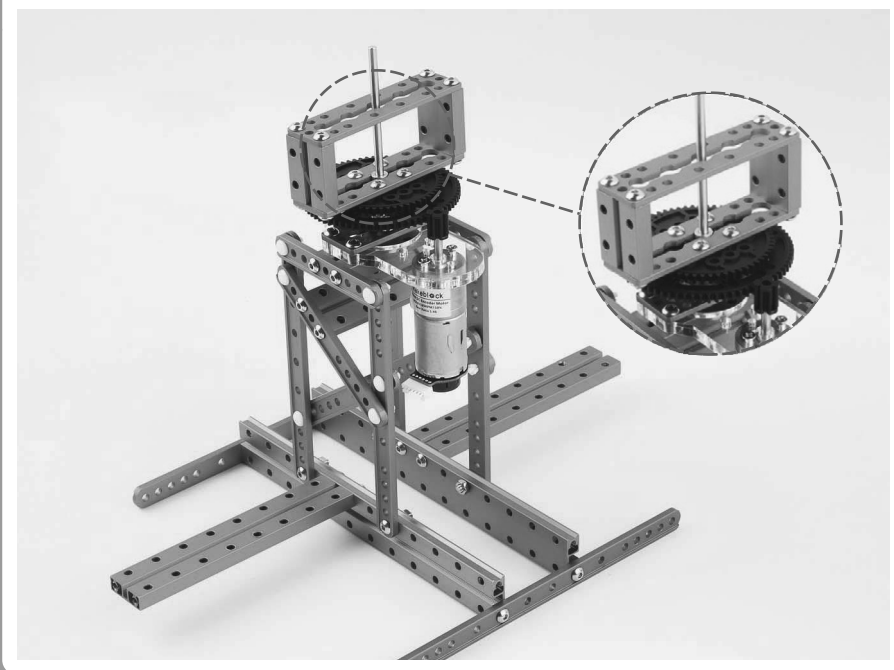
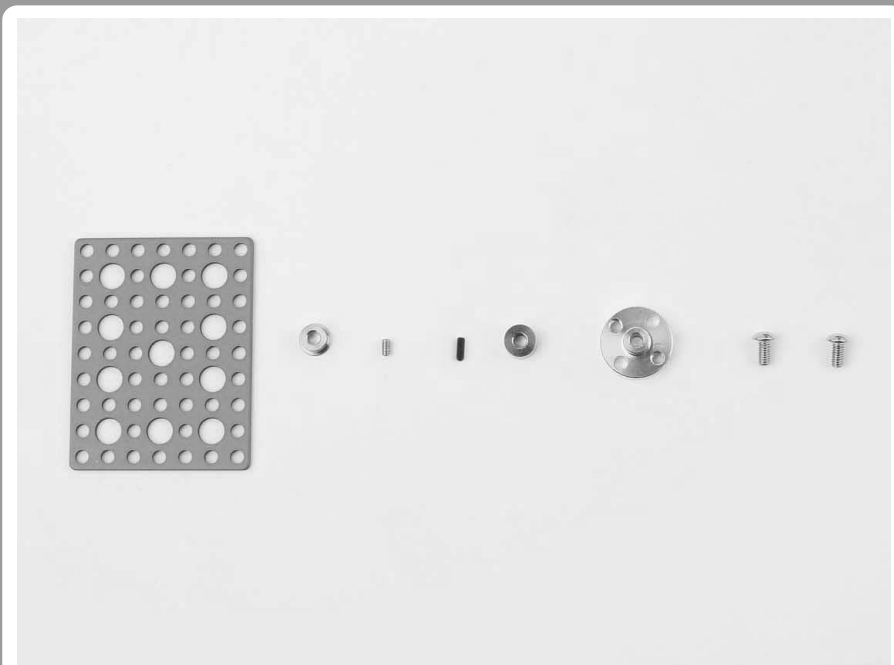
13

- Пластина 0324-088 (1)
- Винт М4*8 (4)

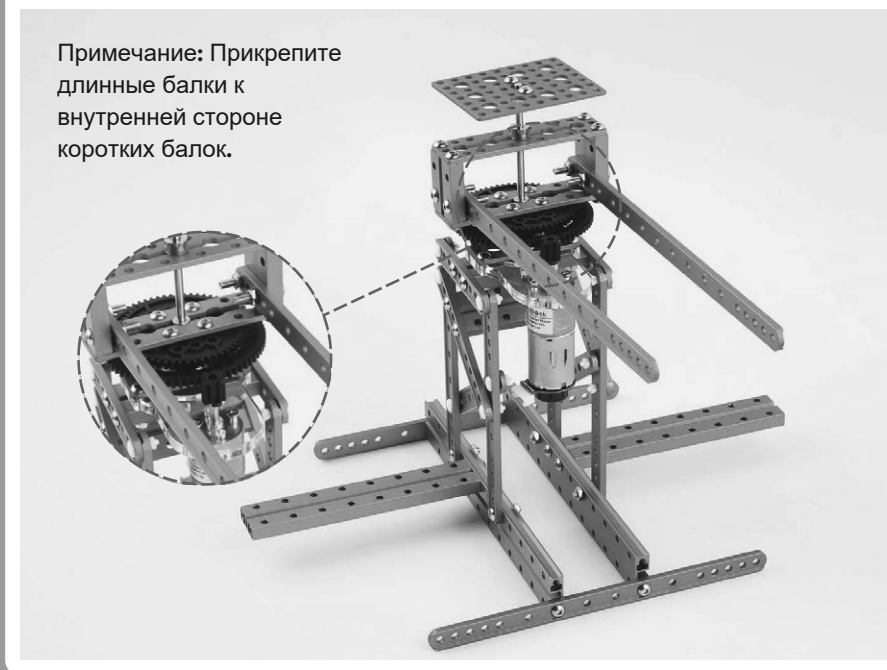
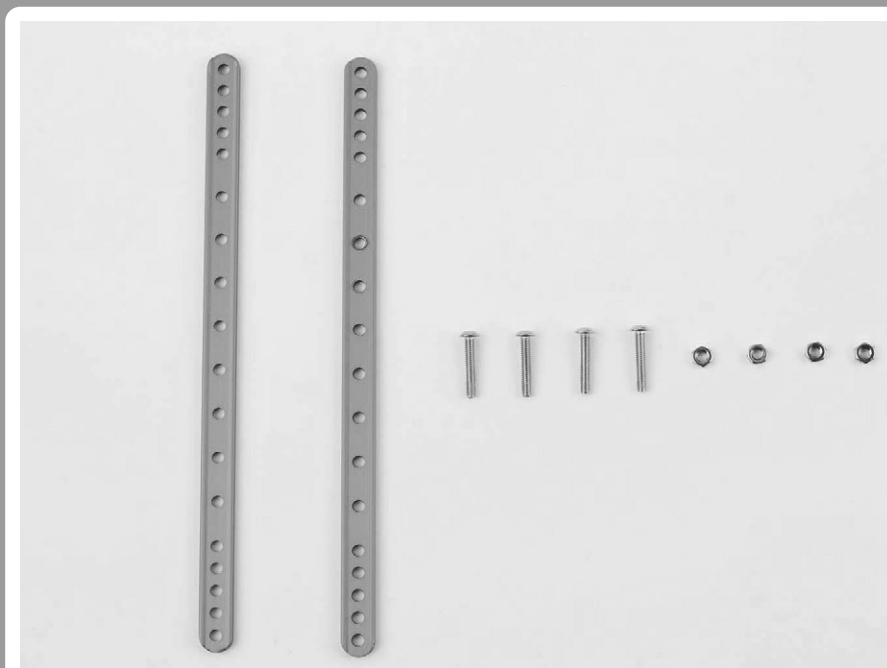


14

- Пластина 7*9-В (1)
- Медная втулка (1)
- Втулка 4 мм (1)
- Винт с потайной головкой М3*5 (1)
- Винт с потайной головкой М3*8 (1)
- Соединитель вала 4 мм (1)
- Винт М4*8 (2)

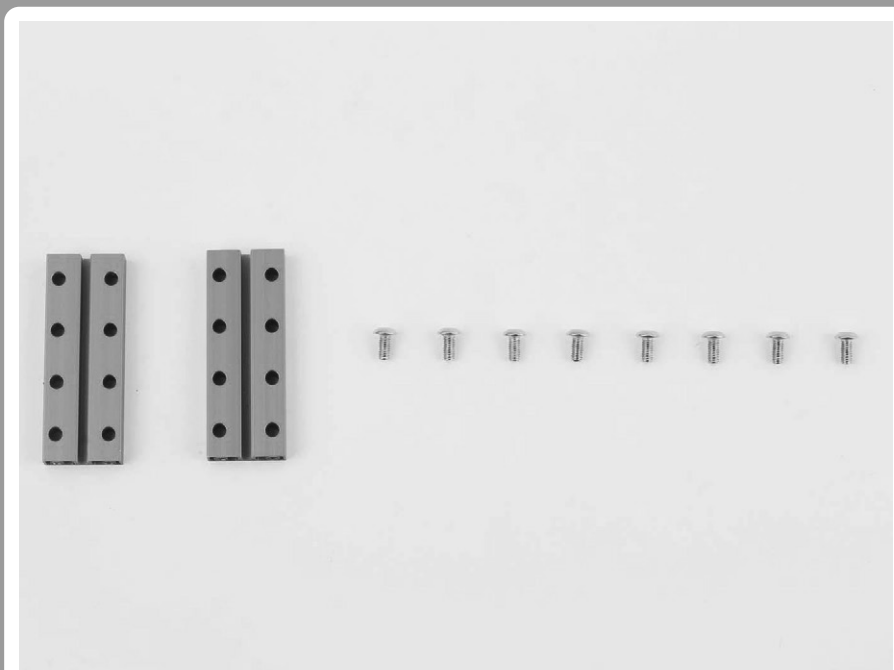
**15**

- Балка 0412-220 (2)
- Винт М4*22 (4)
- Гайка М4 (4)

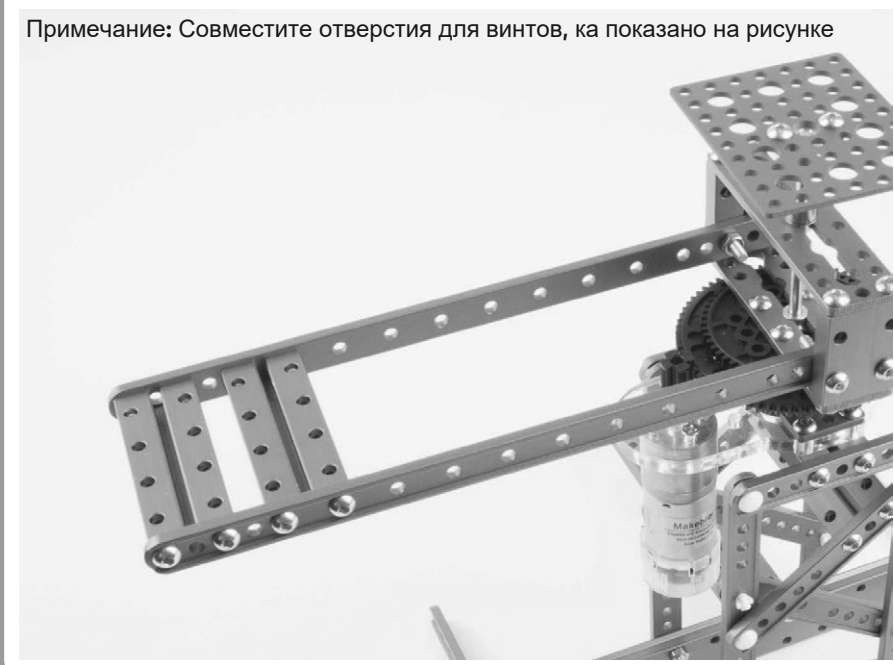


16

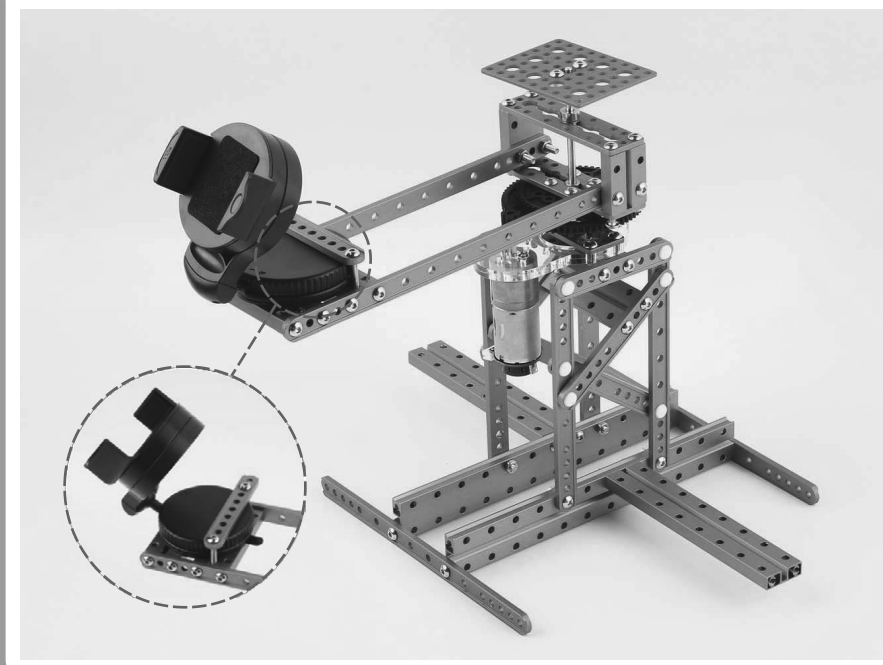
- Балка 0824-064 (2)
- Гайка М4 (8)



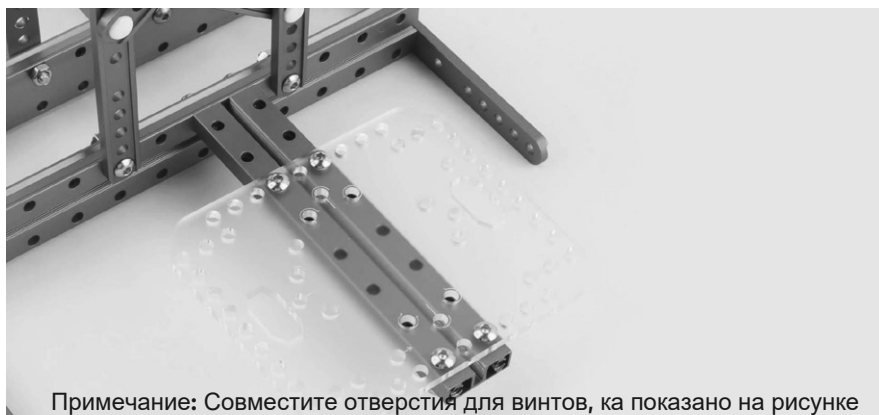
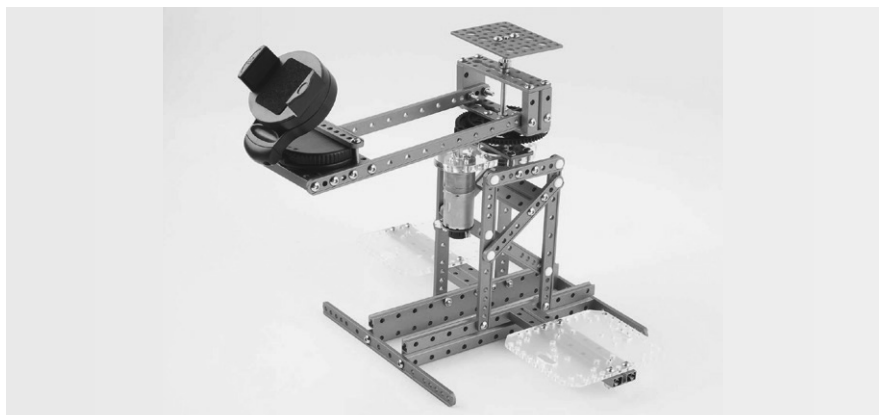
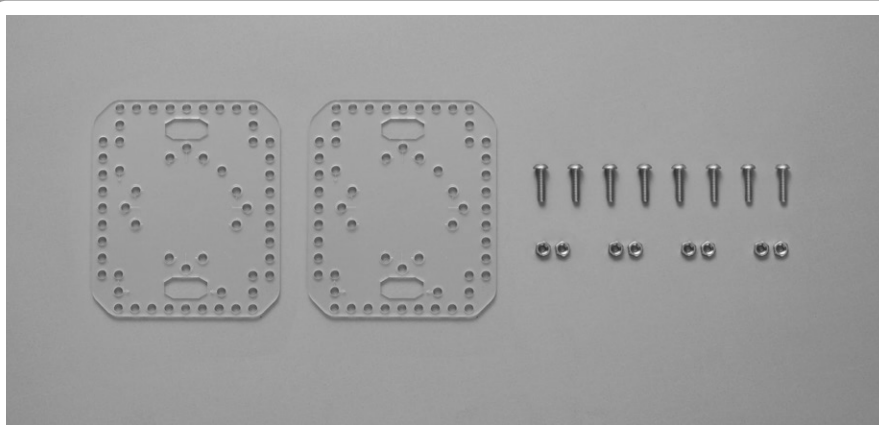
Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

**17**

- Крепление для смартфона 360° (1)
- Балка 0412-076 (1)
- Винт М4*22 (2)

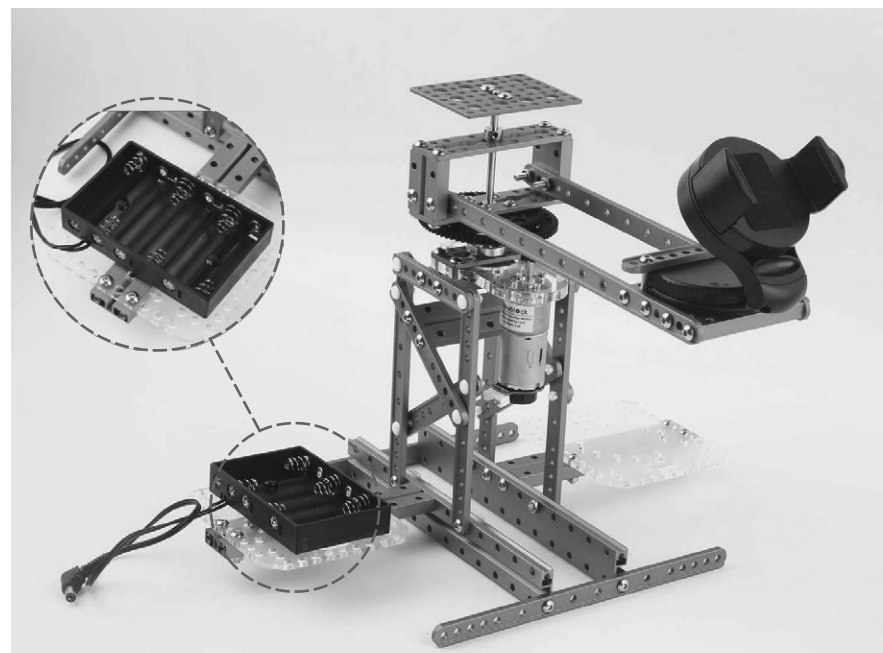
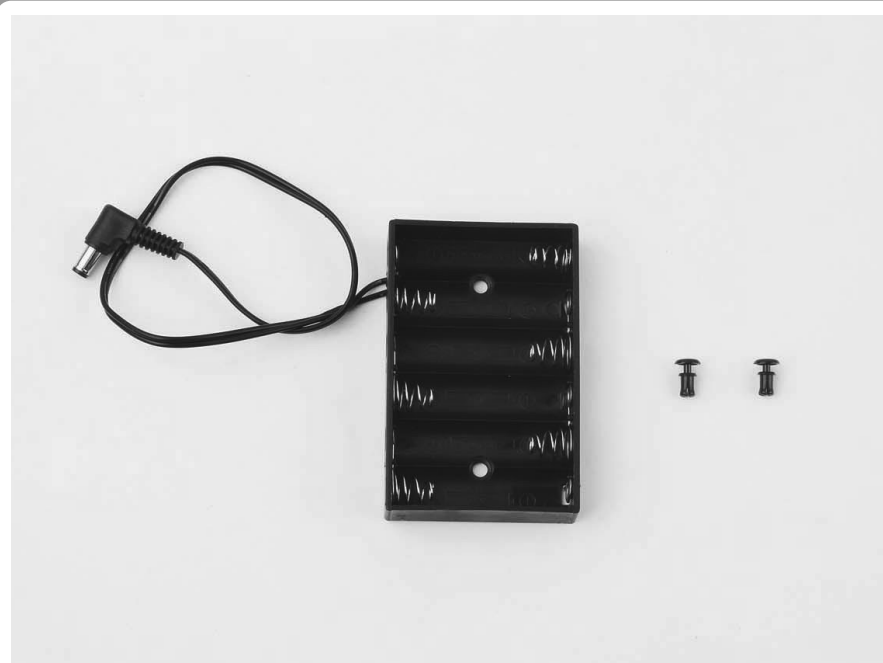


18 • Крепление MegaPi (2) • Винт М4*16 (8) • Гайка М4 (8)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

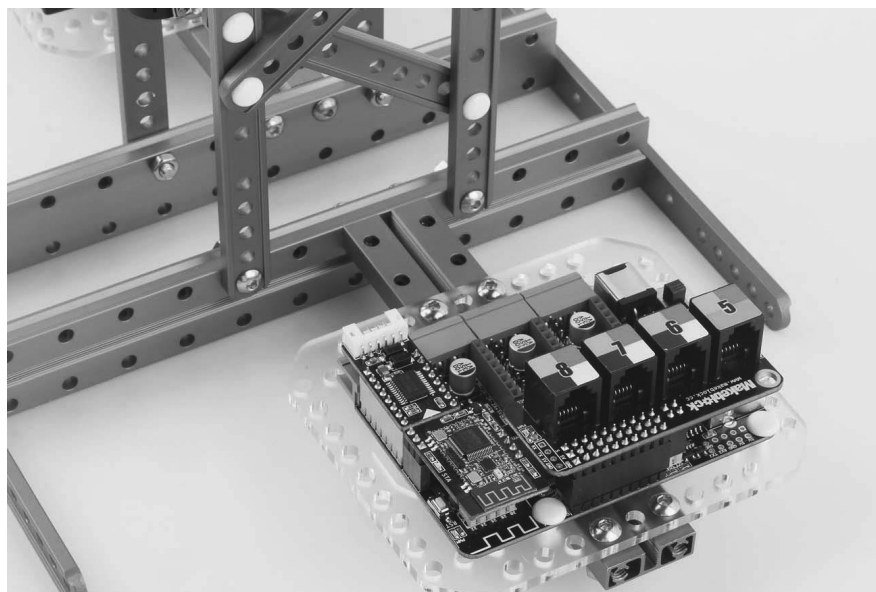
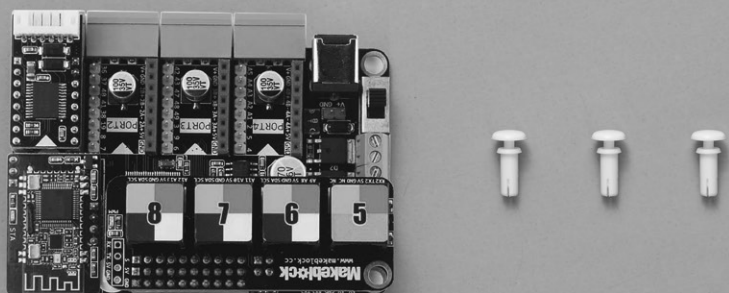
19 • Держатель батарей 6AA (1) • Пластиковая заклёпка R4060 (2)



20

- MegaPi (1)
- Плата расширения RJ25 (1)
- Заклепка 4100 (3)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора (1)

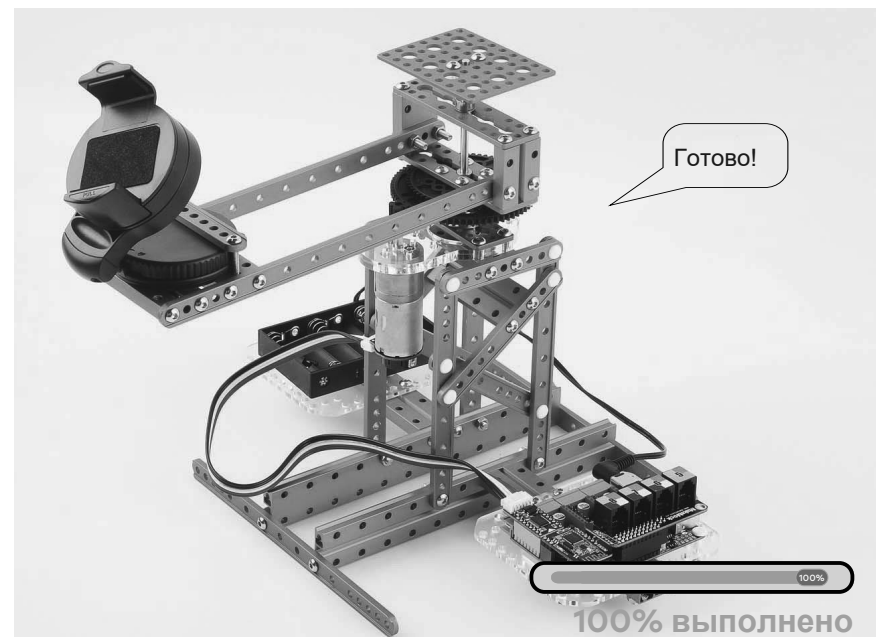
Примечание: Соберите все детали в правильном направлении, как показано на рисунке.



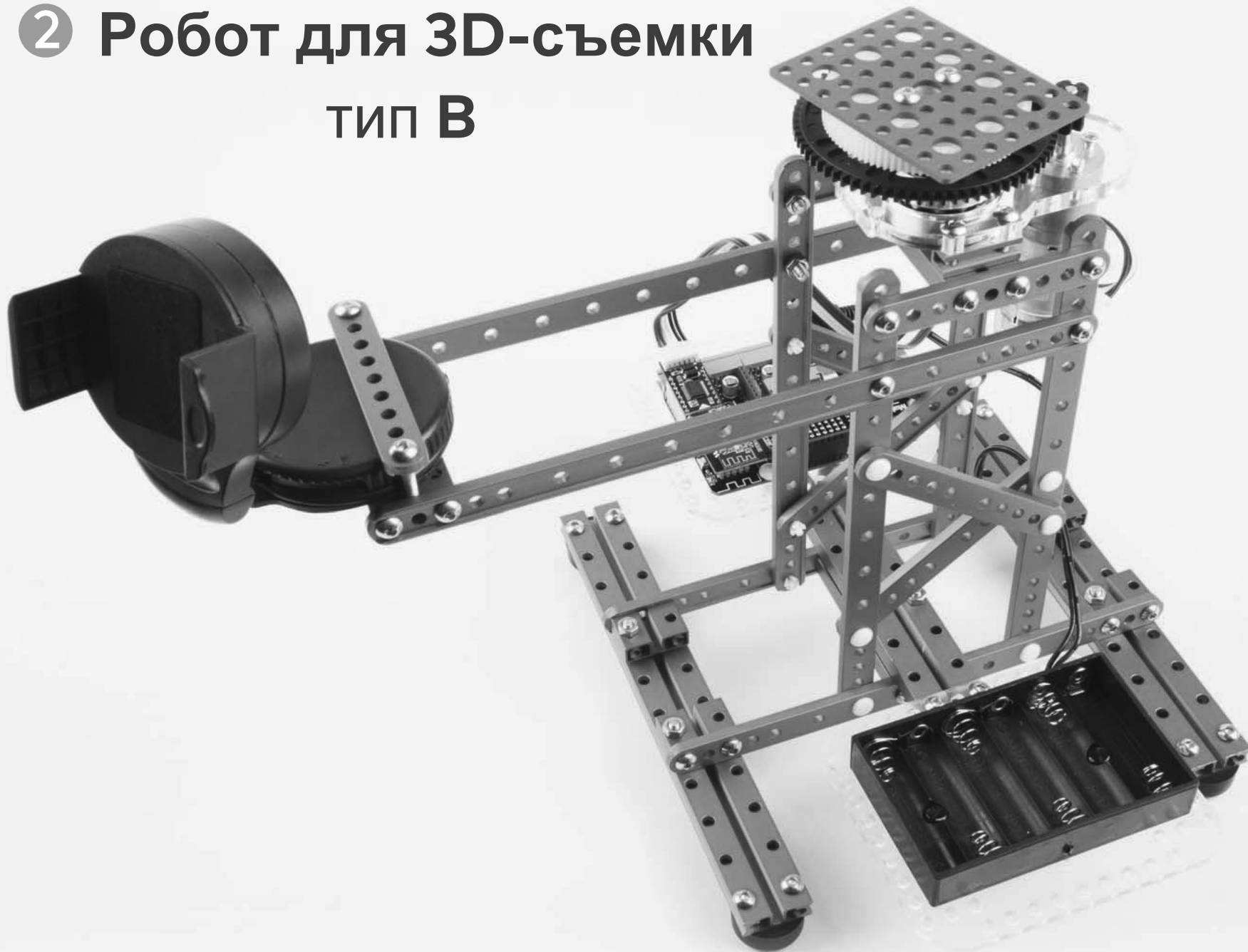
Примечание: Закрепите узел на креплении MegaPi в правильном направлении.

21

- Кабель для мотора (1)

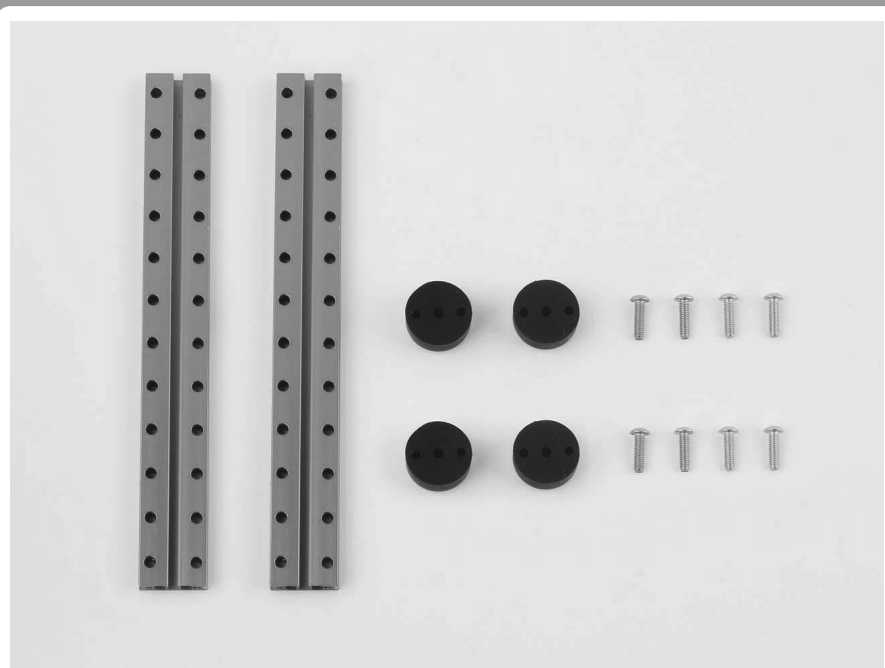


② Робот для 3D-съемки ТИП В

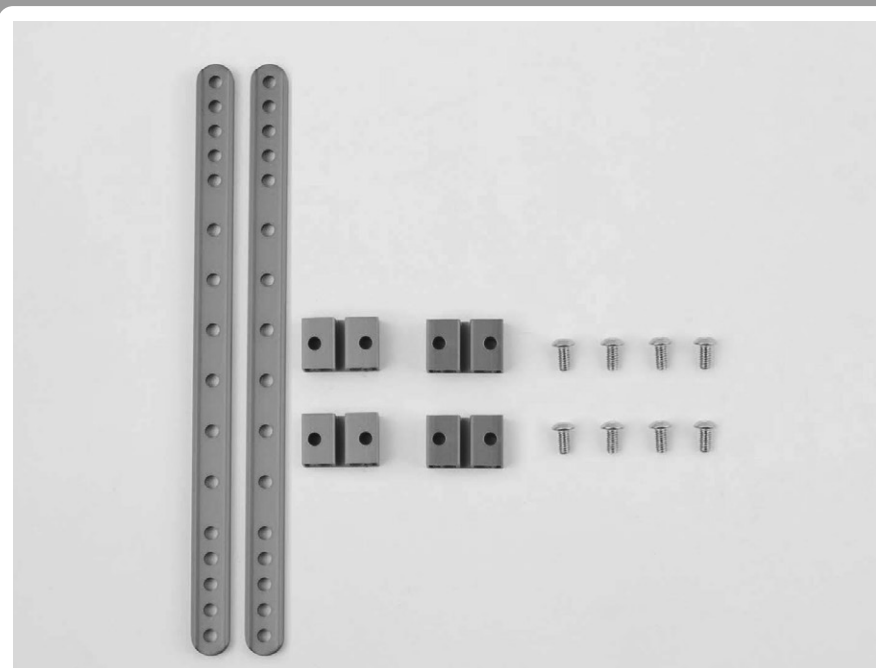


1

- Балка 0824-192 (2)
- Резиновая опора (4)
- Винт М4*14 (8)

**2**

- Балка 0412-188 (2)
- Балка 0824-016 (4)
- Винт М4*8 (8)

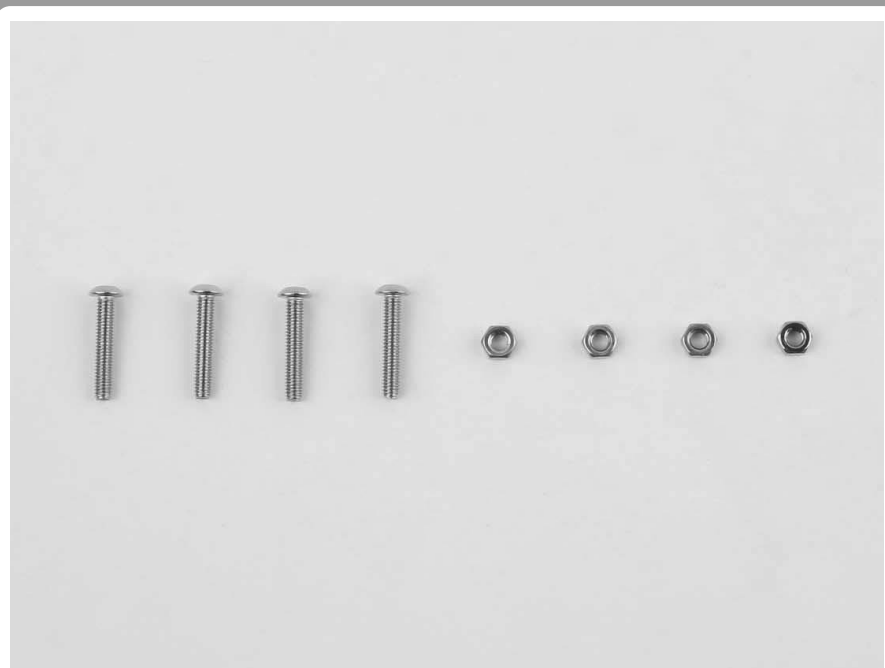


Примечание: Прикрепите две короткие балки к каждому концу длинной балки и убедитесь, что короткие балки направлены в одну сторону.

3

● Винт М4*22 (4)

● Гайка М4 (4)

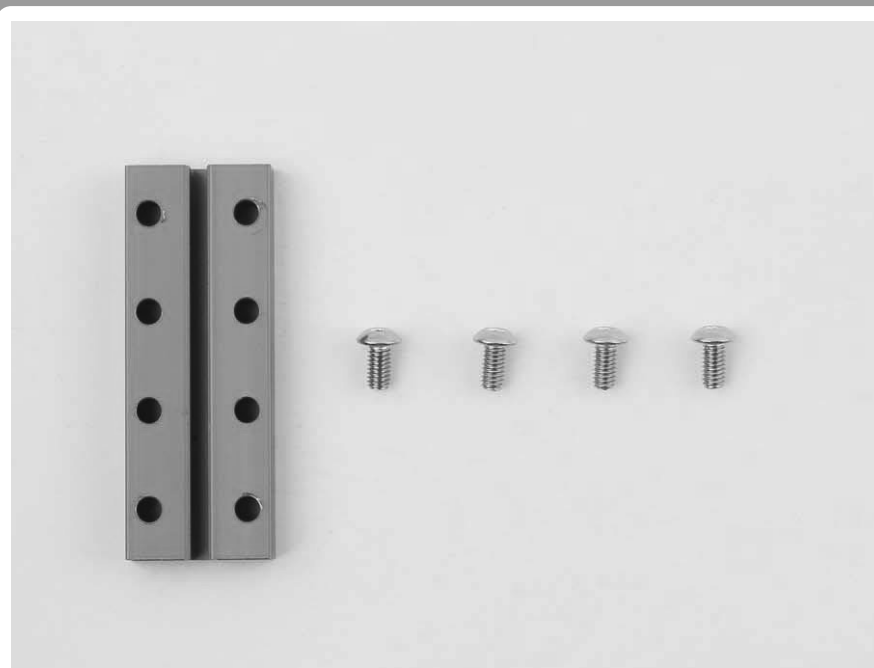


Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

4

● Балка 0824-064 (1)

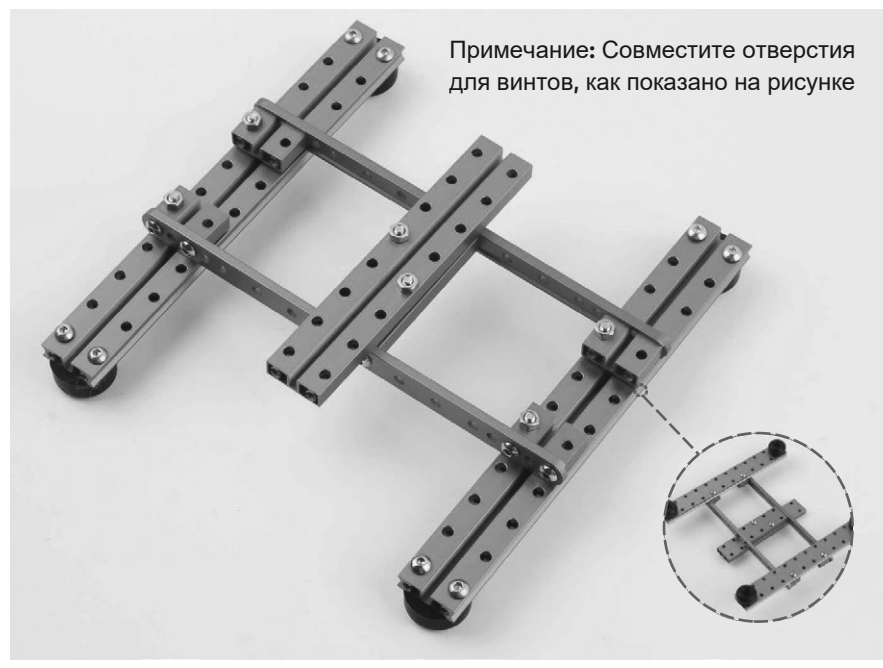
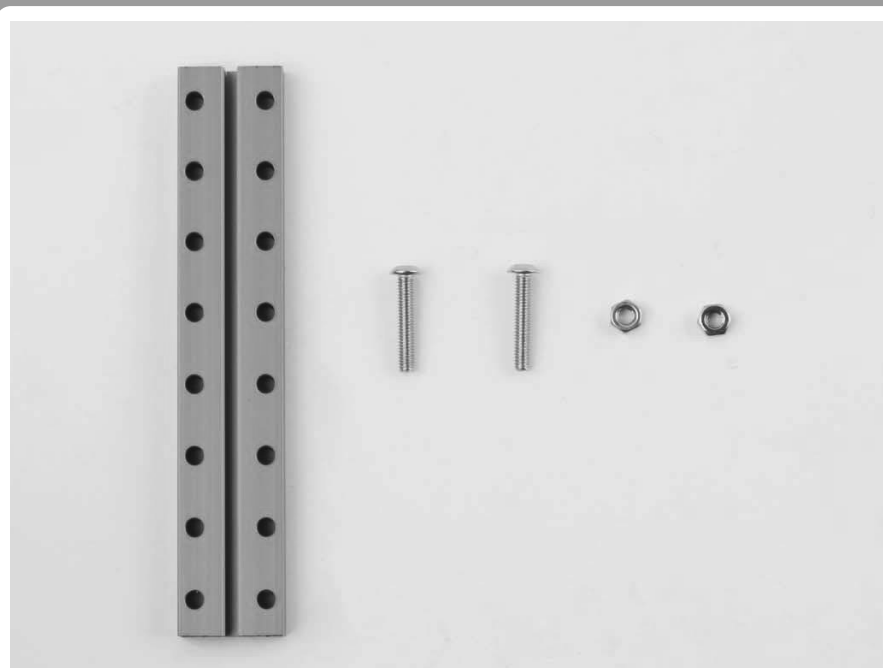
● Винт М4*8 (4)



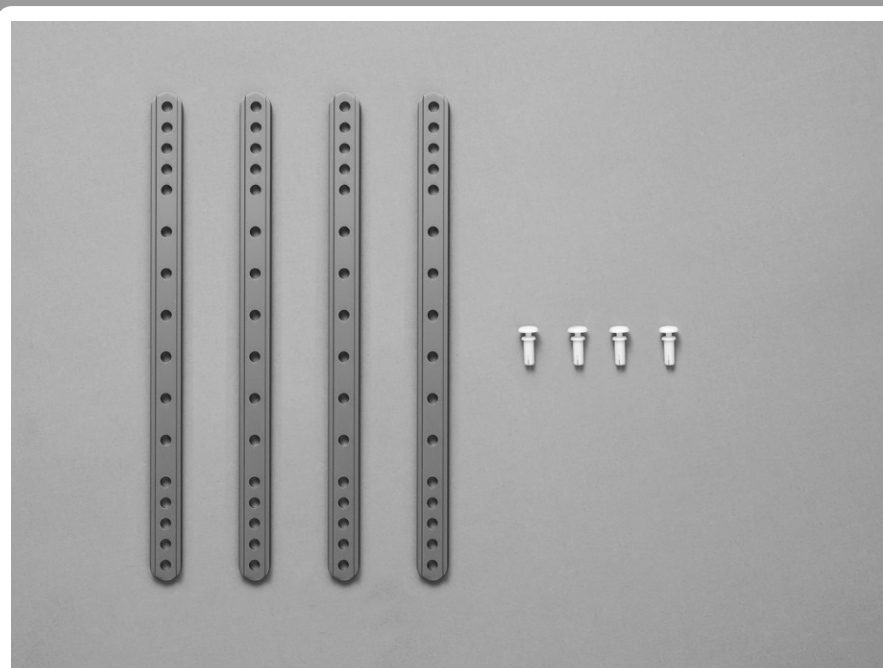
Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

5

- Балка 0824-128 (1)
- Винт М4*22 (2)
- Гайка М4 (2)

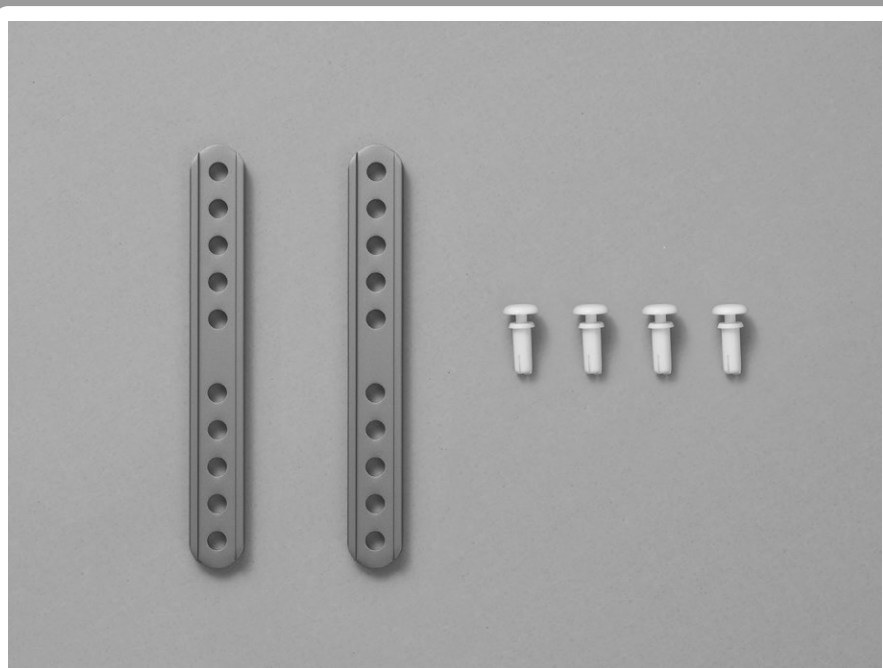
**6**

- Балка 0412-188 (4)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)



7

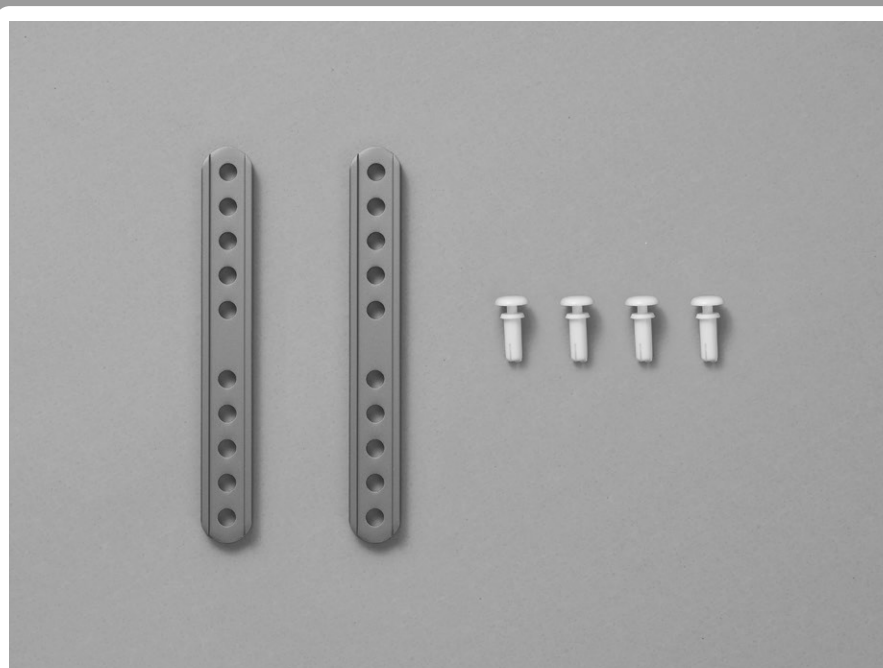
- Балка 0412-092 (2)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)



Примечание:
Закрепите короткие балки внутри длинных балок и совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

8

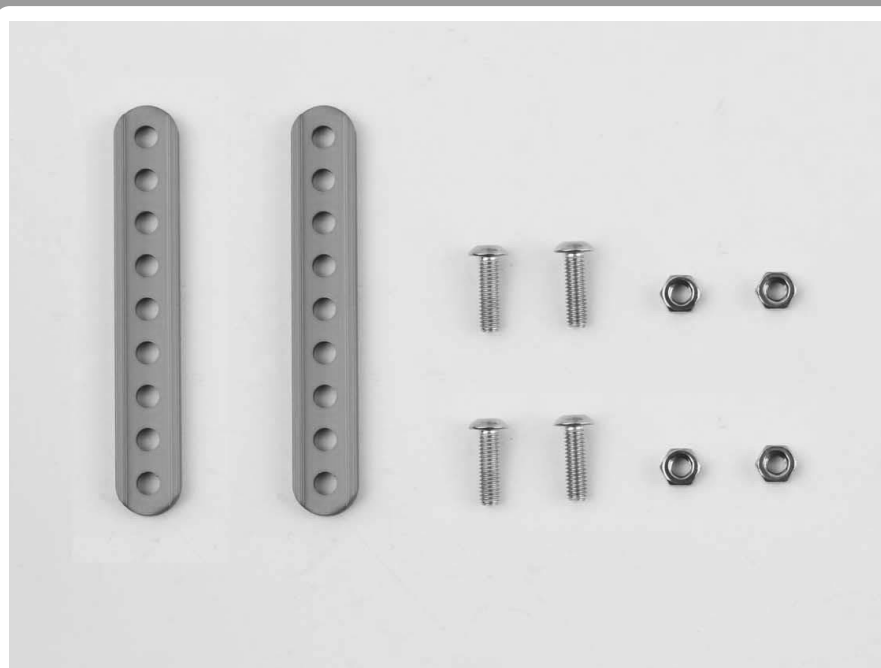
- Балка 0412-092 (2)
- Пластиковая заклёпка 4100 (4)



Примечание: Закрепите короткие балки снаружи длинных балок и совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

9

- Балка 0412-076 (2)
- Винт М4*14 (4)
- Гайка М4 (4)



Примечание: Закрепите короткие балки снаружи длинных балок и совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

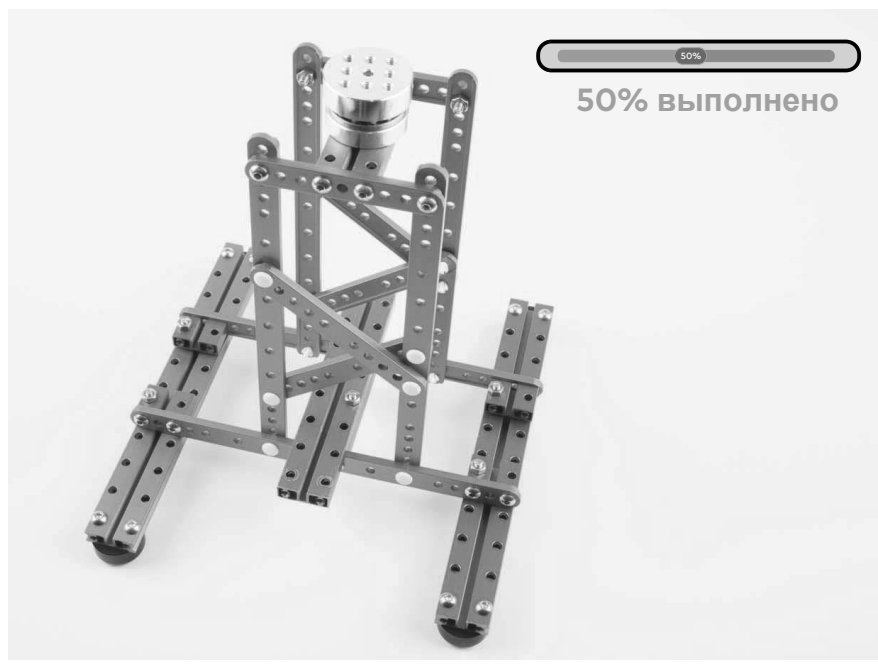
10

- Поворотная платформа 34*24мм (1)
- Балка 0824-064 (1)
- Винт М4*14 (4)



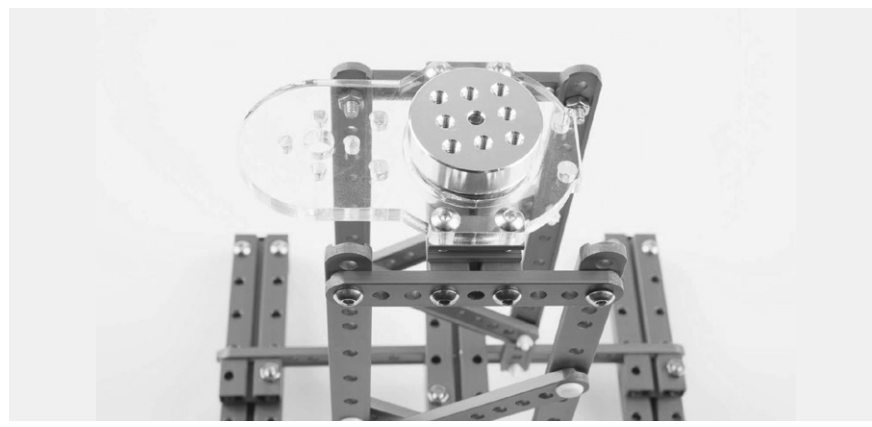
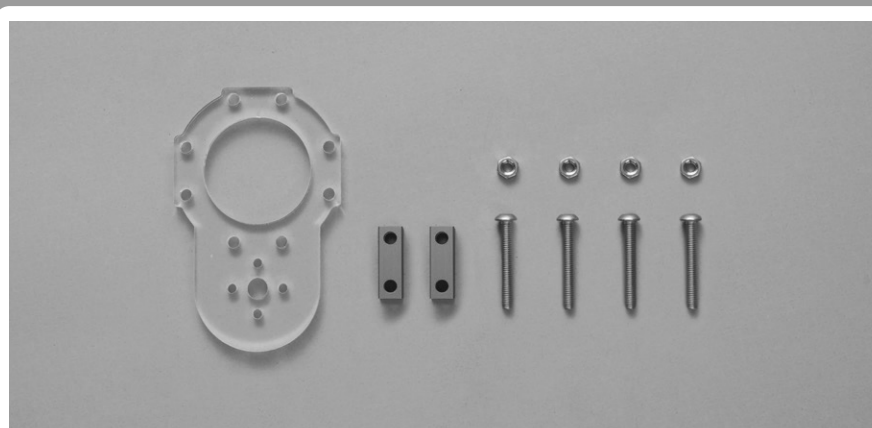
11

- Винт М4*8 (4)



12

- Винт М4*30 (4)
- Акриловое крепление для мотора 25 (1)
- Балка 0412-024 (2)
- Гайка М4 (4)



13

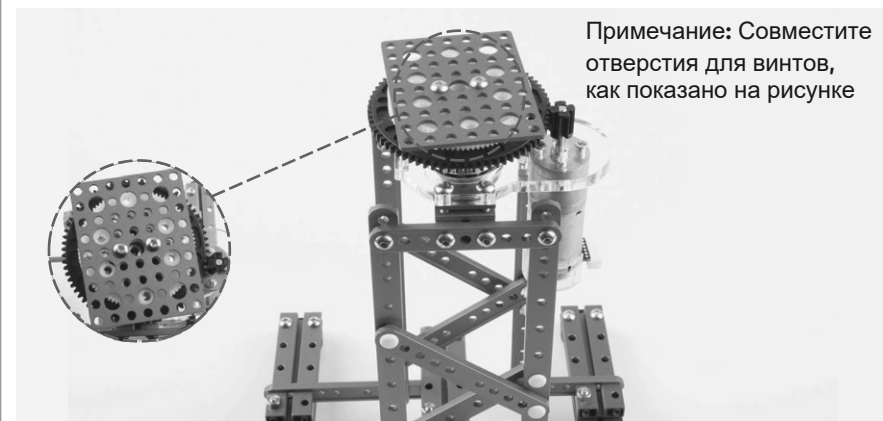
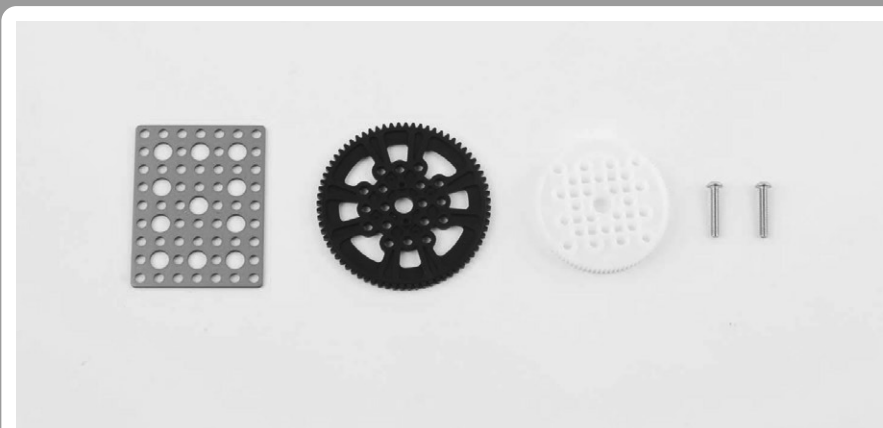
- Мотор 25мм 9 V/185 RPM (1)
- Шестерня 8Т (1)
- Потайной винт М3*10 (2)



Примечание: Установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

14

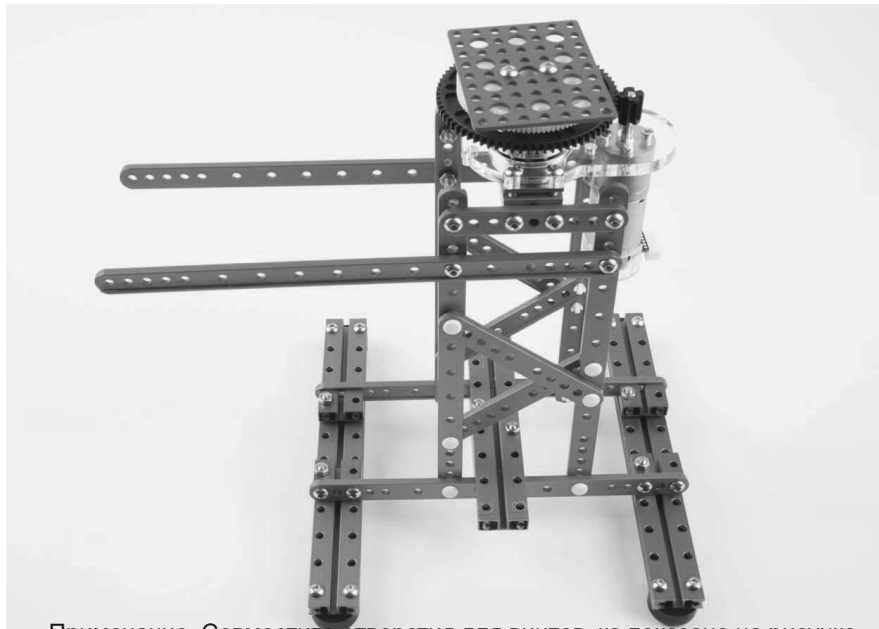
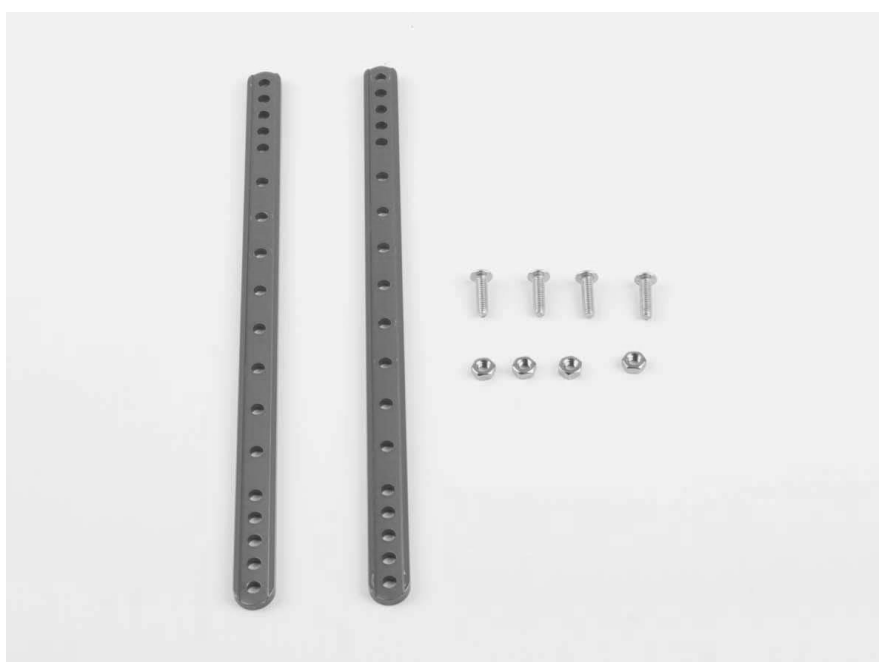
- Пластина 7*9-В (1)
- Шестерня 72Т (1)
- Зубчатый шкив 90Т (1)
- Винт М4*22 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

15

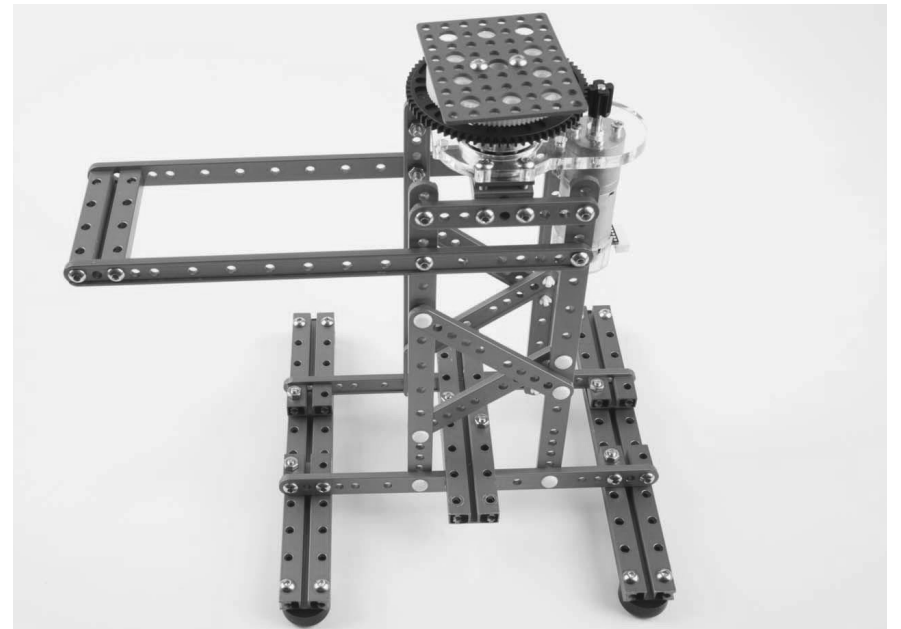
• Балка 0412-220 (2) • Винт М4*8 (4) • Гайка М4 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

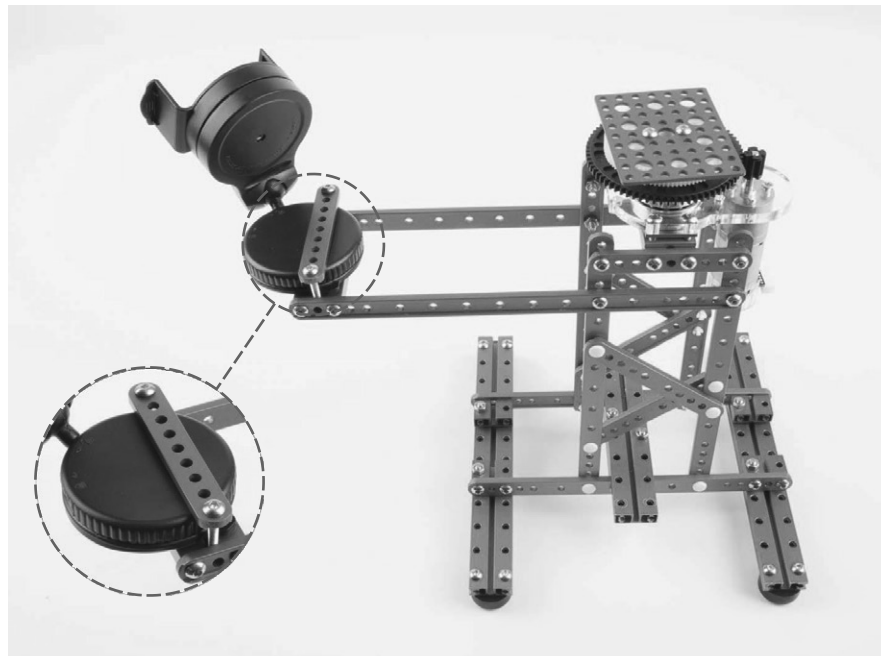
16

• Балка 0824-064 (1) • Винт М4*8 (4)

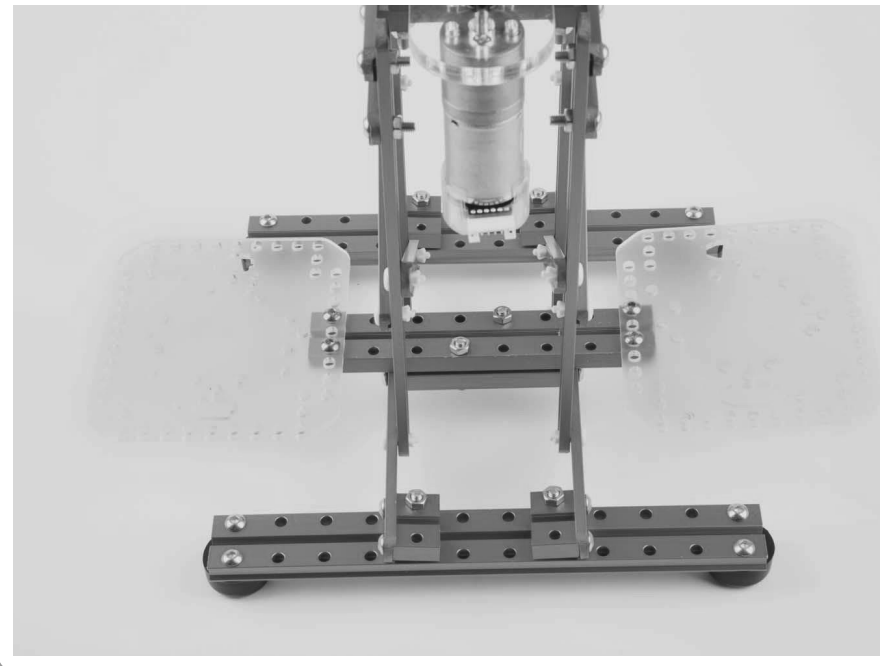
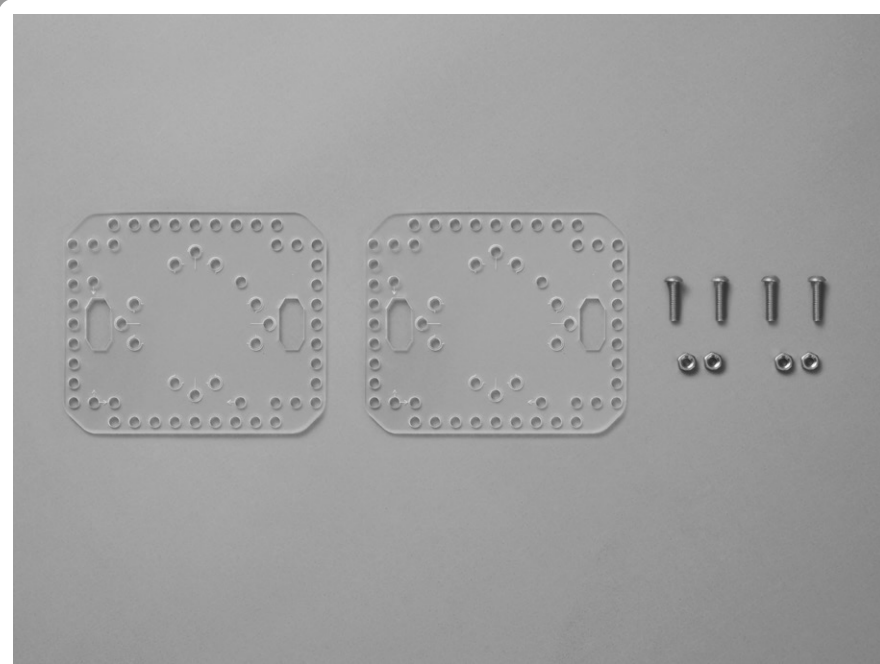


17

- Крепление для смартфона 360° (1)
- Винт М4*22 (2)
- Балка 0412-076 (1)

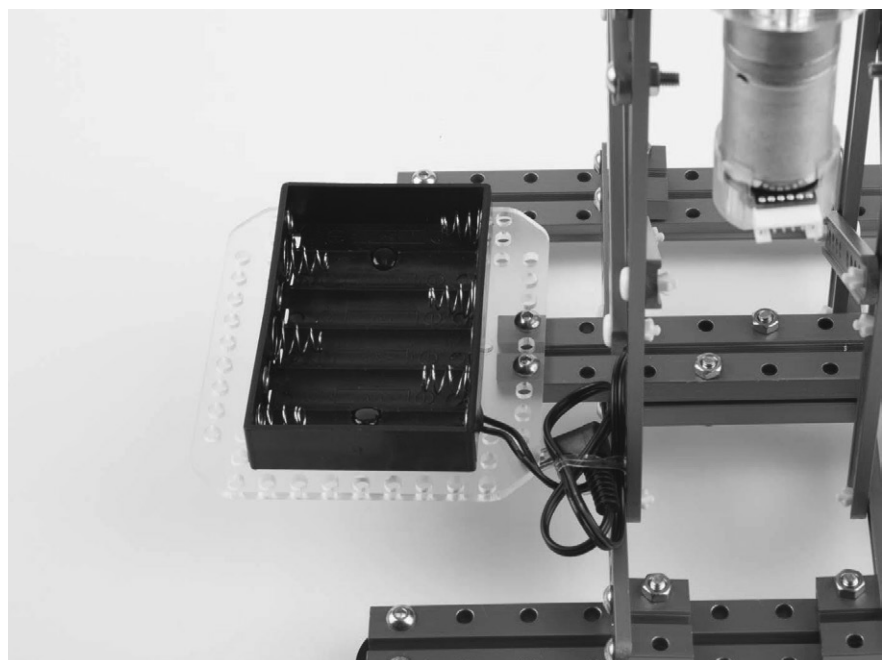
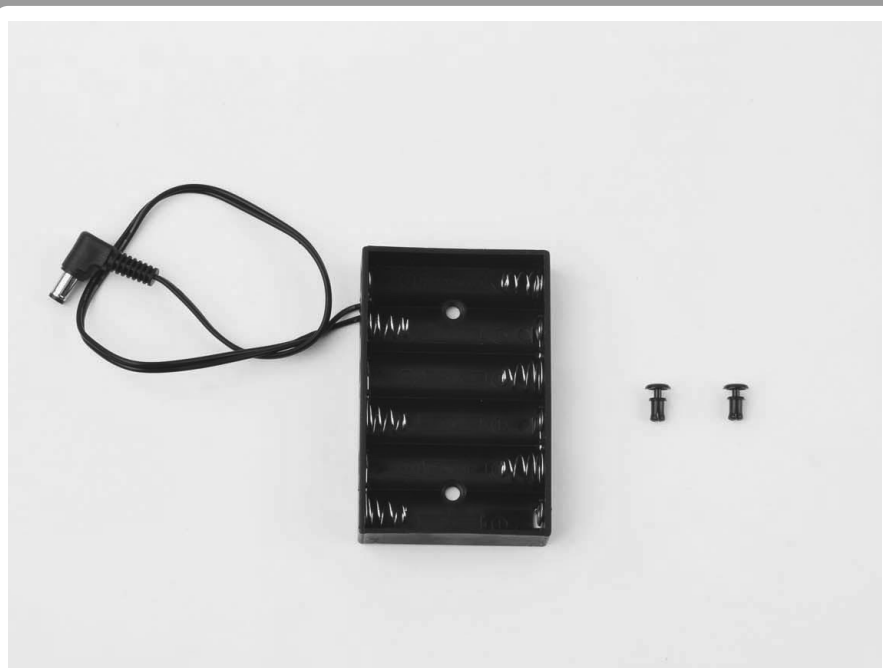
**18**

- Крепление MegaPi(2)
- Винт М4*16 (4)
- Гайка М4 (4)



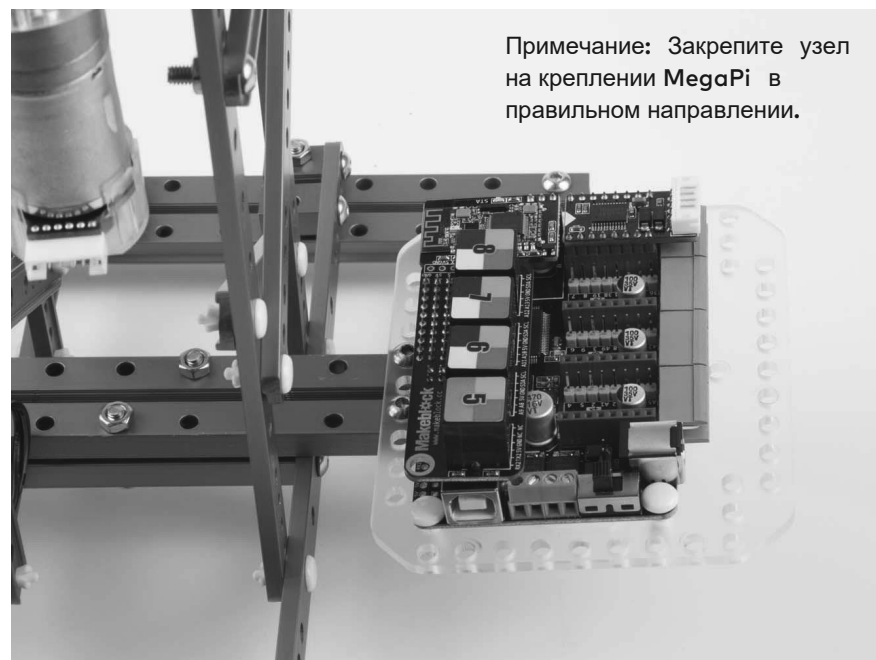
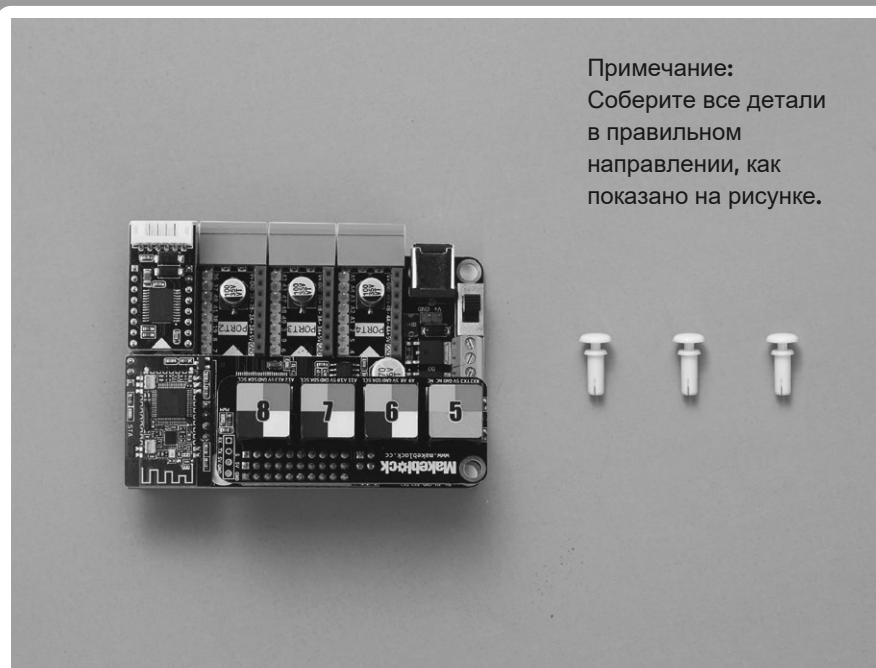
19

- Держатель батарей 6AA (1)
- Пластиковая заклёпка 4060 (2)



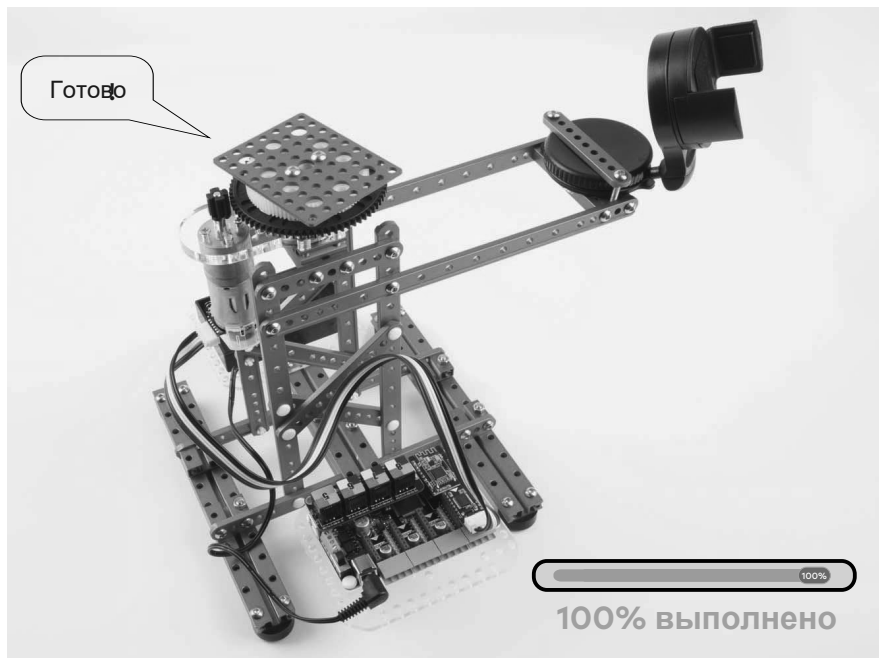
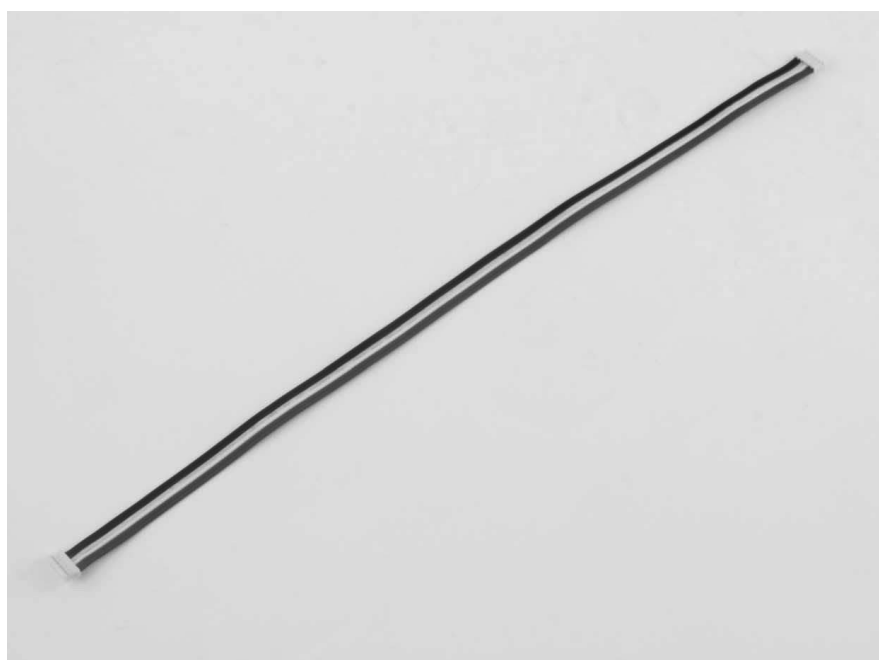
20

- MegaPi (1)
- Плата расширения RJ25 (1)
- Заклепка 4100 (3)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора (1)

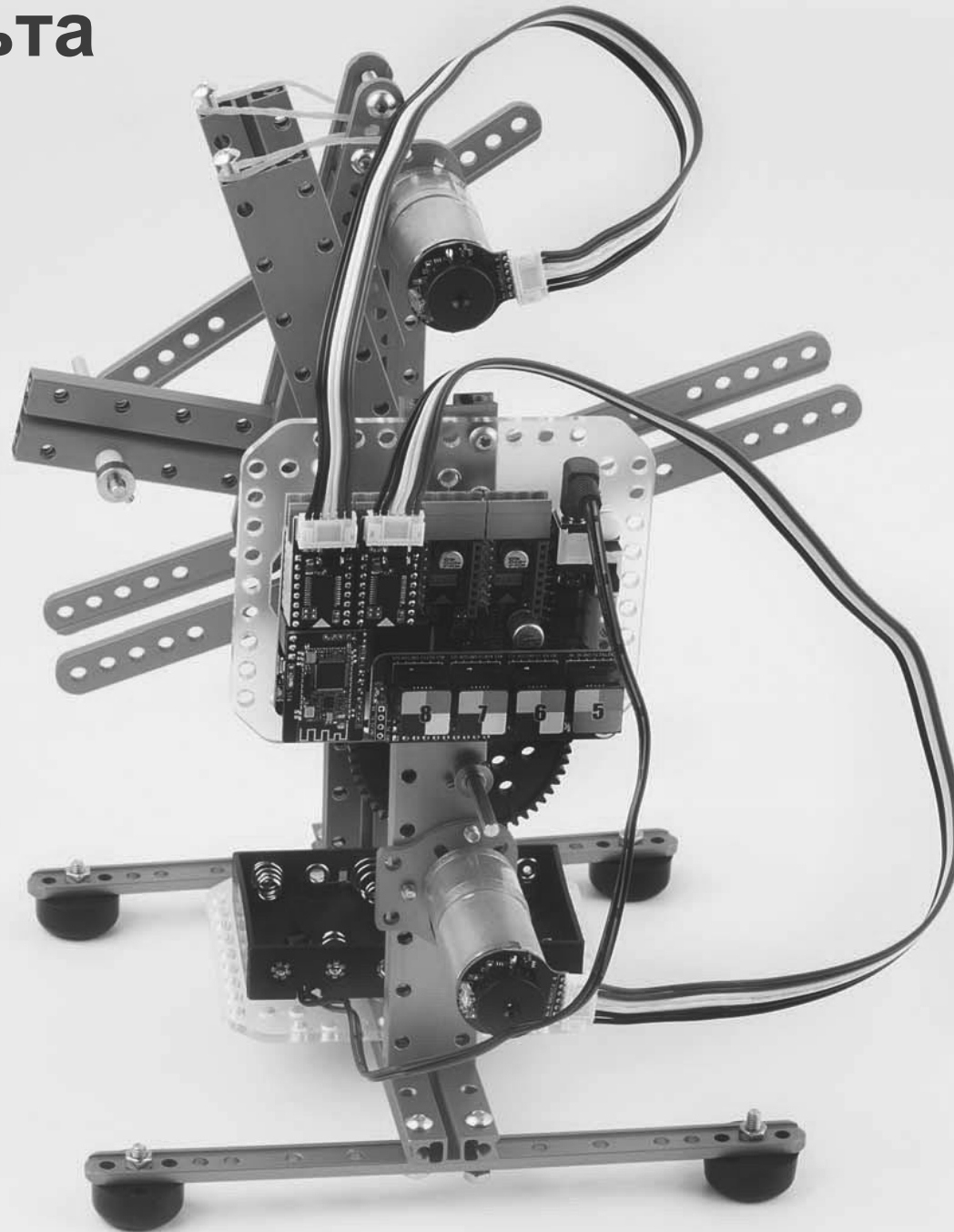


21

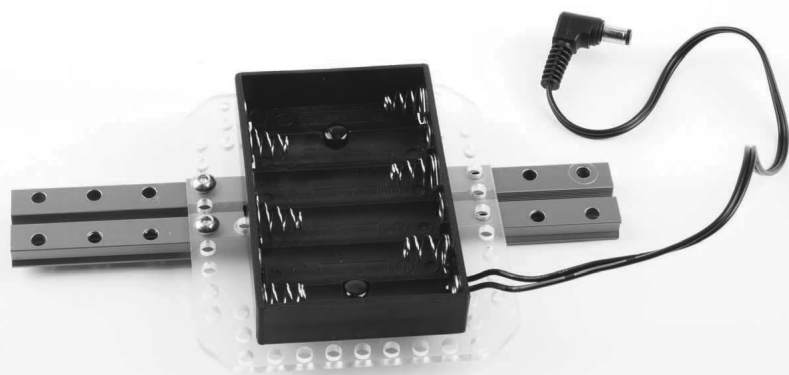
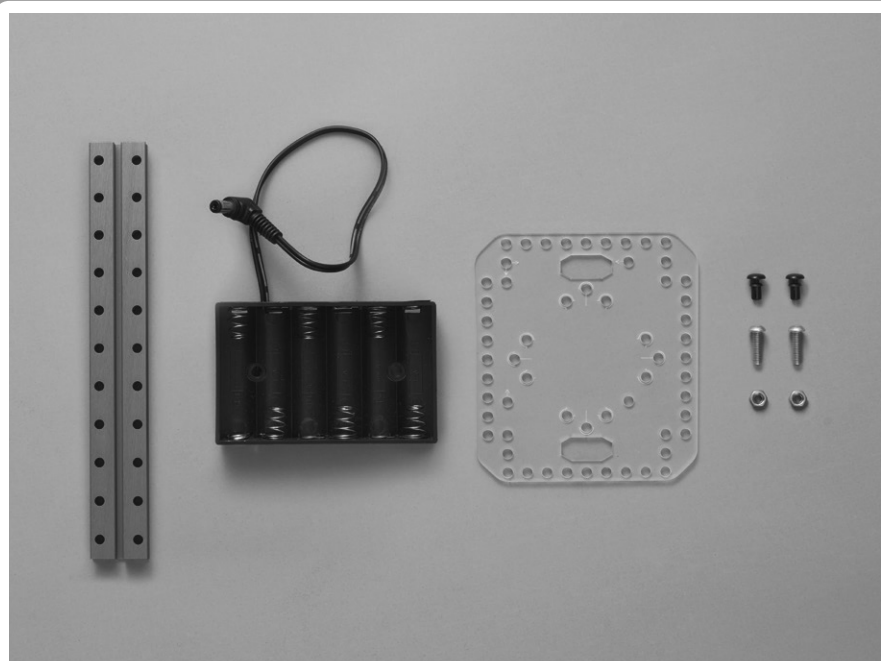
• Кабель мотора (1)



3 Катапульта

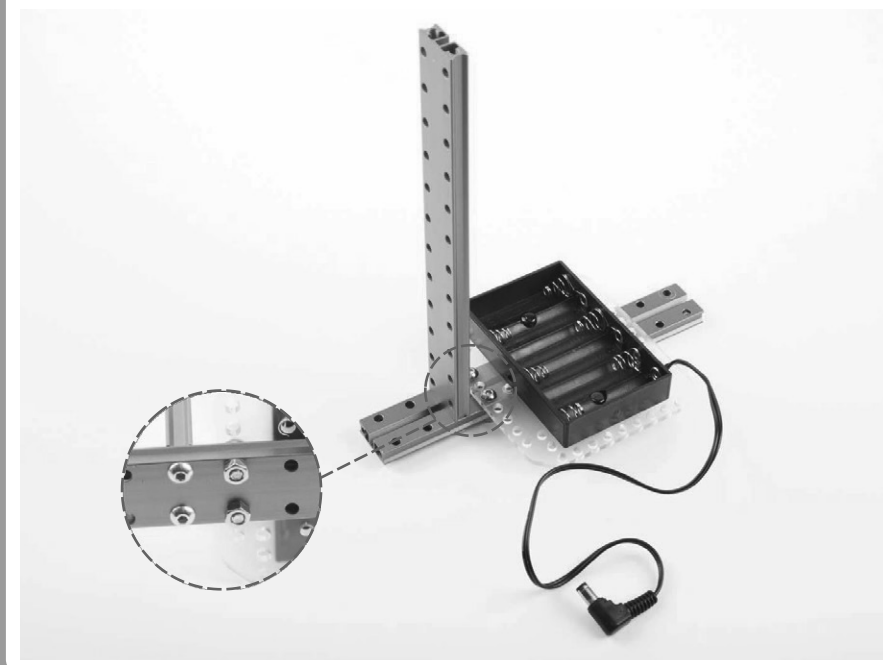
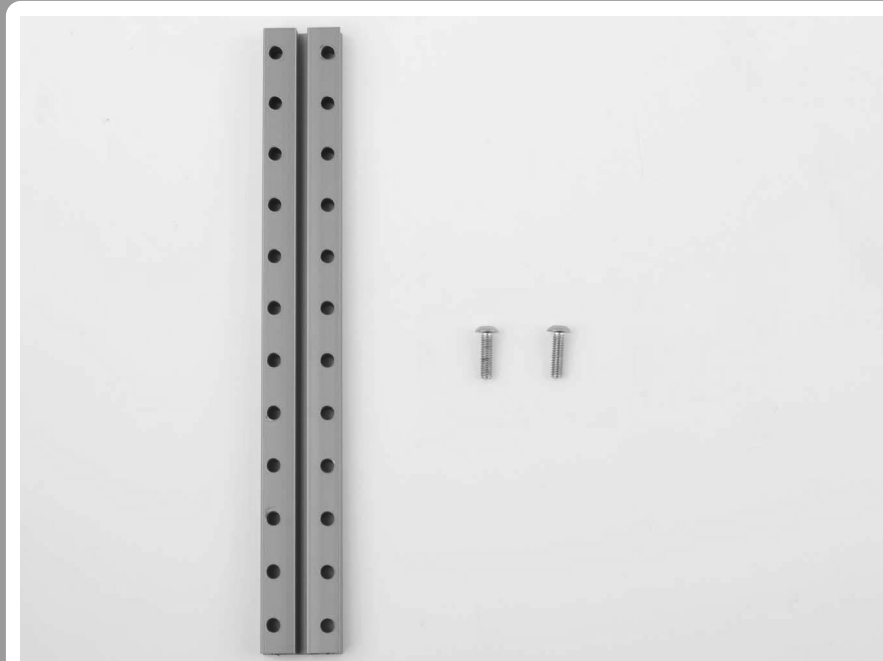


- 1** ● Балка 0824-176 (1) ● Держатель батарей (1) ● Гайка М4 (2)
● Крепление MegaPi (1) ● Винты М4*14 (2) ● Заклёпка 4060 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

- 2** ● Балка 0824-192 (1) ● Винт М4*14 (2)



3

- 25мм мотор 9 V/185 RPM (1)
- Крепление для мотора 25мм (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



Примечание: Установите кронштейн двигателя в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

4

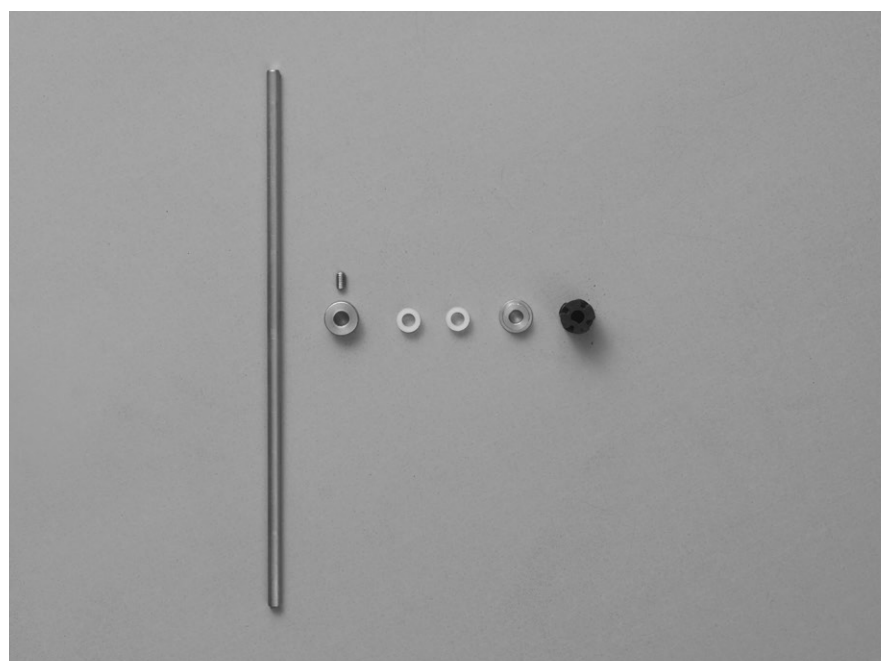
- Моторный блок (собран на последнем этапе) (1)
- Винт М4*14 (3)



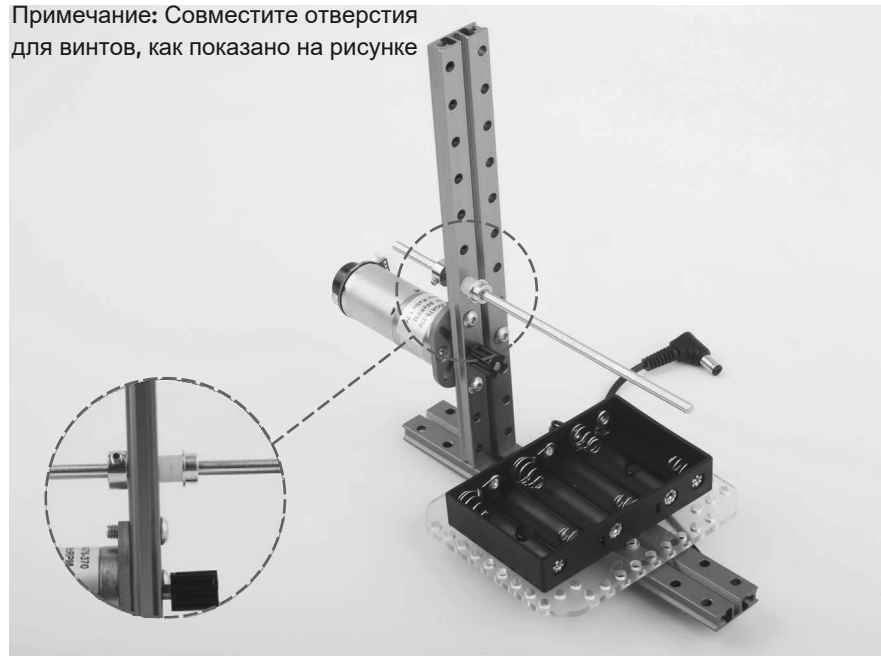
Примечание: Установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

5

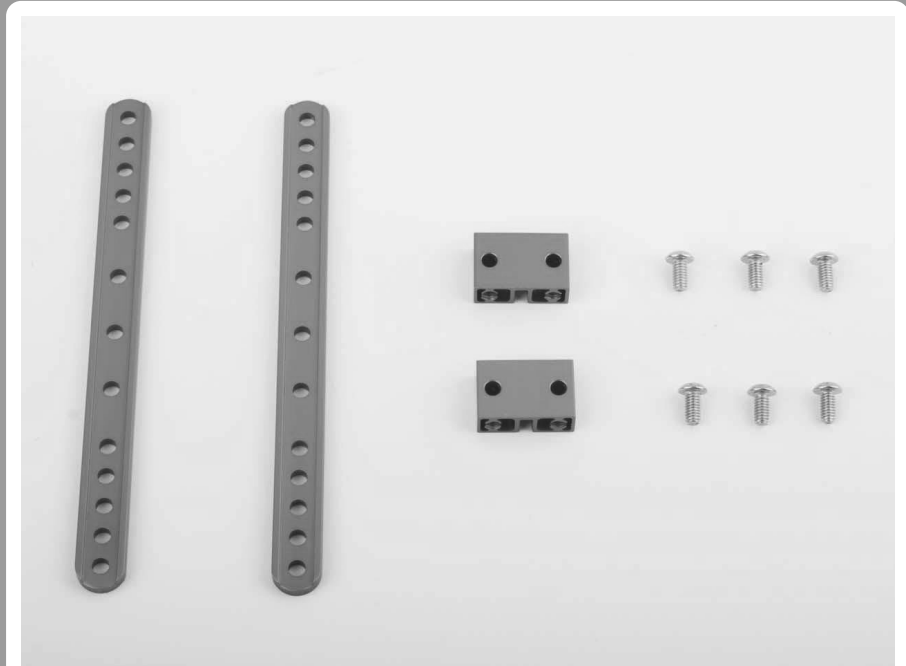
- Вал D4*160 mm(1)
- Медная втулка (1)
- Втулка 4мм (1)
- Винт с потайной головкой M3*5 (1)
- Кольцо 4*7*3 (2)
- Шестерня 8Т (1)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

**6**

- Балка 0412-140 (2)
- Балка 0824-016 (2)
- Винт М4*8 (6)



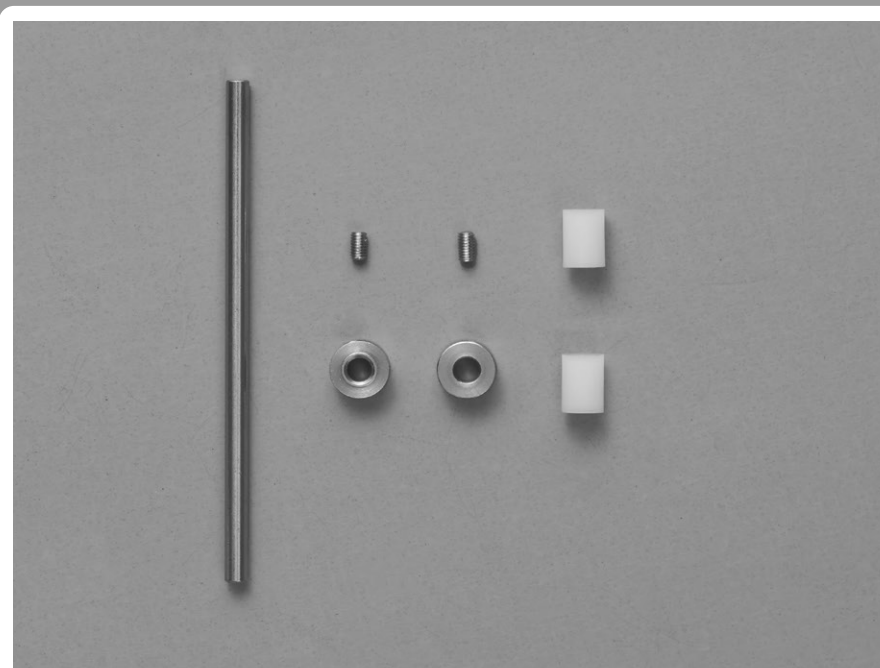
Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке. Короткие лучи должны быть направлены в противоположные стороны.

7

- Балка 0824-064 (1)
- Винт М4*14 (2)

**8**

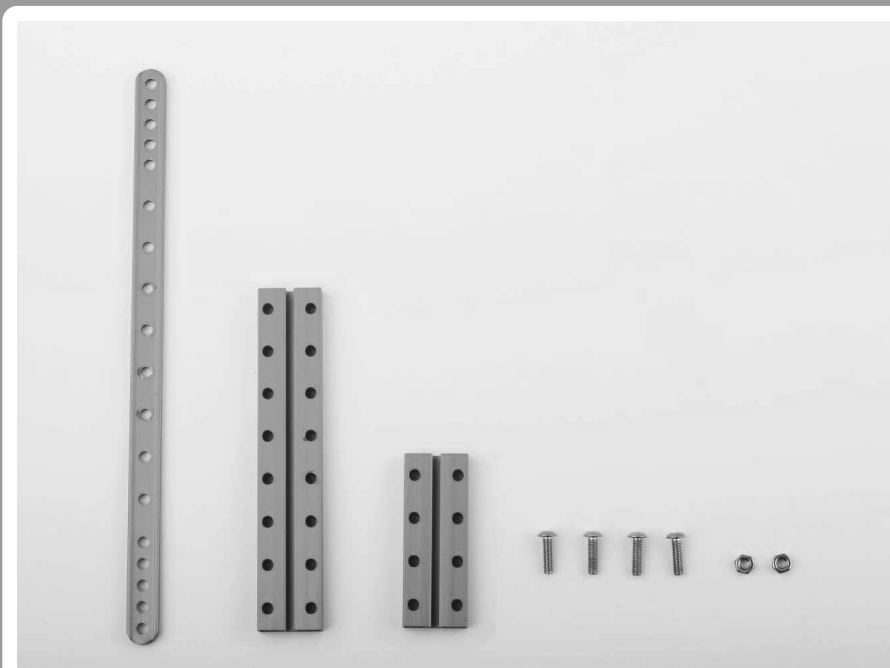
- Кольцо 4*7*10 (2)
- Втулка 4 мм (2)
- Вал D4*88 (1)
- Винт с потайной головкой М3*5 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

9

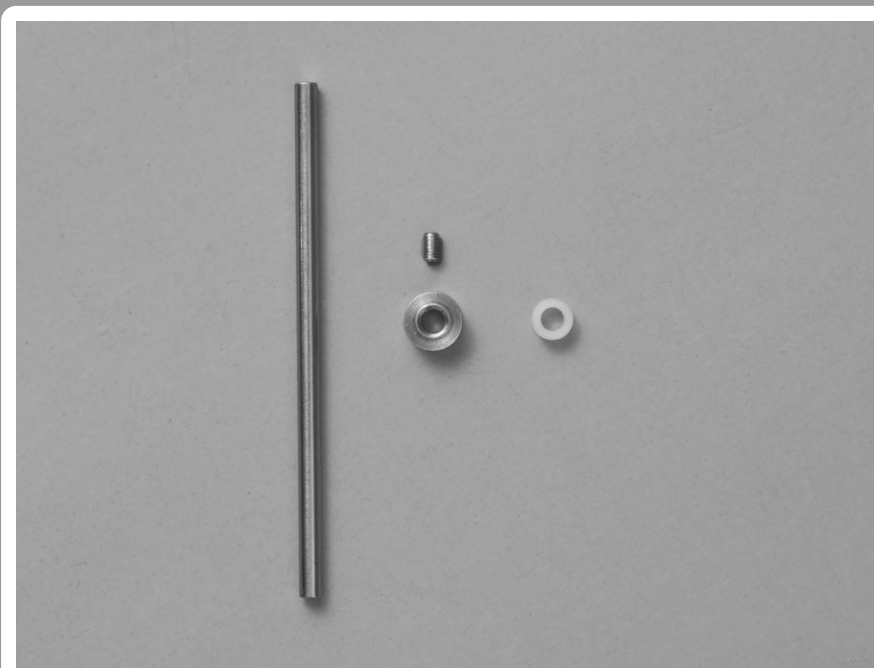
- Балка 0412-220 (1)
- Балка 0824-128 (1)
- Балка 0824-064 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Винт М4*16 (2)
- Гайка М4 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

**10**

- Вал D4*88 (1)
- Винт с потайной головкой М3*5 (1)
- Втулка 4 мм (1)
- Кольцо 4*7*3 (1)



Примечание: Вставьте вал в отверстие для винта, как показано на рисунке.

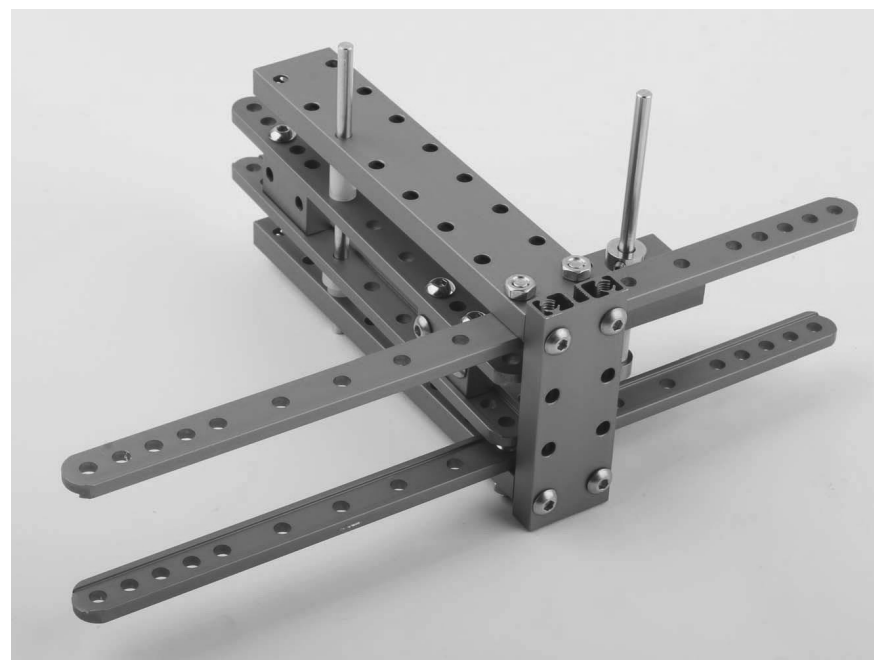
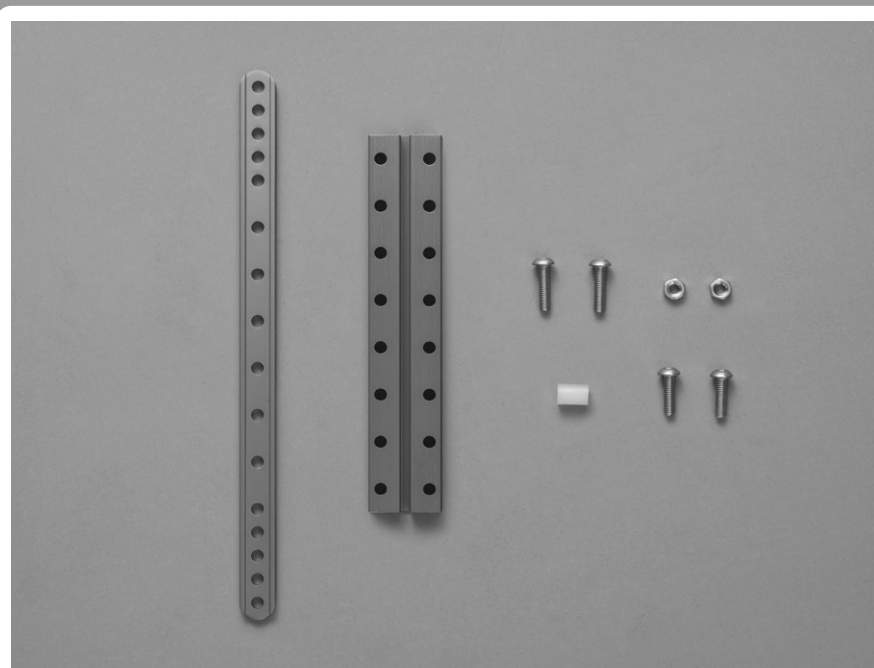


11

- Узлы (подготовлены на этапах 8 и 10) (2)

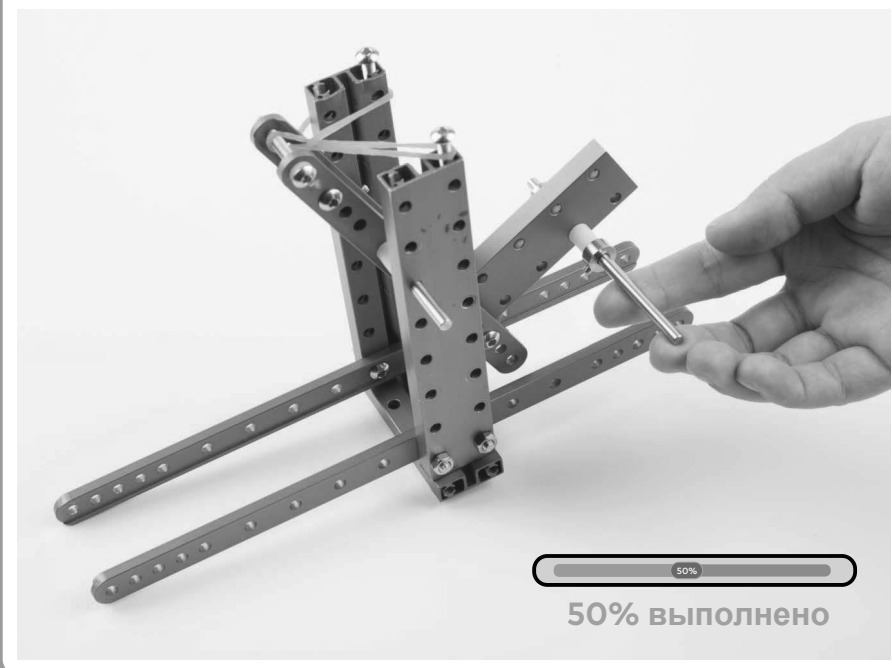
**12**

- Балка 0412-220 (1)
- Балка 0824-128 (1)
- Гайка М4 (2)
- Винт М4*16 (2)
- Винт М4*14 (2)
- Кольцо 4*7*10 (1)

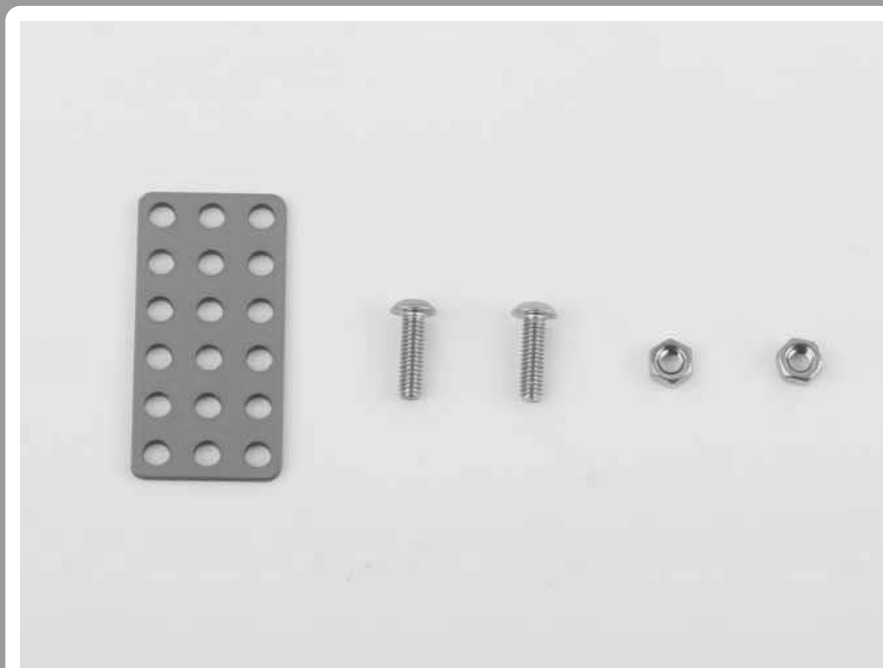


13

- Винт М4*16 (2)
- Винт М4*30 (1)
- Гайка М4 (1)
- Кольцо 4*7*3 (1)
- Резинка (2)

**14**

- Пластина 3*6 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Гайка М4 (2)



15

- 25мм мотор 9 V/86 RPM (1)
- Крепление 25мм мотора (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



Примечание: Закрепите двигатель на кронштейне в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

16

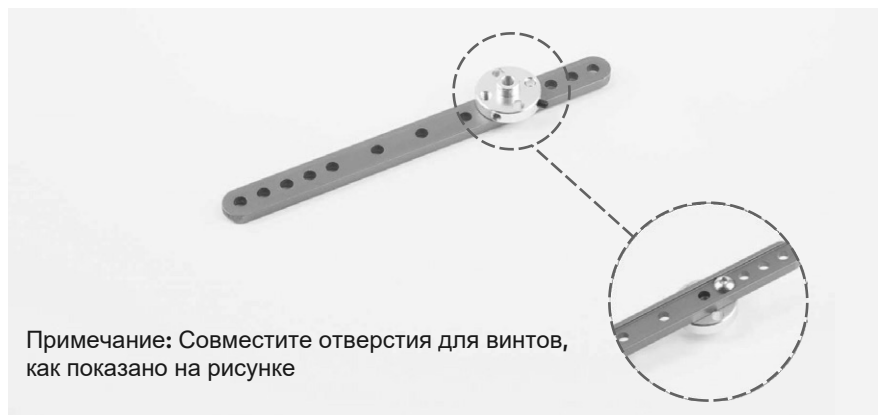
- Моторный блок (собиран на последнем этапе) (1)
- Винт М4*8 (2)
- Гайка М4 (2)



Примечание: Установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

17

- Балка 0412-140 (1)
- Соединитель вала 4мм (1)
- Винт с потайной головкой М3*8 (1)
- Винт М4*8 (1)

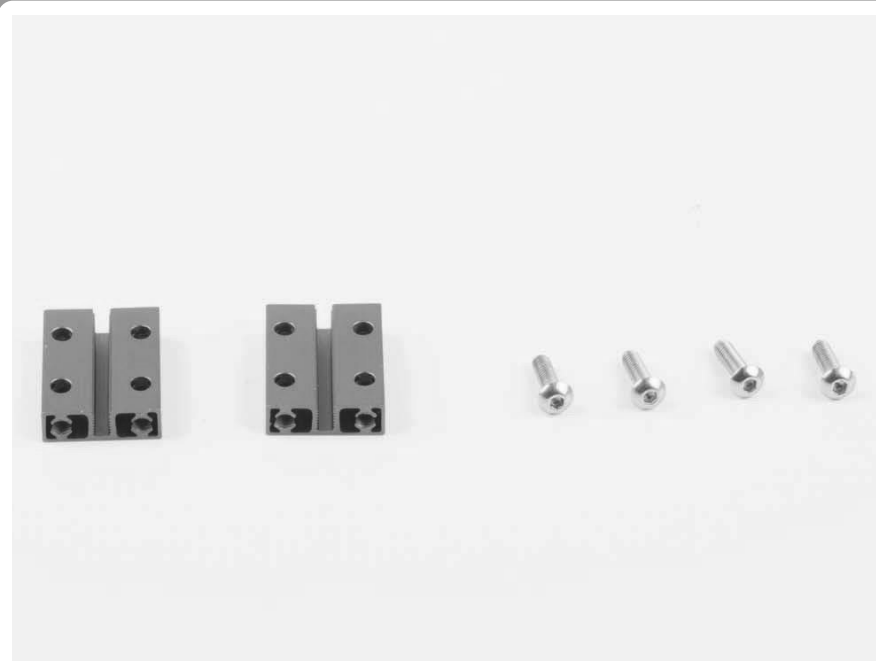


Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

Примечание:
Присоедините соединительный элемент вала к двигателю, удерживая его другой конец внизу.

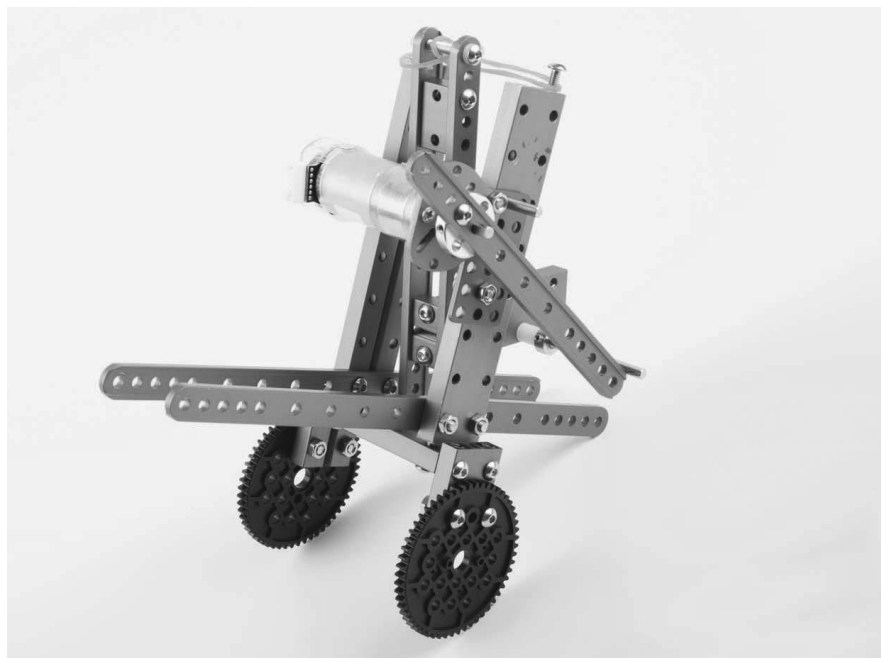
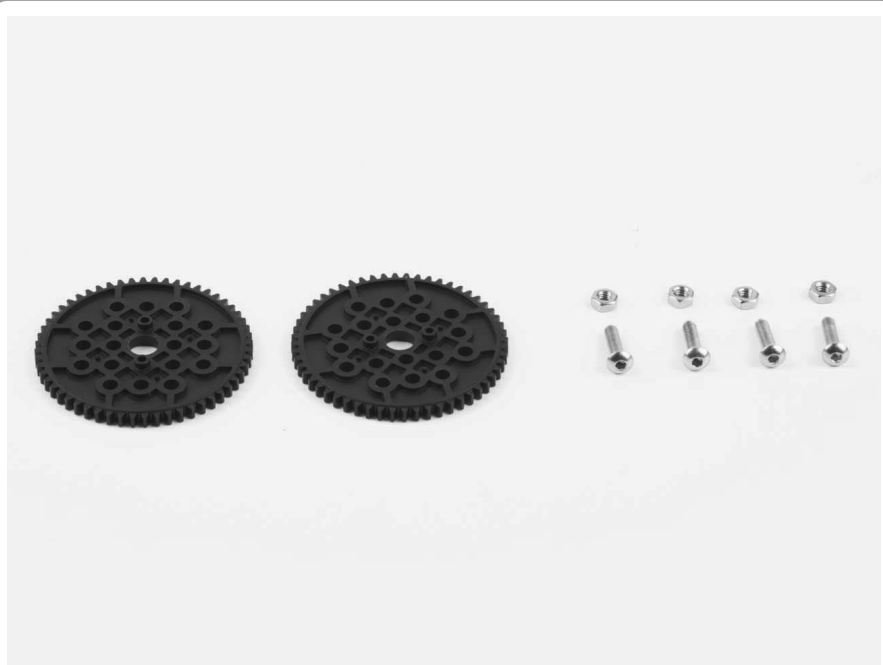
**18**

- Балка 0824-032 (2)
- Винт М4*14 (4)



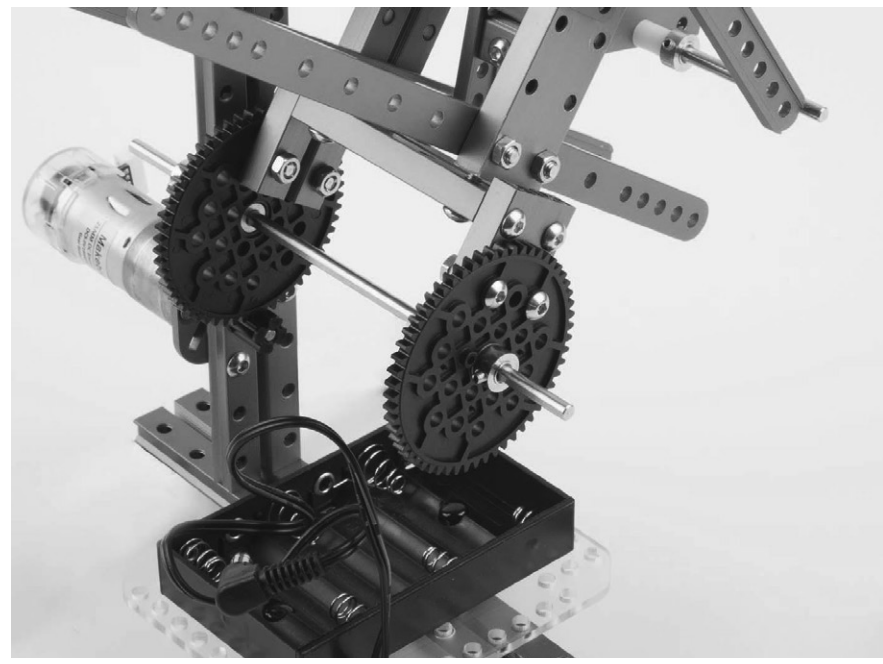
19

- Шестерня 56Т (2)
- Винт М4*16 (4)
- Гайка М4 (4)



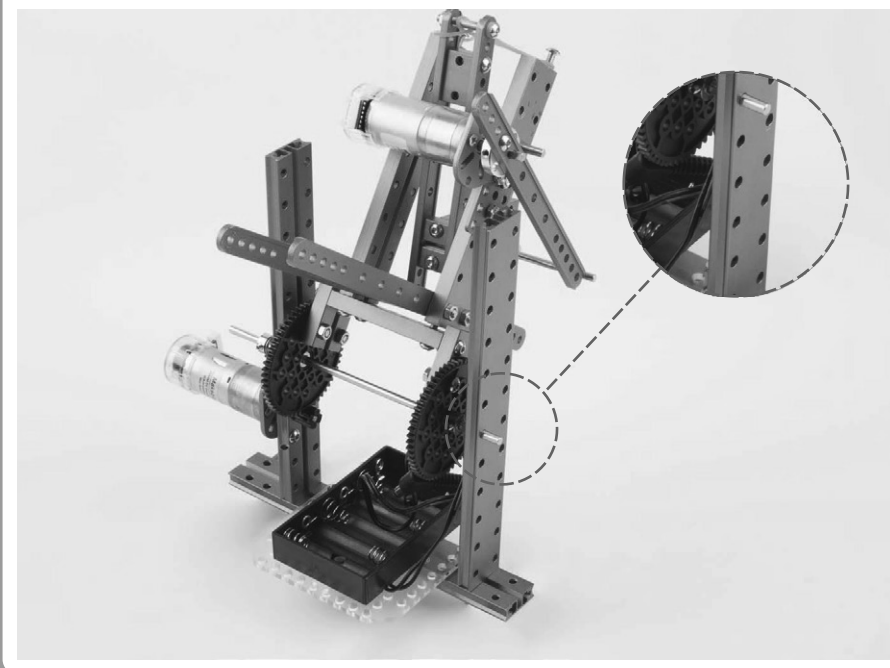
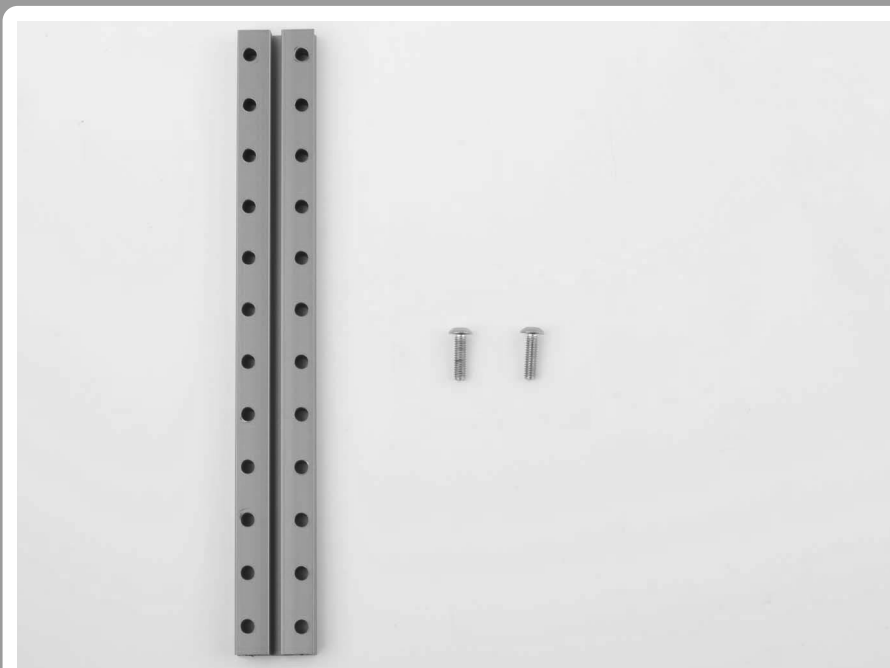
20

- Узел (собранный на шаге 5) (1)
- Медная втулка с фланцем (1)
- Винт с потайной головкой М3*5 (1)
- Втулка 4мм (1)



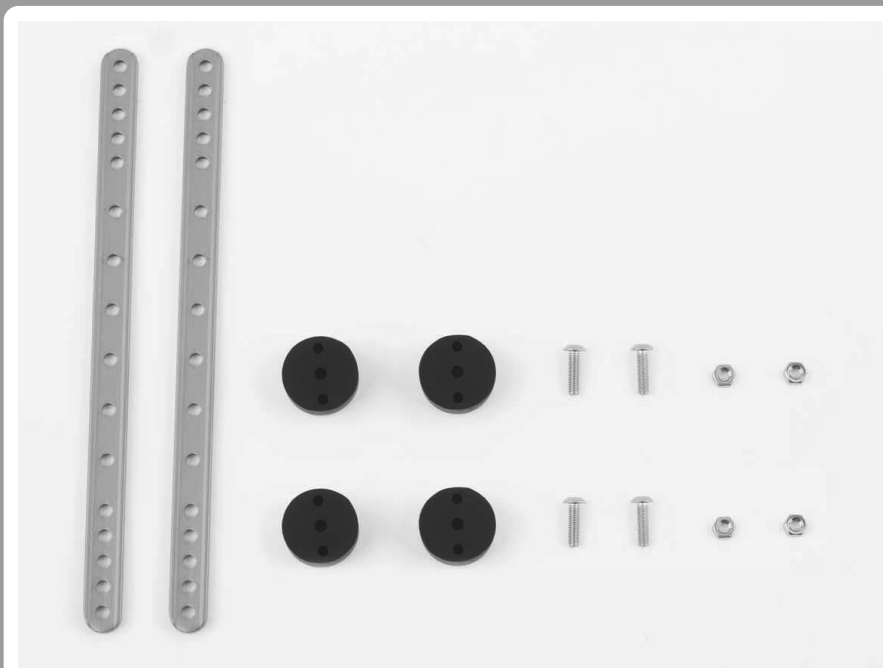
21

- Балка 0824-192 (1)
- Винт М4*14 (2)



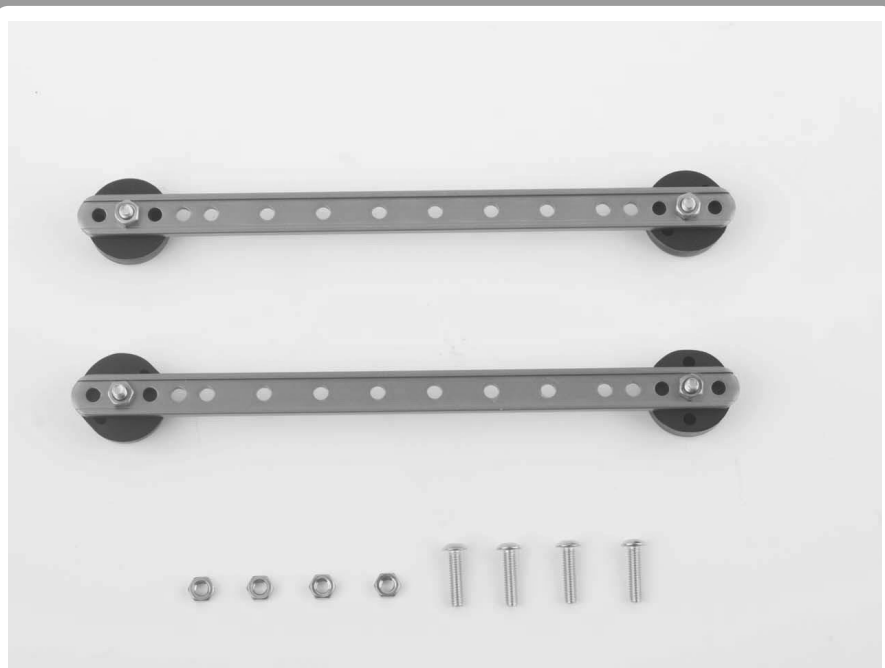
22

- Балка 0412-188 (2)
- Резиновая опора (4)
- Винт М4*14 (4)
- Гайка М4 (4)



23

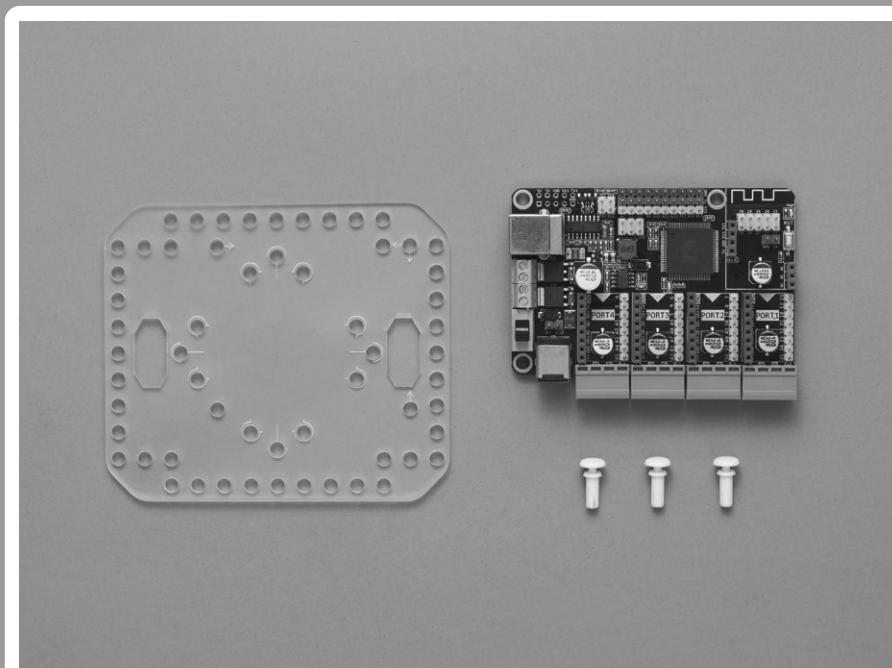
- Узел (собранный на последнем шаге) (2)
- Винт М4*14 (4)
- Гайка М4 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

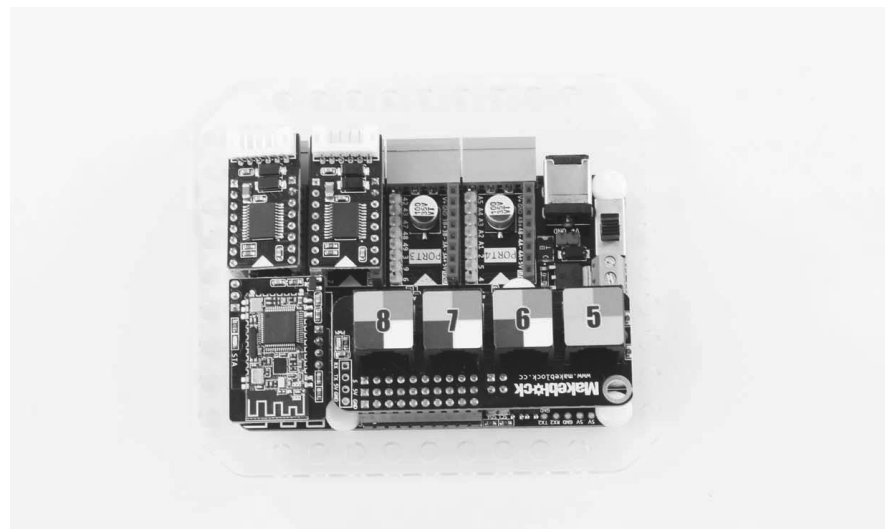
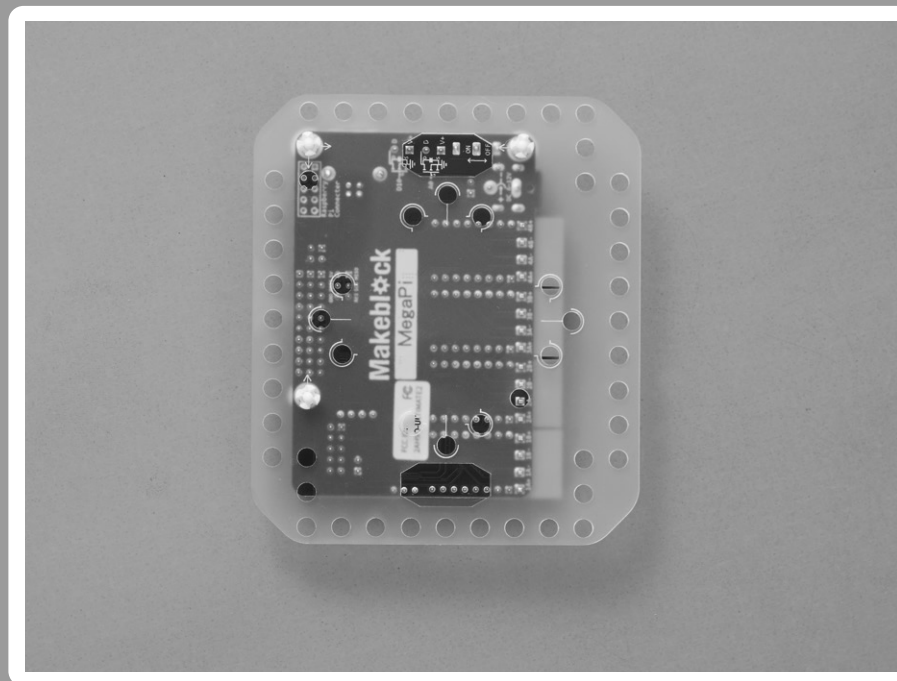
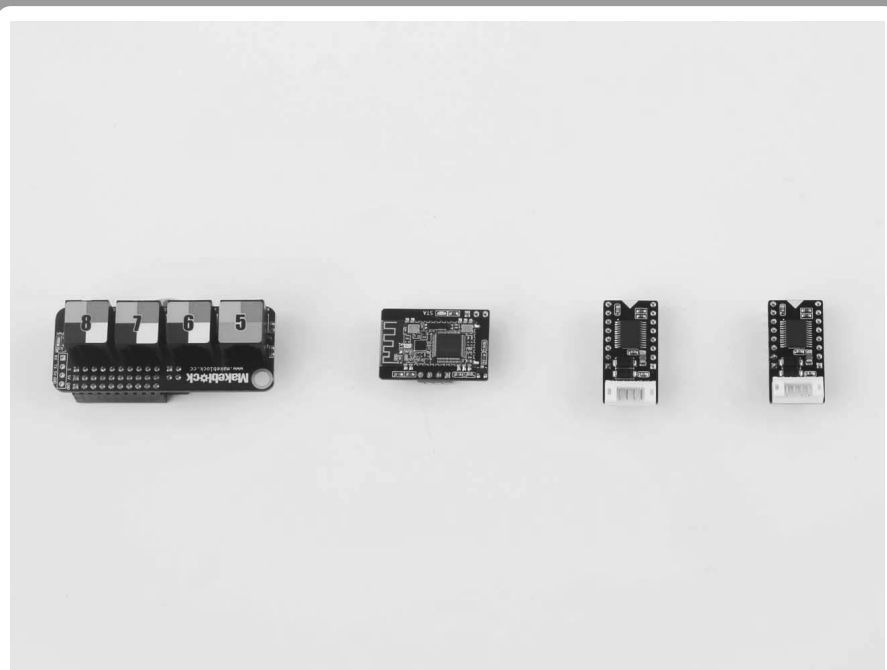
24

- Крепление MegaPi (1)
- Плата MegaPi (1)
- Заклёпка 4100 (3)



25

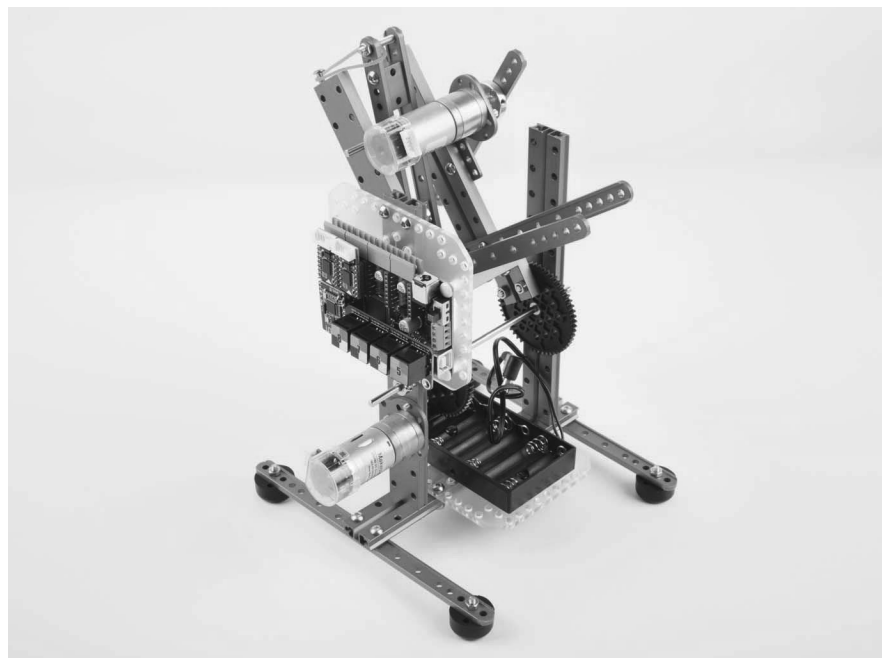
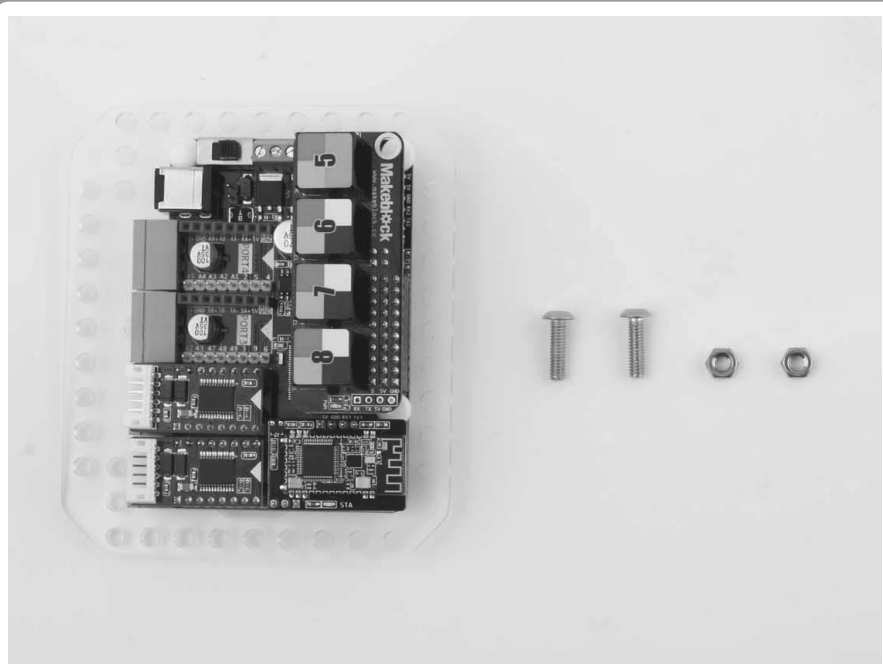
- Плата расширения MegaPi RJ25 (1)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора(2)



Примечание: Совместите отверстия для крепления заклепок с отверстиями на креплении MegaPi. Убедитесь, что каждая деталь установлена в правильном направлении.

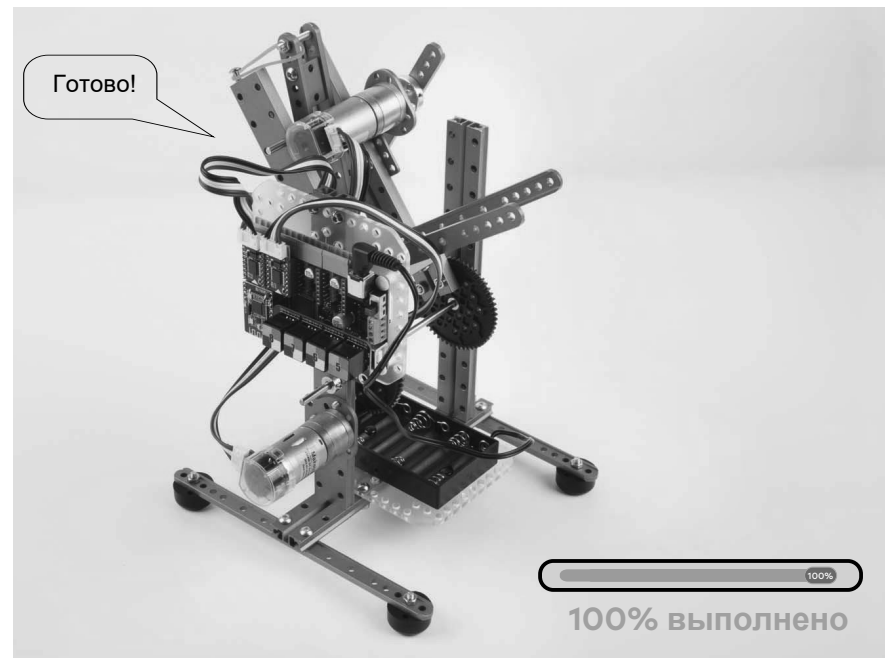
26

- MegaPi в сборе (1)
- Винт M4*14 (2)
- Гайка M4 (2)

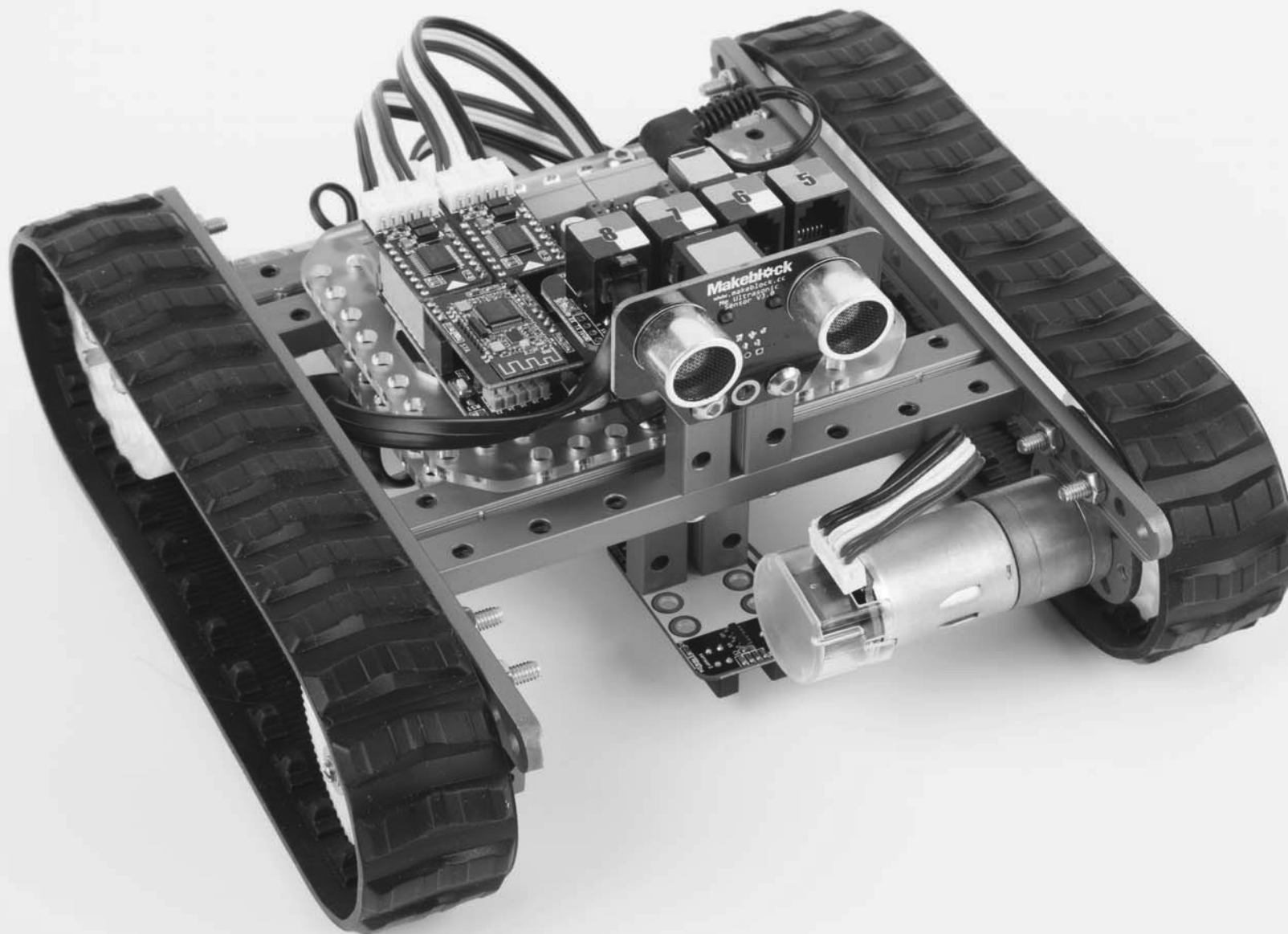


27

- Кабель мотора (2)

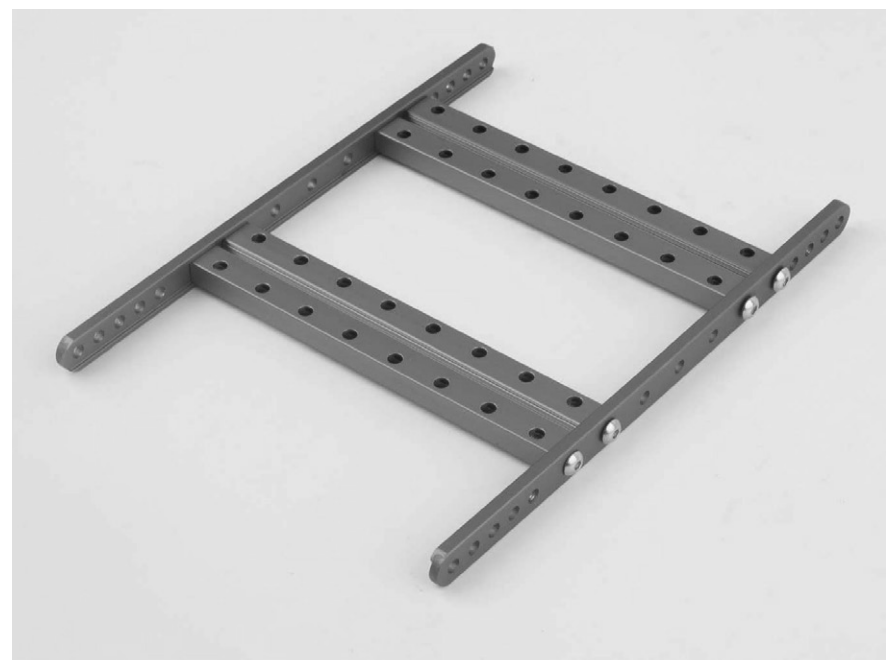
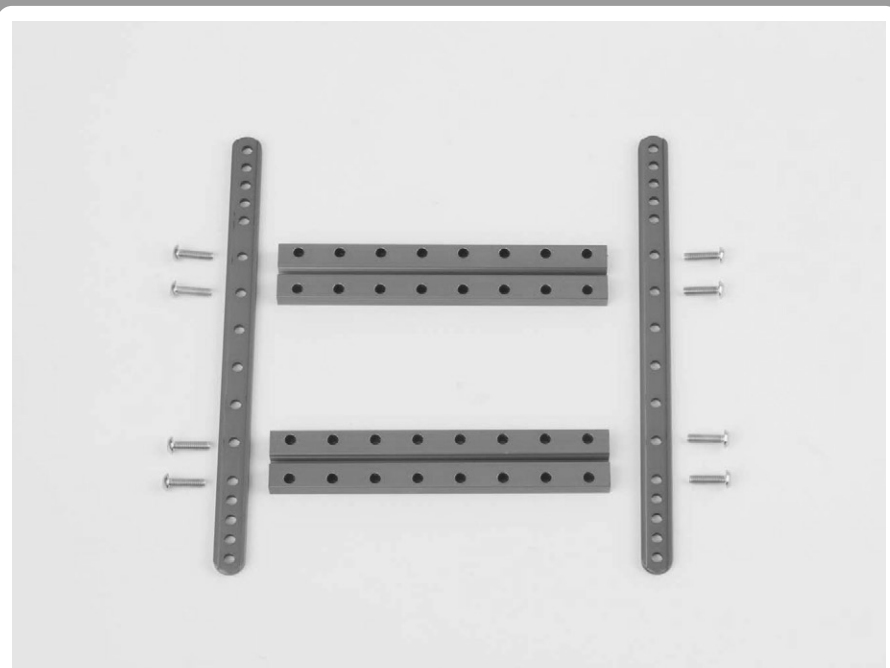


4 Робот-исследователь



1

- Балка 0824-128 (2)
- Балка 0412-188 (2)
- Винт М4*14 (8)

**2**

- 25 мм мотор 9 V/185 RPM (2)
- Крепление 25мм мотора (2)
- Потайной винт М3*8 (4)



Примечание: Установите двигатели в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

3

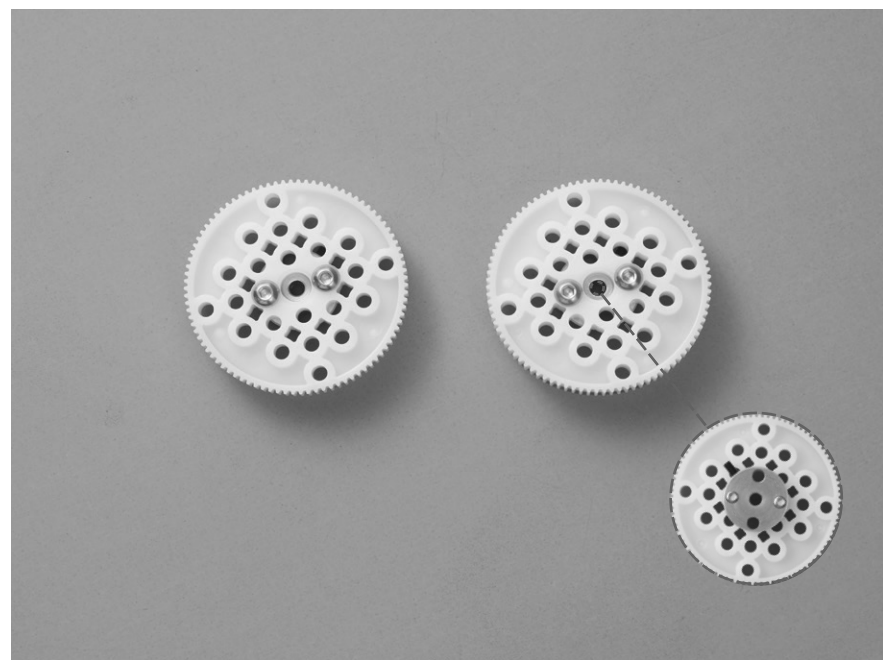
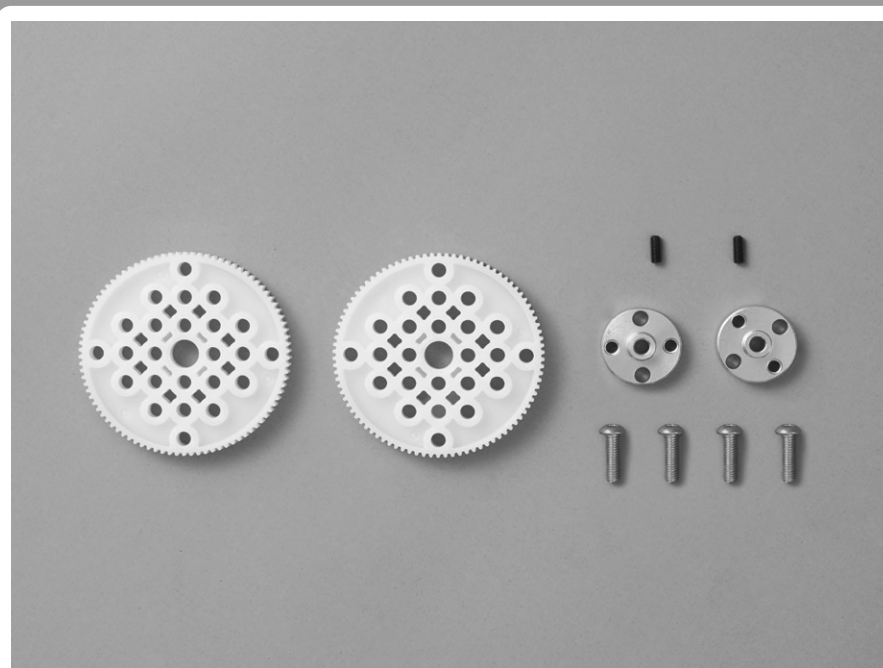
- Мотор в сборе (2)
- Винт М4*14 (4)
- Гайка М4 (4)

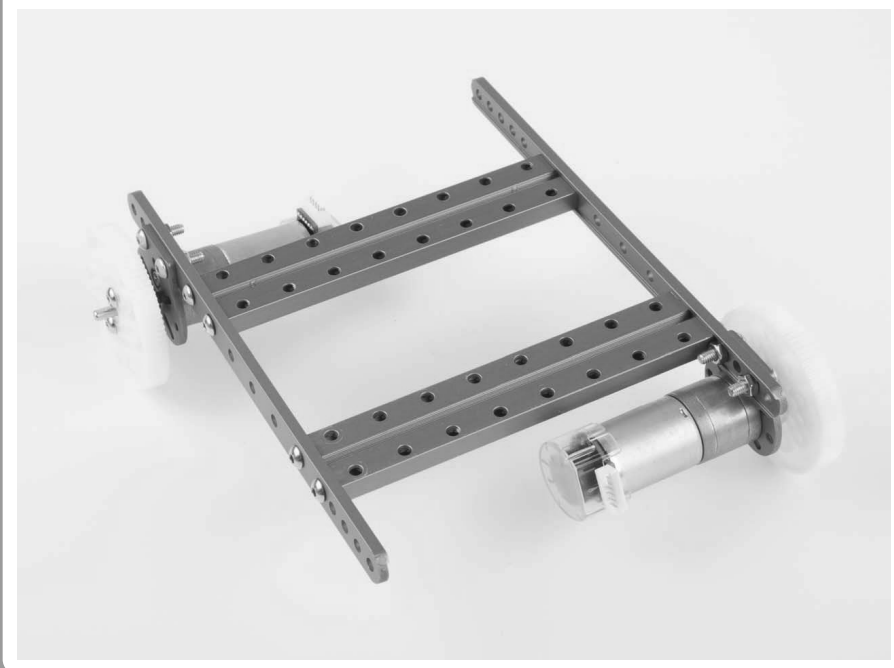
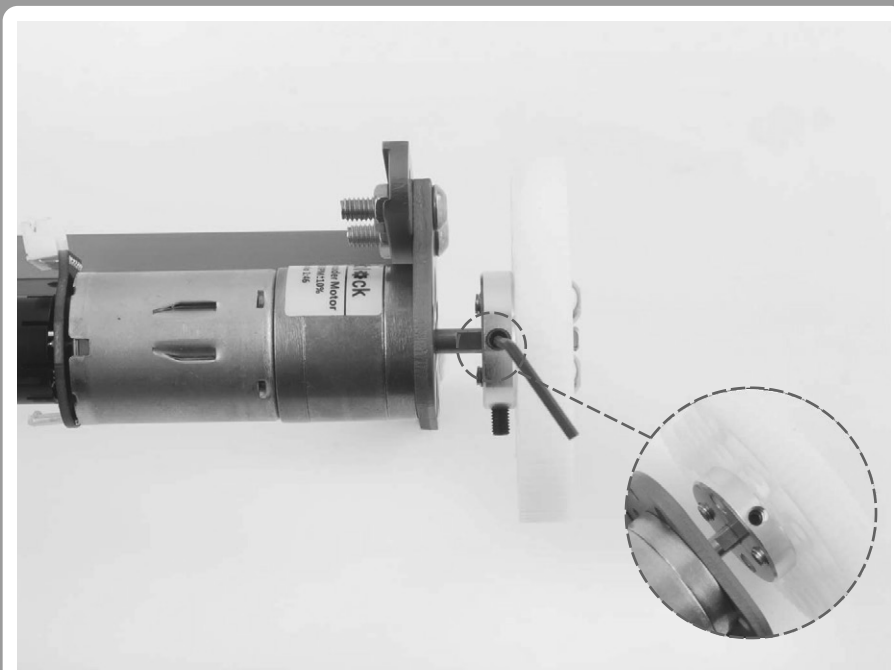


Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

4

- Зубчатое колесо 90Т (2)
- Соединитель вала (2)
- Винт М4*14 (4)
- Винт с потайной головкой М3*8 (2)





5

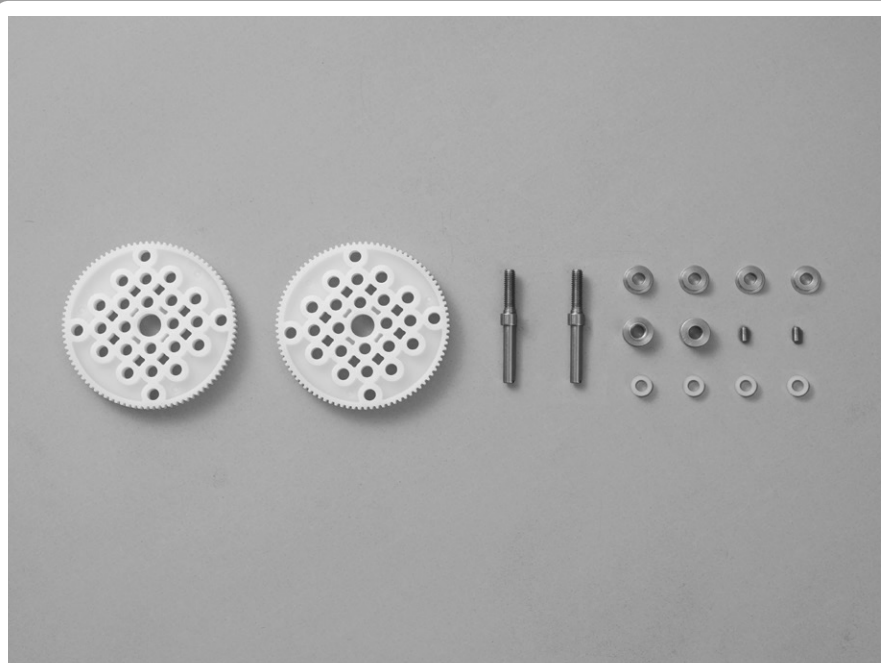
• Крепление P3 (2) • Гайка М4 (4) • Винт М4*14 (4)



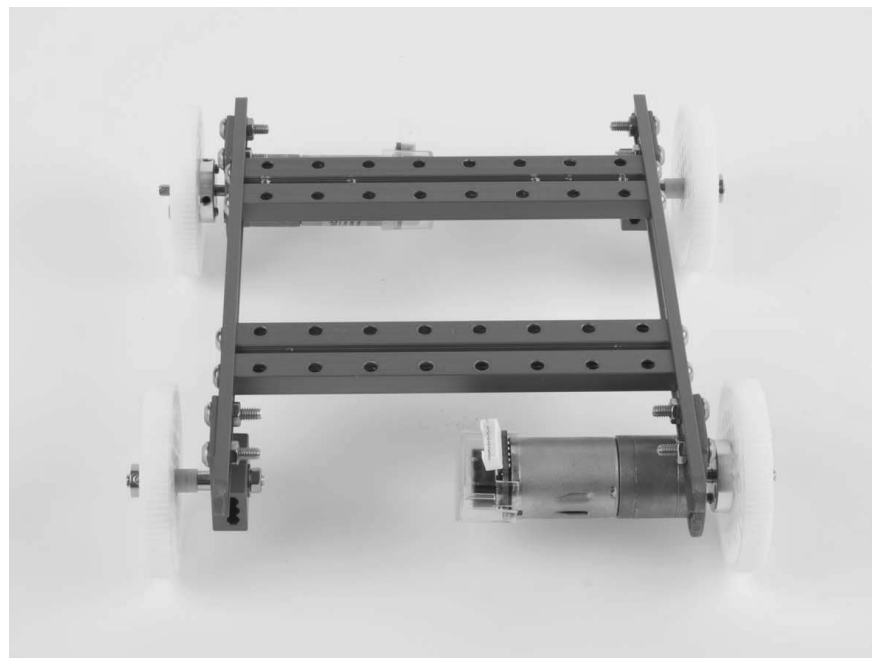
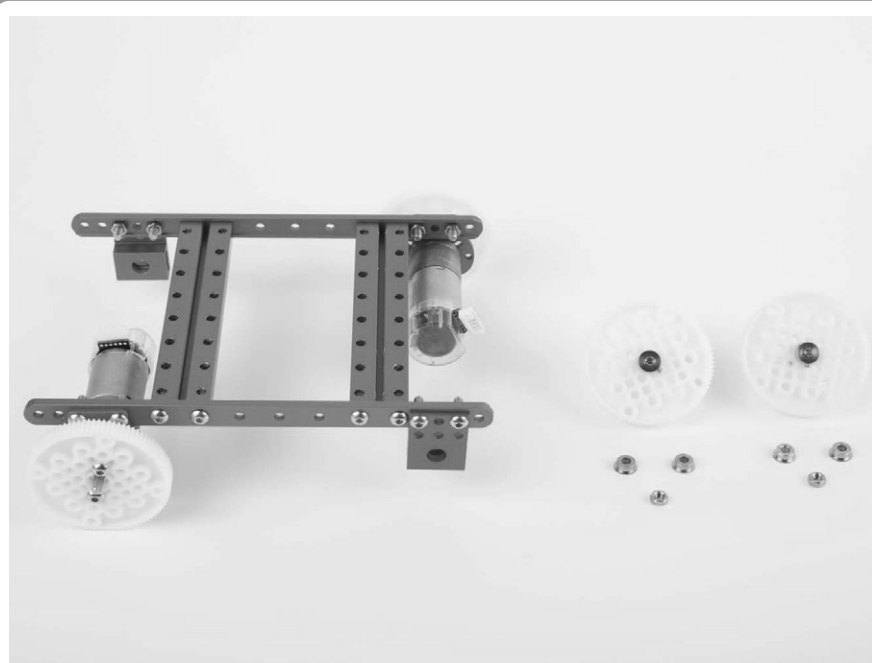
Примечание: Присоедините крепления к основному узлу по одному с каждой стороны.

6

- Зубчатый шкив 90Т (2)
- Винт с потайной головкой М3*5 (2)
- Кольцо 4*7*3 (4)
- Втулка 4 мм (2)
- Медная втулка (4)
- Резьбовой вал 4*39 мм (2)

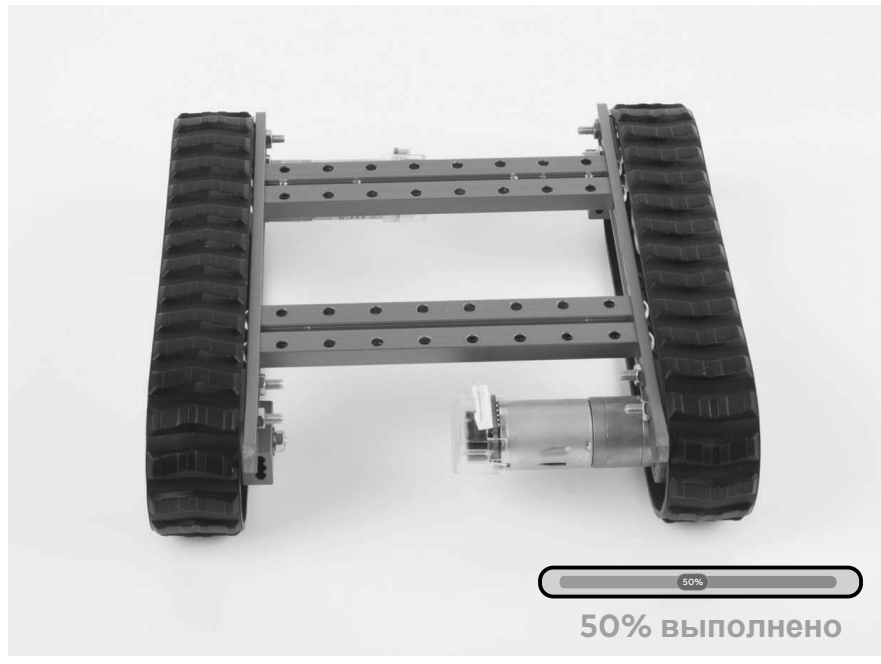
**7**

- Колесо в сборе (2)
- Медная втулка (4)
- Рама в сборе (1)
- Гайка М4 (2)



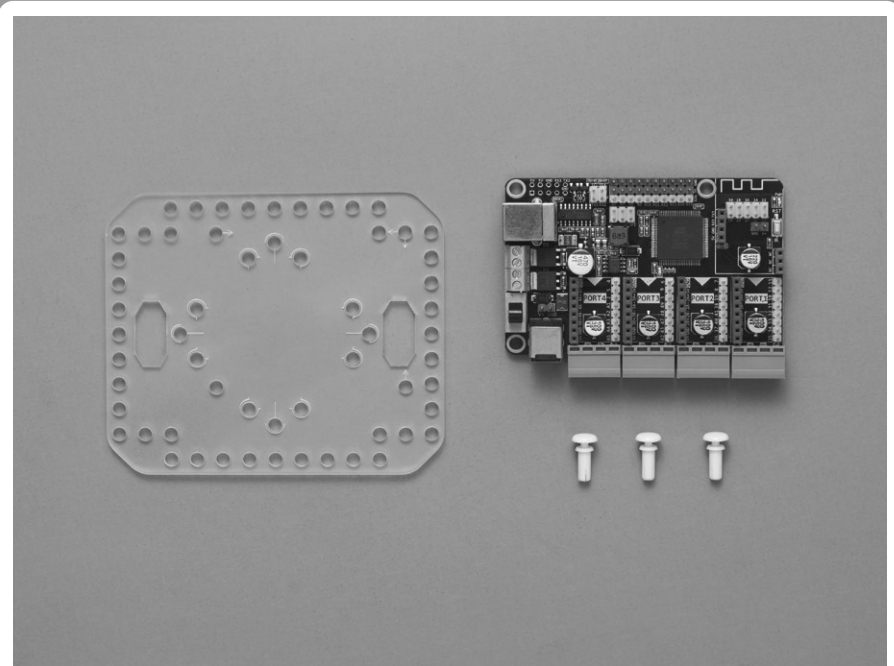
8

• Гусеница (2)



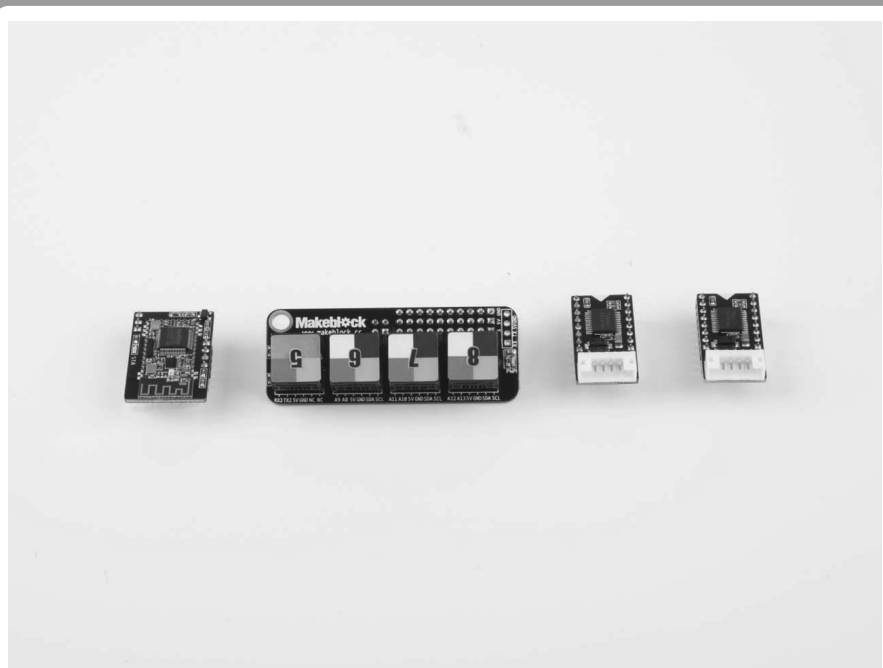
9

• Крепление MegaPi (1) • MegaPi в сборе(1) • Заклёпка 4100 (3)



10

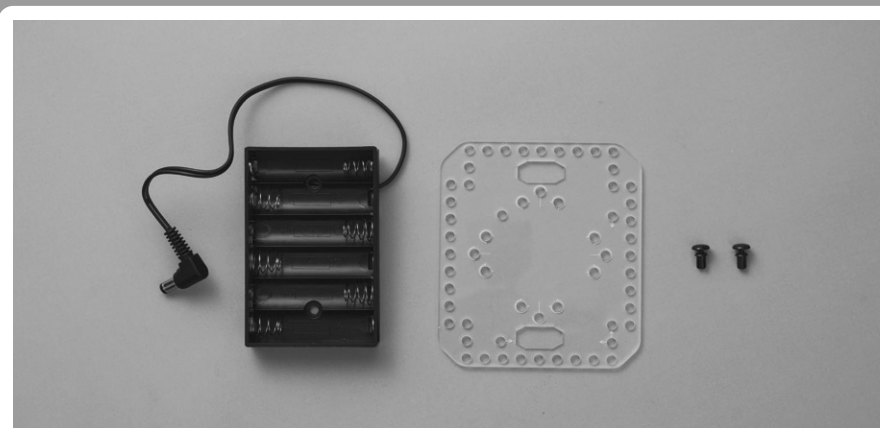
- Модуль Bluetooth (1)
- Плата расширения для RJ25 (1)
- Драйвер MegaPi для мотора (2)



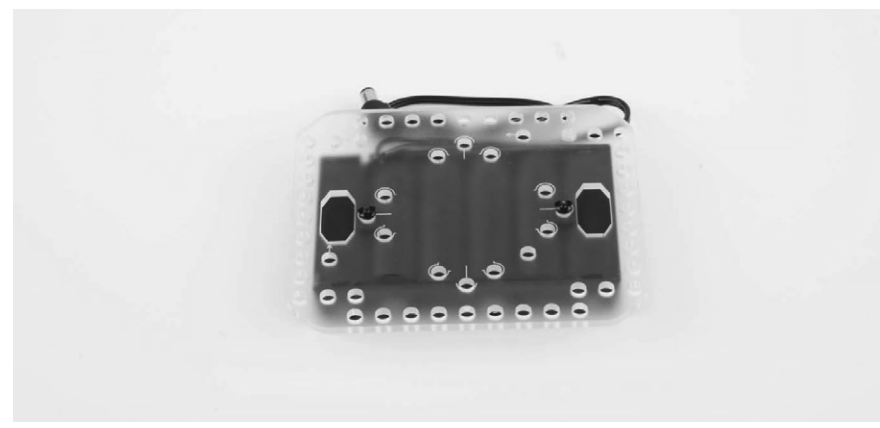
Примечание: Убедитесь, что каждая деталь установлена в правильном направлении.

11

- Держатель батарей 6AA (1)
- Крепление MegaPi (1)
- Заклёпка 4100 (2)

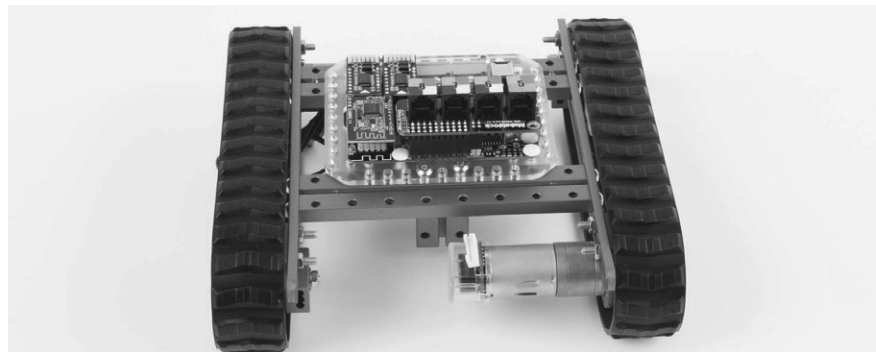
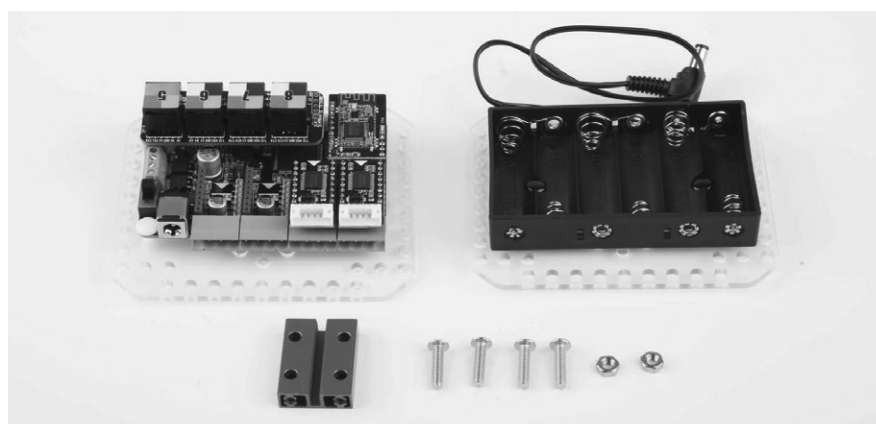


Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

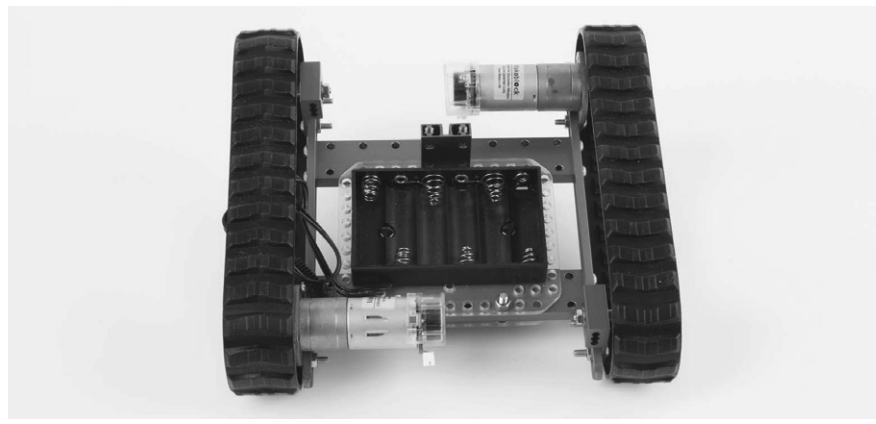


12

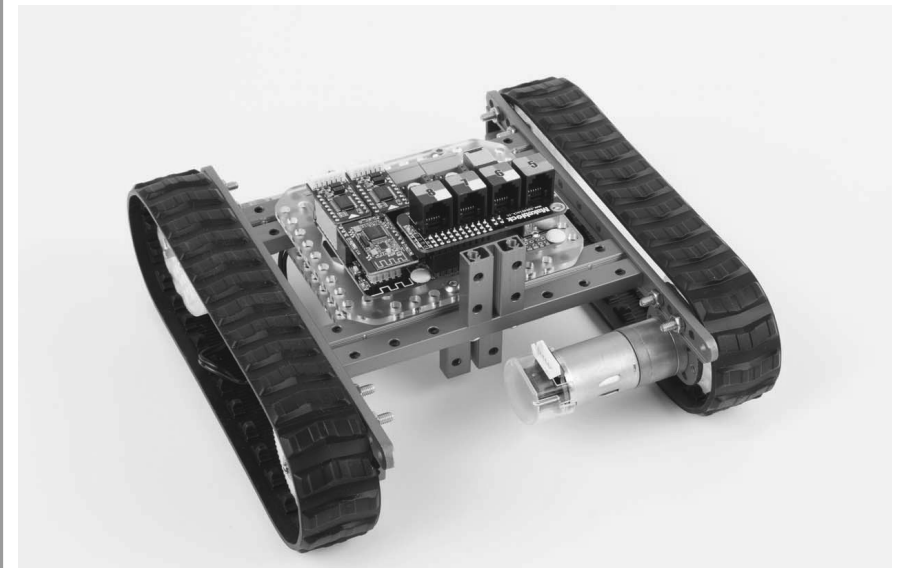
- MegaPi в сборе (1)
- Держатель батарей в сборе (1)
- Винт M4*22 (4)
- Балка 0824-032 (1)
- Гайка M4 (2)



Примечание: Закрепите блок MegaPi на верхней стороне, а держатель батарей в сборе - на нижней стороне основного блока. Убедитесь, что оба блока расположены на одной линии.

**13**

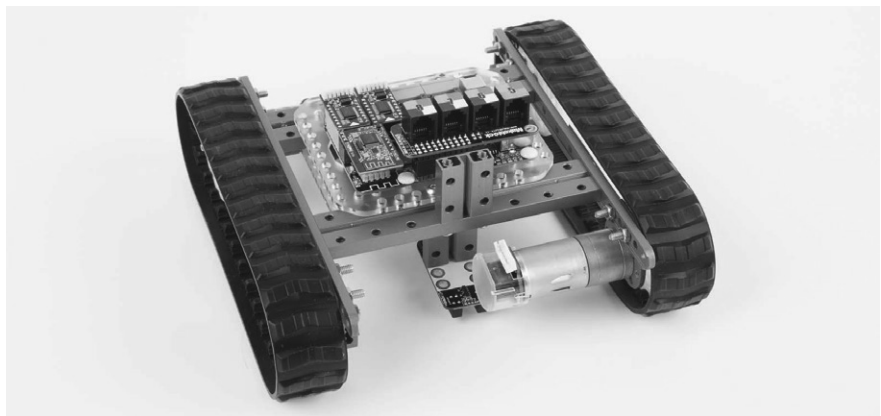
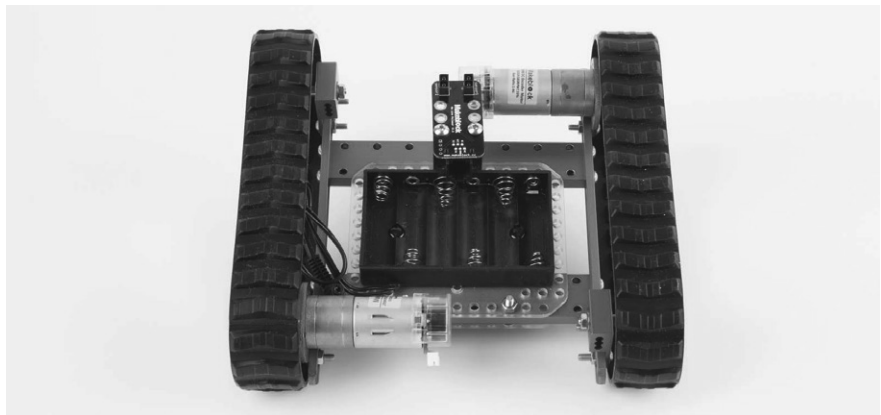
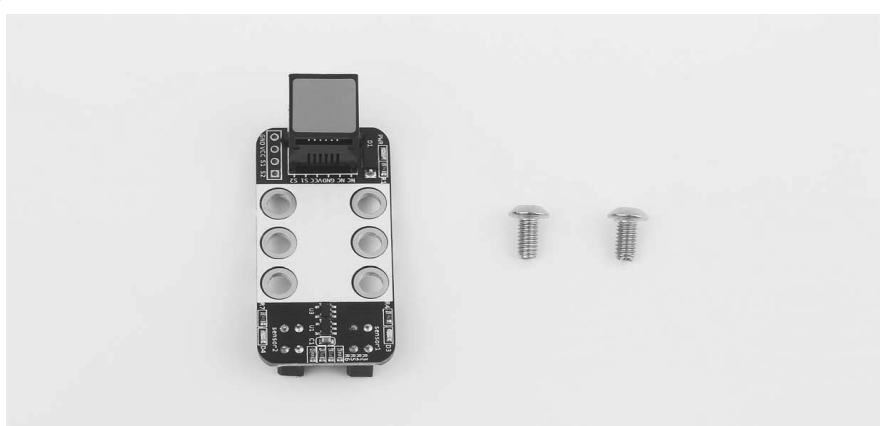
- Винт M4*22 (4)
- Балка 0824-032 (1)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

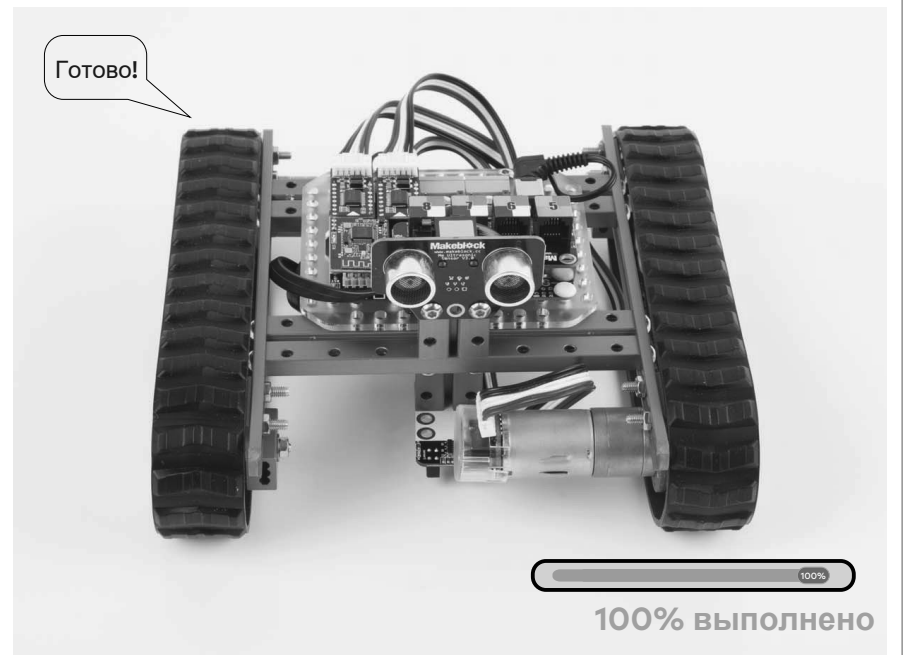
14

- Датчик линии (1)
- Винт M4*8 (2)

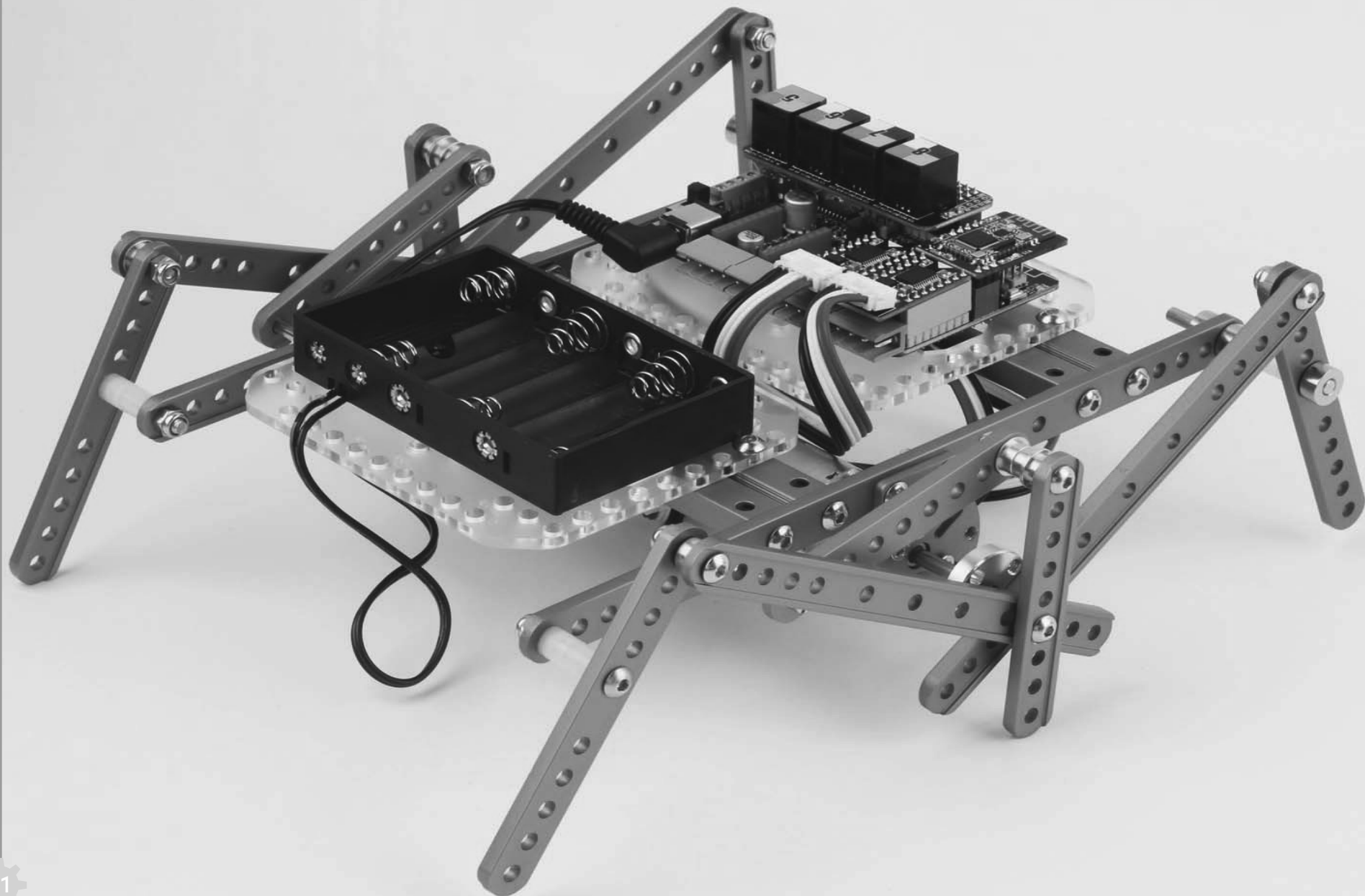


15

- Датчик расстояния (1)
- Винт M4*4 (2)
- Винт M4*8 (2)
- Кабель для мотора (2)
- Кабель RJ25 (1)

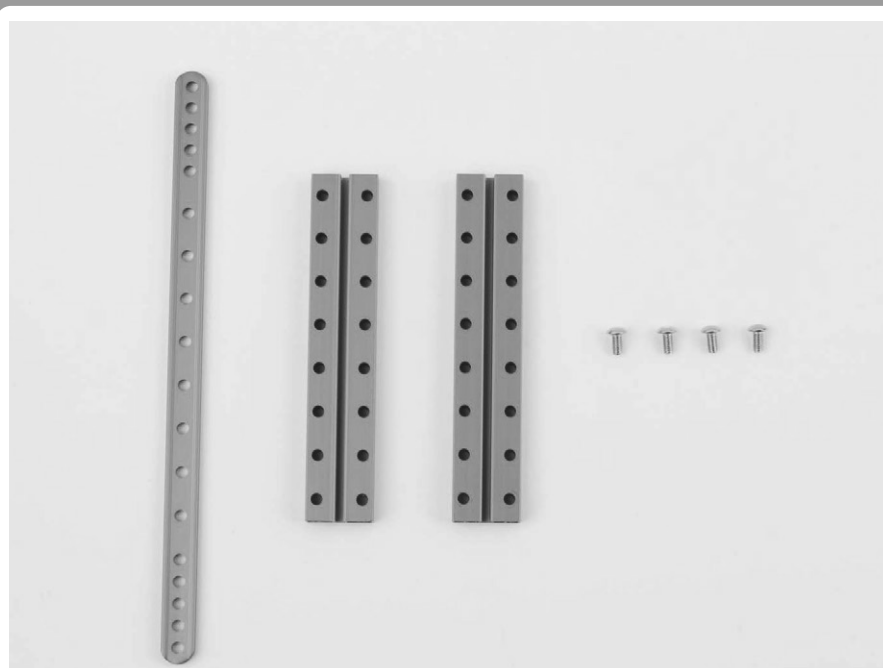


5 Робот-муравей



1

- Балка 0824-128 (2)
- Балка 0412-220 (1)
- Винт М4*8 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

2

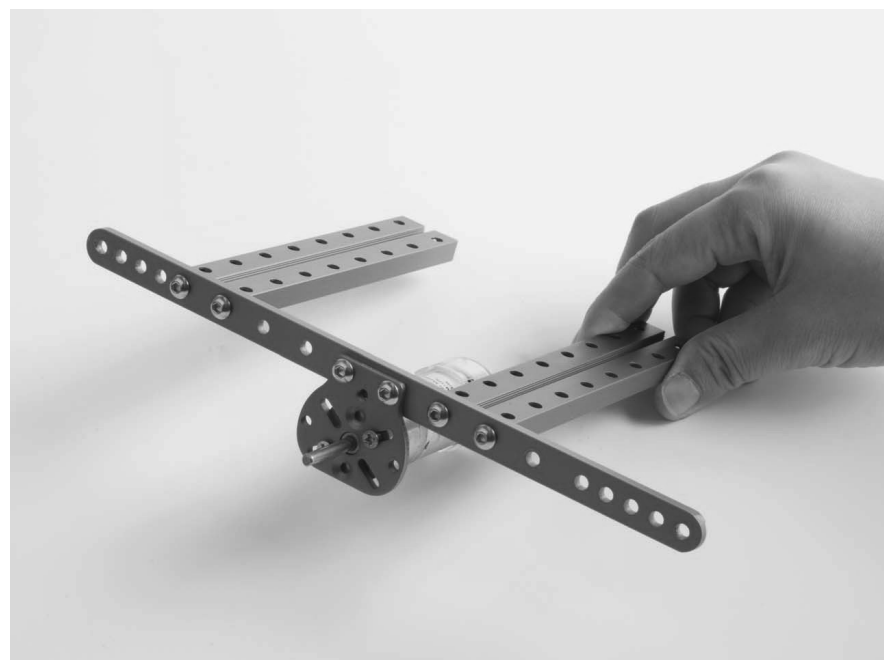
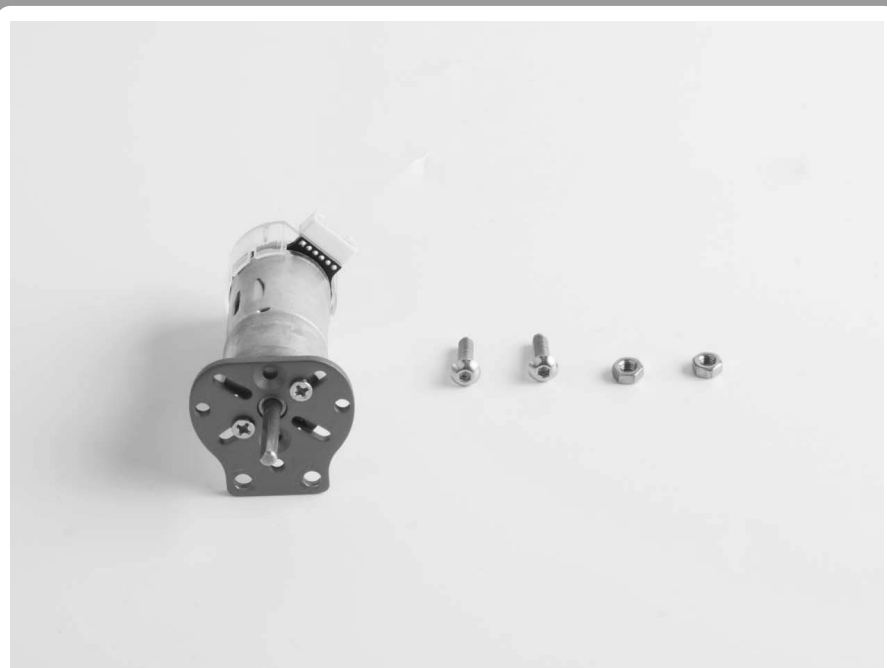
- 25мм мотор 9 V/185 RPM (1)
- Крепление для мотора (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



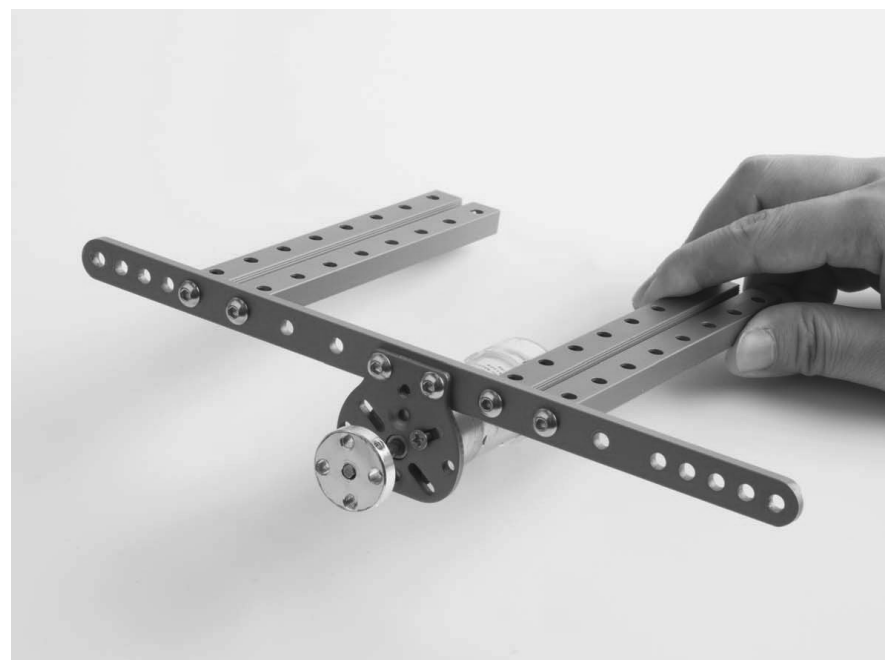
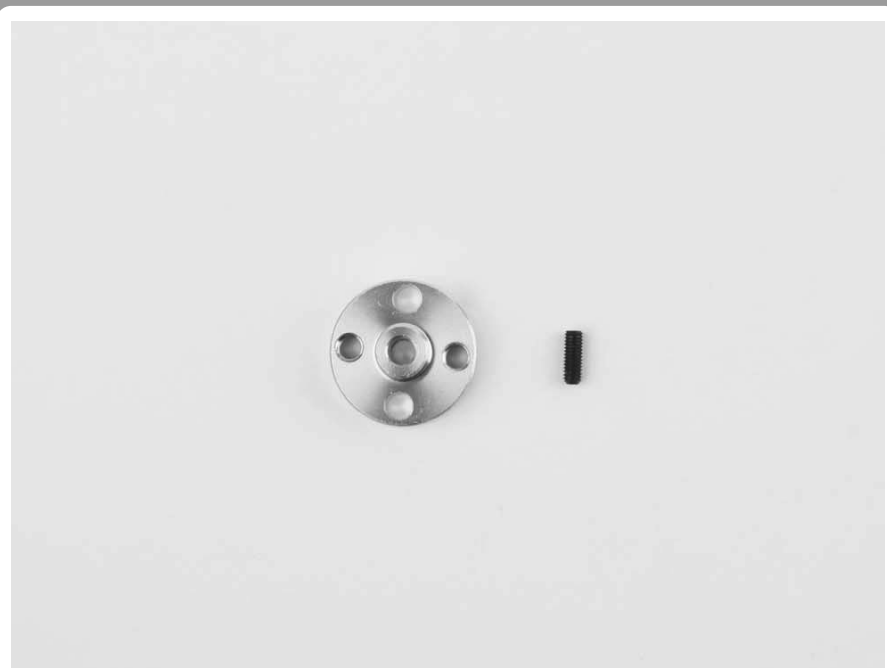
Обратите внимание на направление отверстия для подключения двигателя.

3

● Мотор в сборе (1) ● Винт М4*14 (2) ● Гайка М4 (2)

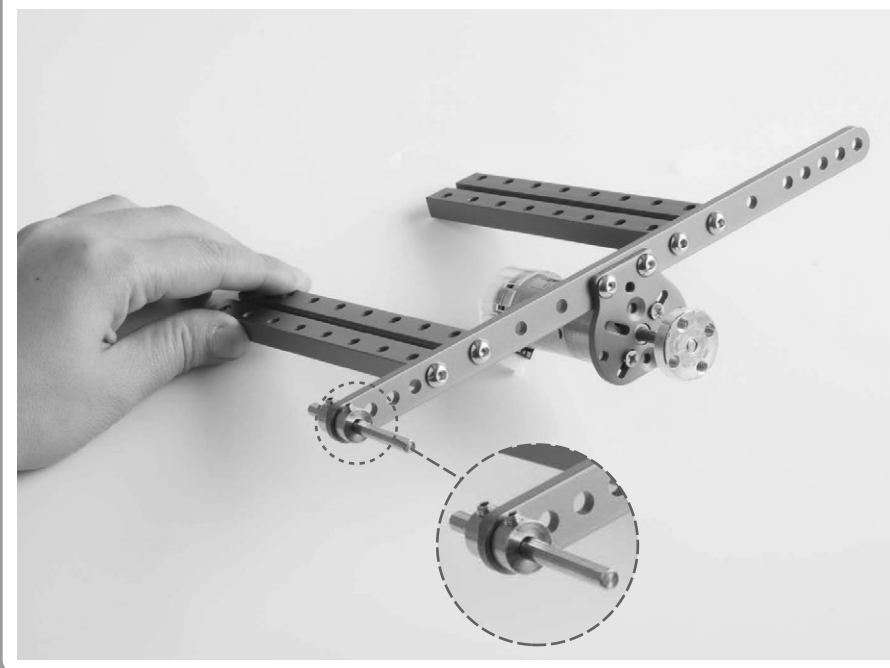
**4**

● Соединитель вала (1) ● Винт с потайной головкой М3*8 (1)



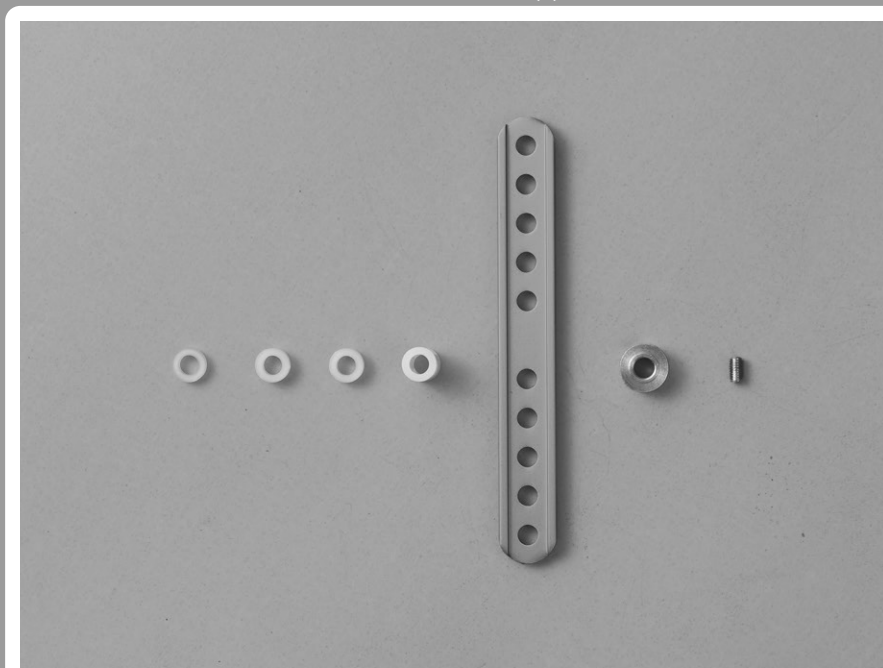
5

- Вал D4*50 мм (1)
- Втулка 4 мм (2)
- Винт с потайной головкой M3*5(2)



6

- Кольцо 4*7*2 (1)
- Кольцо 4*7*3 (2)
- Кольцо 4*7*10 (1)
- Втулка 4 мм (1)
- Винт с потайной головкой M3*5 (1)
- Балка 0412-092 (1)



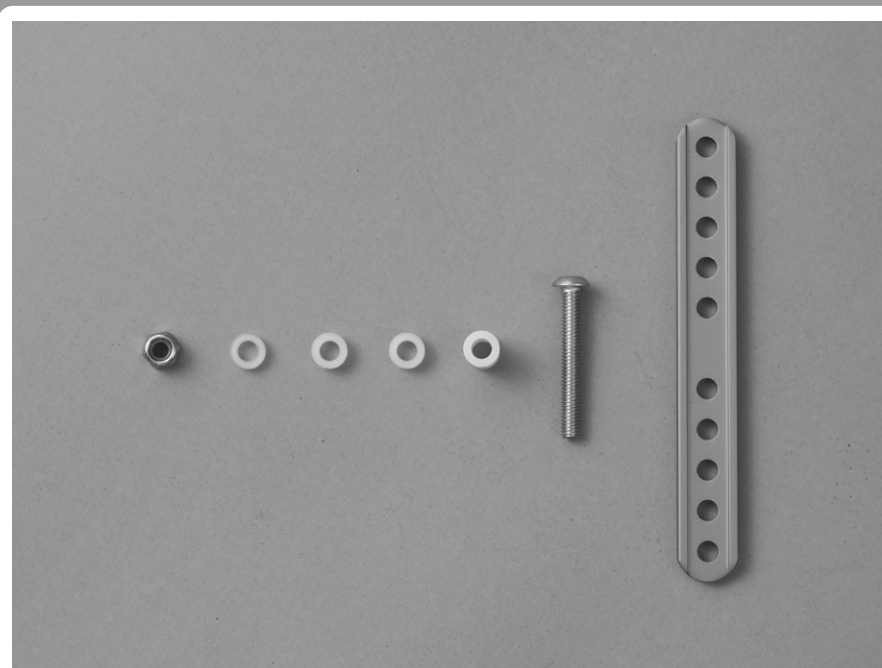
Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

7

- Балка 0412-076 (1)
- Резьбовой вал 4*39 мм (1)
- Гайка М4 (1)

**8**

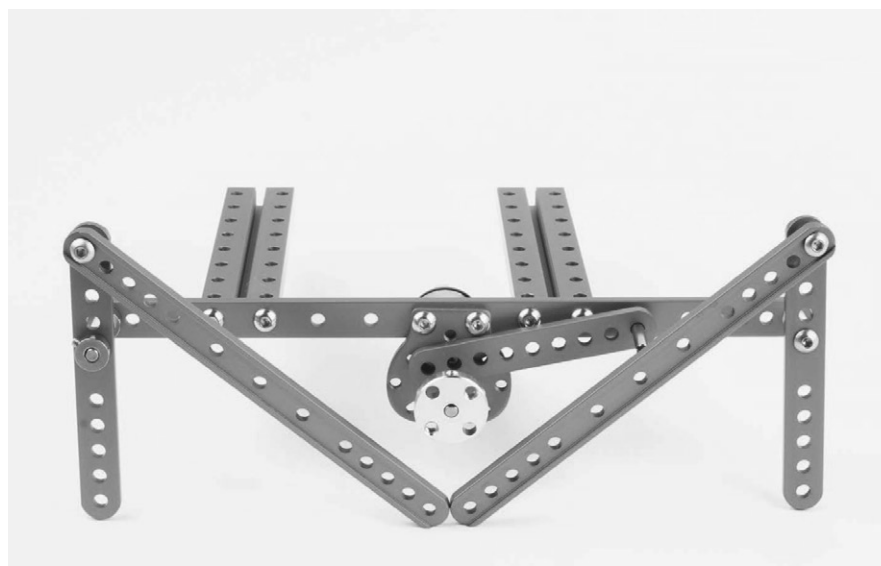
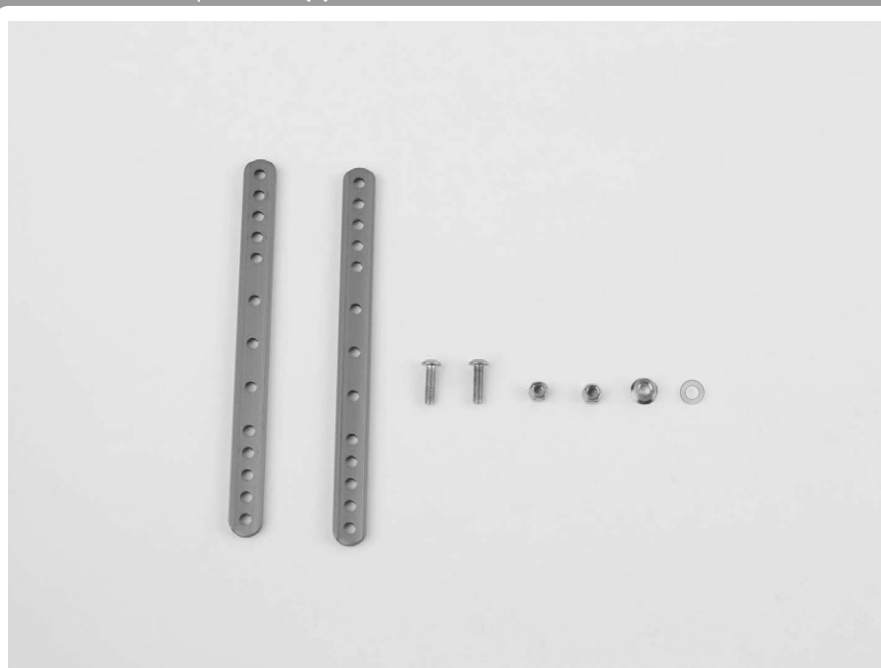
- Кольцо 4*7*2 (1)
- Кольцо 4*7*10 (1)
- Контргайка М4 (1)
- Кольцо 4*7*3 (2)
- Винт М4*30 (1)
- Балка 0412-092 (1)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

9

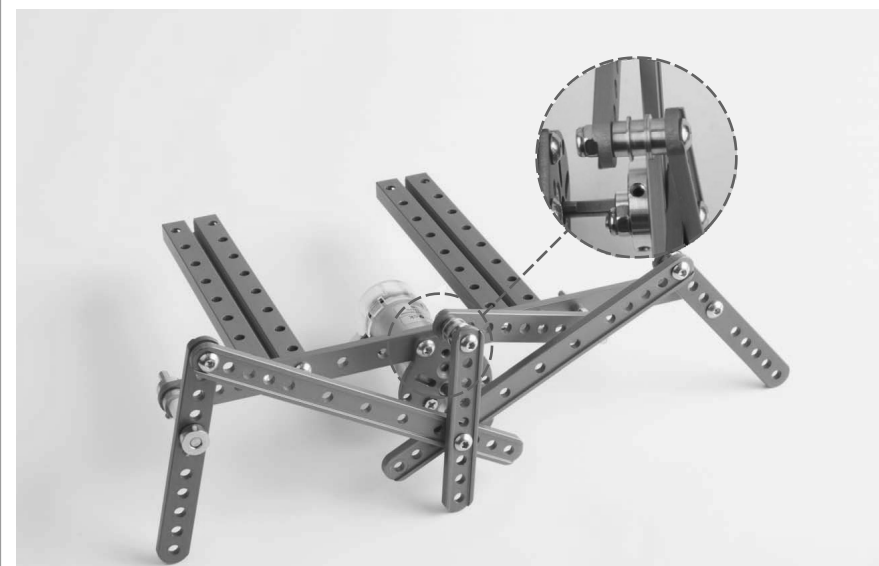
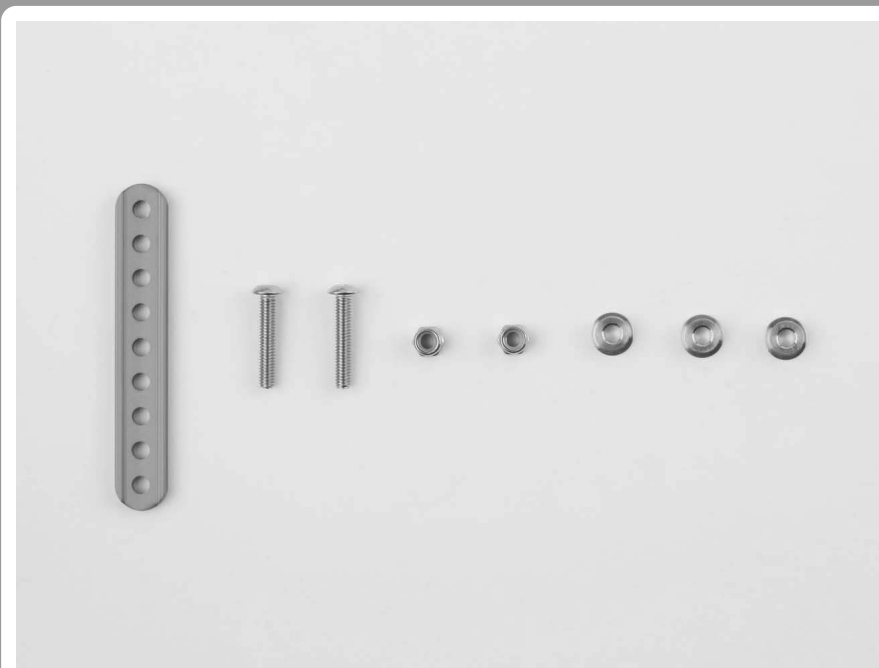
- Балка 0412-140 (2)
- Контргайка М4 (2)
- Кольцо 4*7*3 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Медная втулка с фланцем (1)



Примечание: На левом рычаге используется пластиковое кольцо, а на правом - фланцевая медная втулка.

10

- Балка 0412-076 (1)
- Контргайка М4 (2)
- Винт М4*22 (2)
- Медная втулка с фланцем (3)



Примечание: Соедините балки так, как показано на рисунке.

11

- Балка 0412-220 (1)
- Винт М4*8 (4)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

12

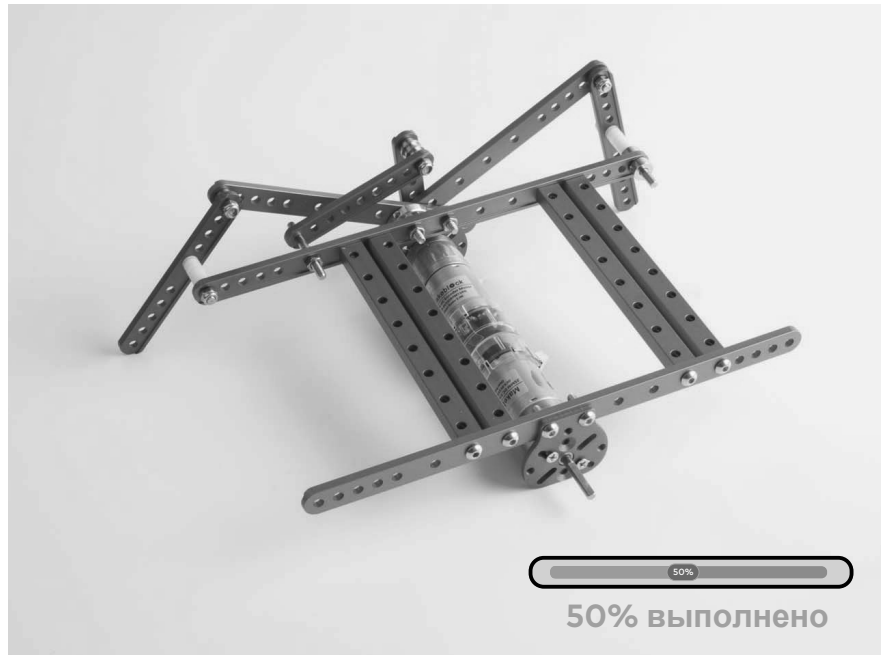
- 25мм мотор 9 V/185 RPM (1)
- Крепление 25мм мотора (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



Примечание: Установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

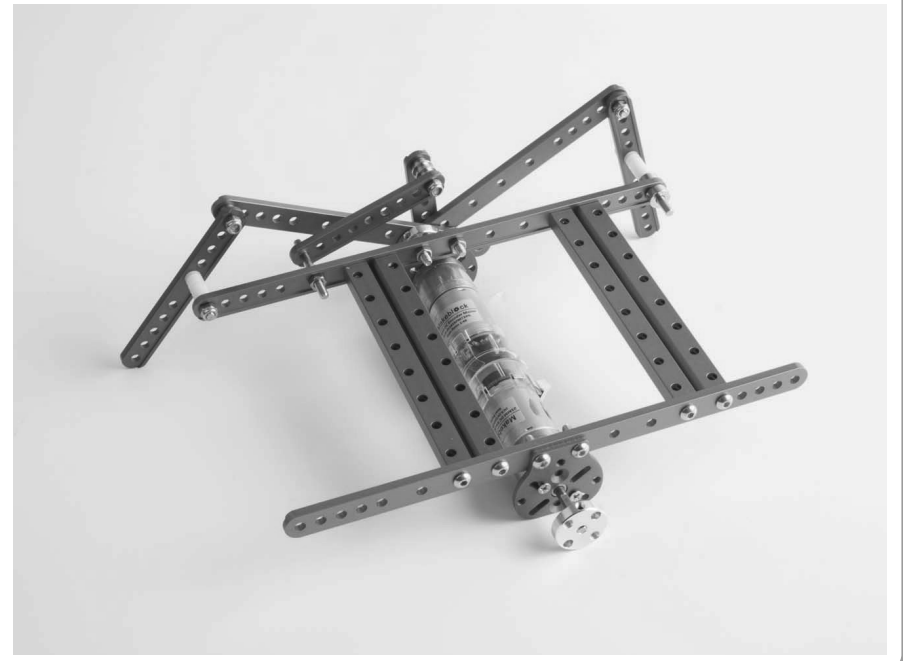
13

- Винт M4*14 (2)
- Гайка M4 (2)
- Мотор в сборе (1)



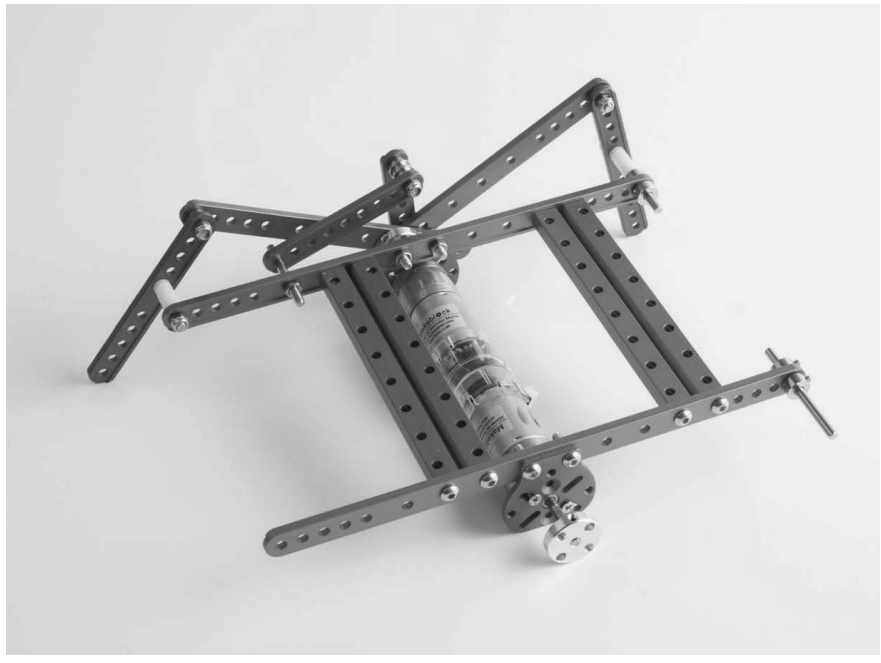
14

- Соединитель вала (1)
- Винт с потайной головкой M3*8 (1)

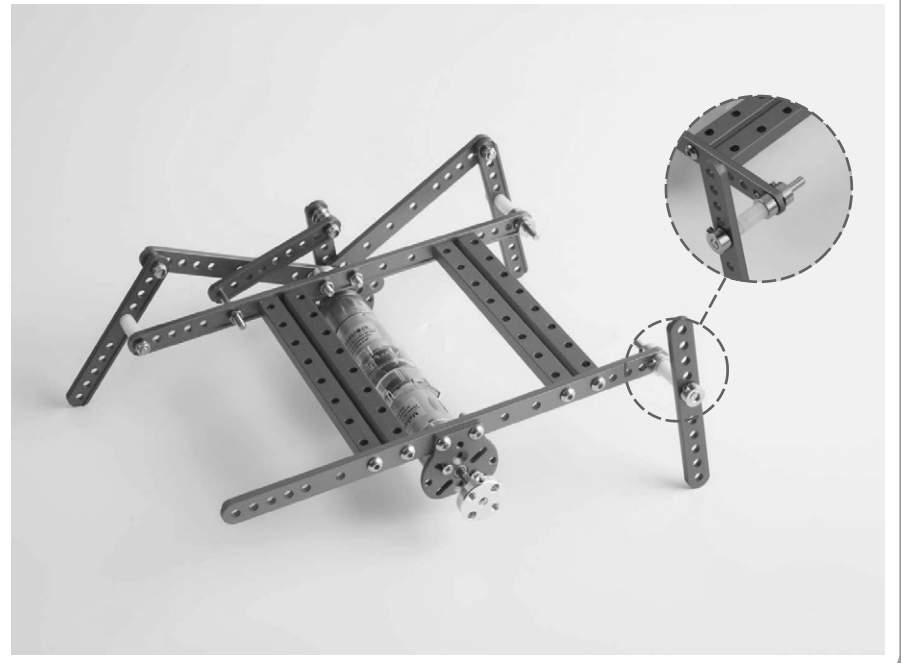
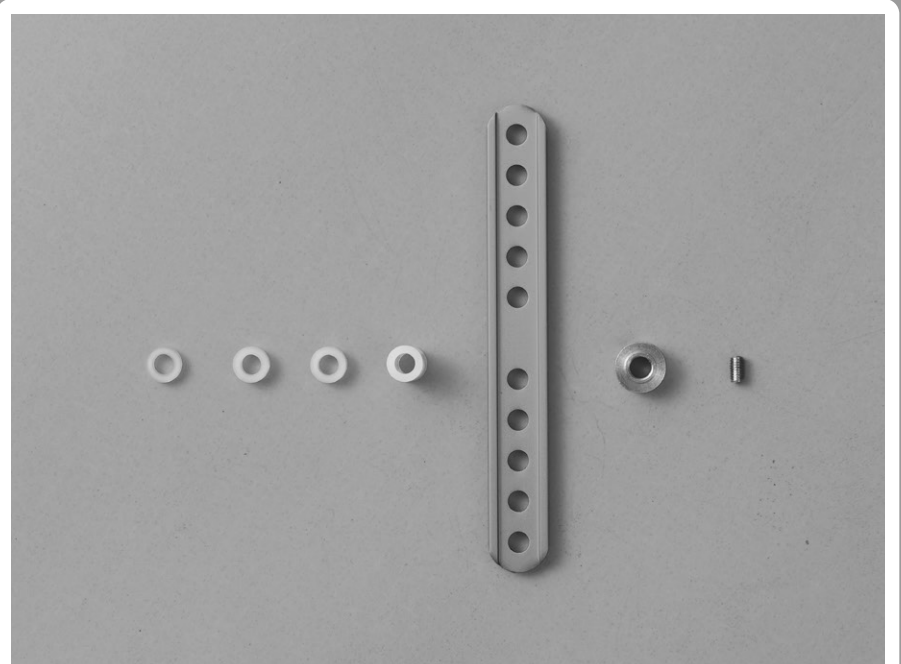


15

- Вал D4*50 мм (1)
- Втулка 4 мм (2)
- Винт с потайной головкой M3*5 (2)

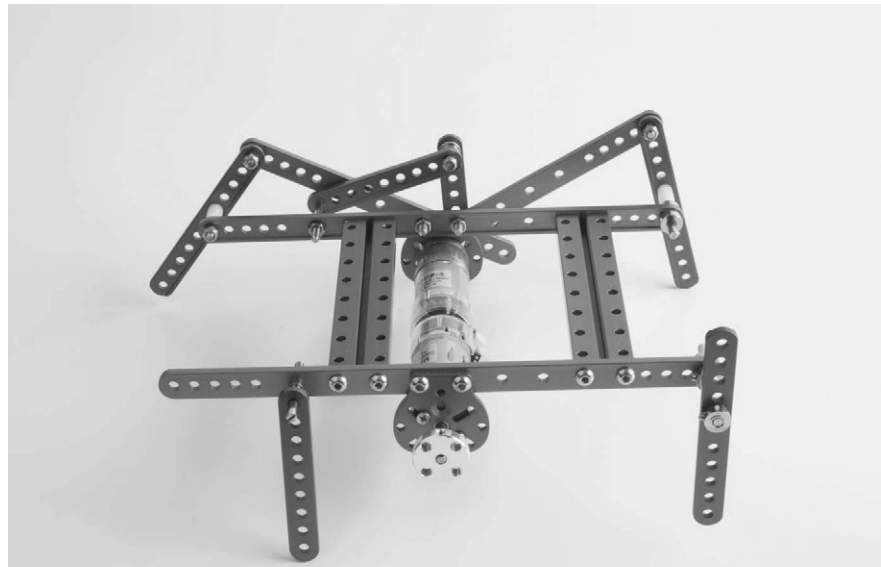
**16**

- Кольцо 4*7*2 (1)
- Кольцо 4*7*10 (1)
- Винт с потайной головкой M3*5 (1)
- Кольцо 4*7*3 (2)
- Втулка 4 мм (1)
- Балка 0412-092 (1)



17

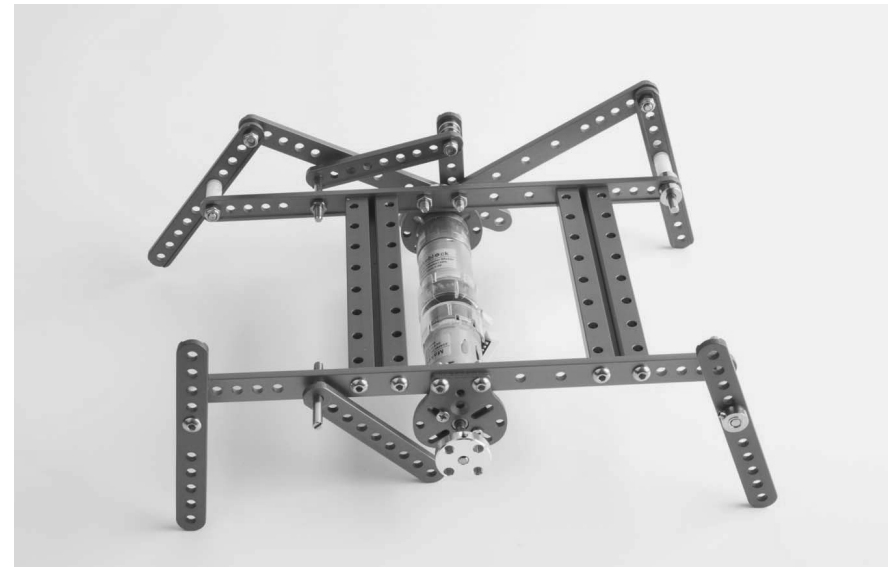
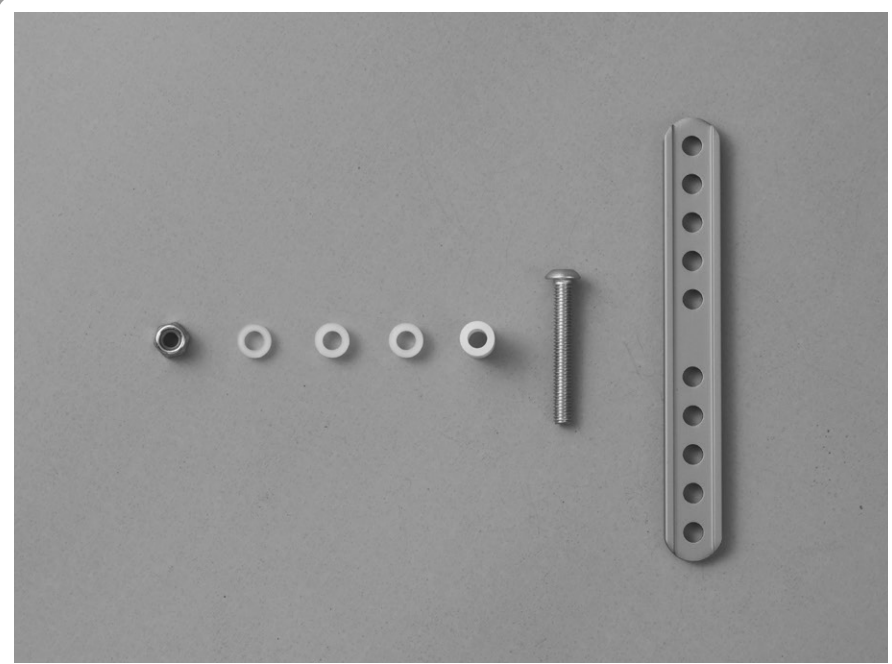
- Балка 0412-076 (1)
- Резьбовой вал 4*39 мм (1)
- Гайка М4 (1)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

18

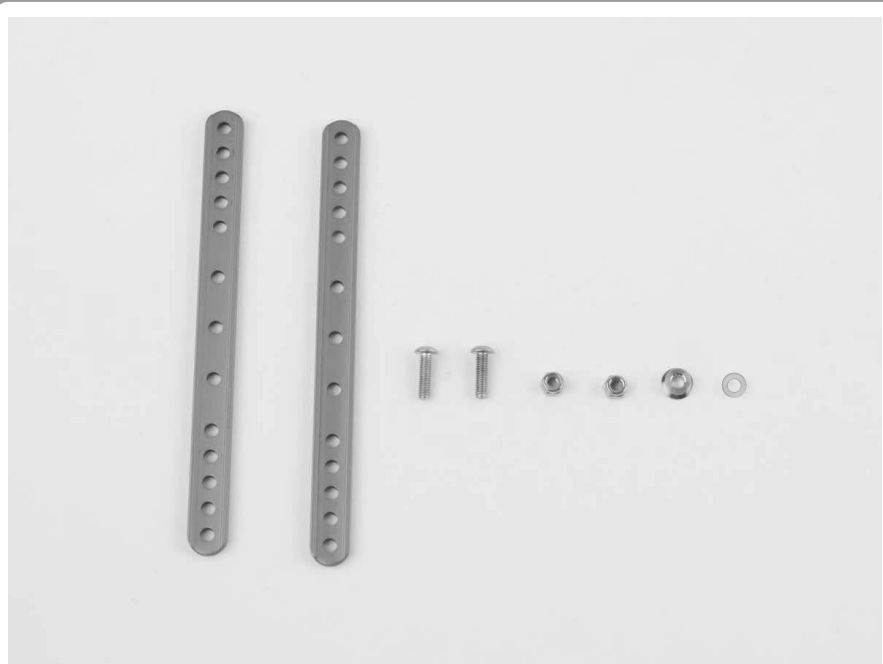
- Кольцо 4*7*2 (1)
- Кольцо 4*7*10 (1)
- Контргайка М4(1)
- Кольцо 4*7*3 (2)
- Винт М4*30 (1)
- Балка 0412-092 (1)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке

19

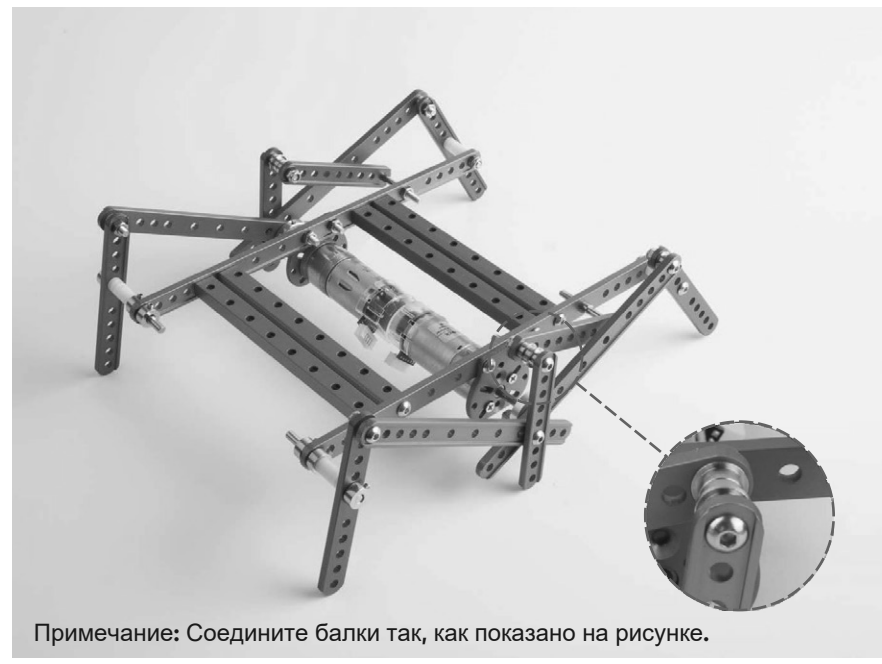
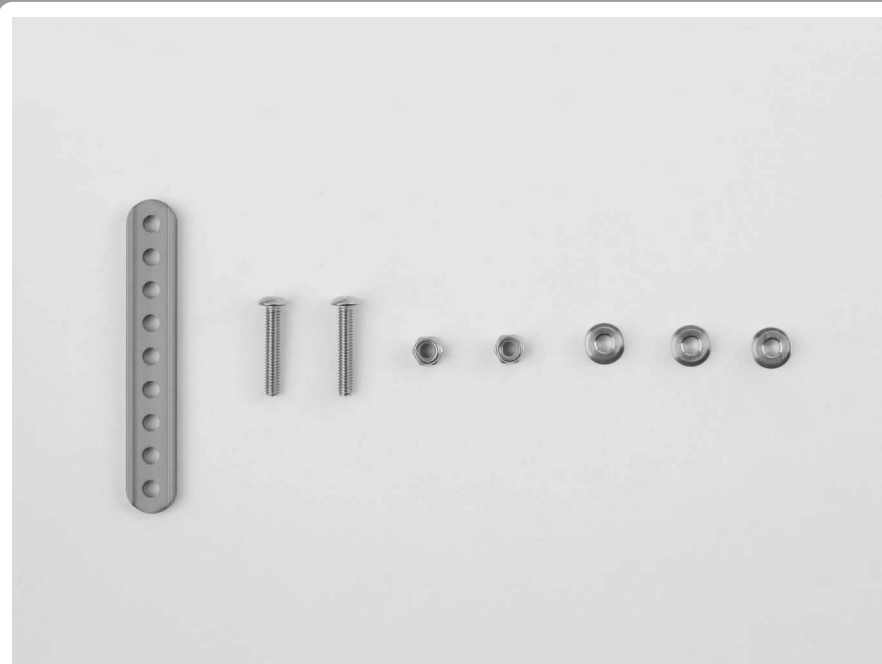
- Балка 0412-140 (2)
- Контргайка М4 (2)
- Кольцо 4*7*3 (1)
- Винт М4*16 (2)
- Медная втулка с фланцем (1)



Примечание: На левом рычаге используется фланцевая медная втулка, а на правом - пластиковое кольцо.

20

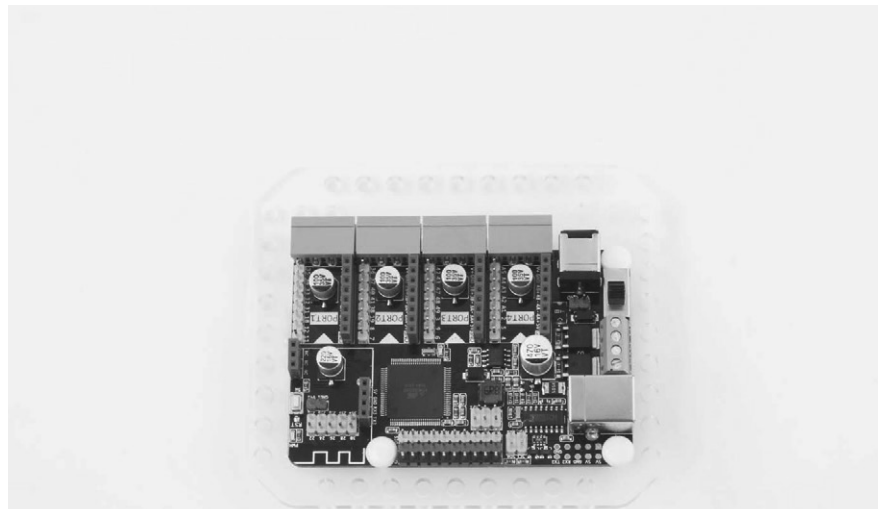
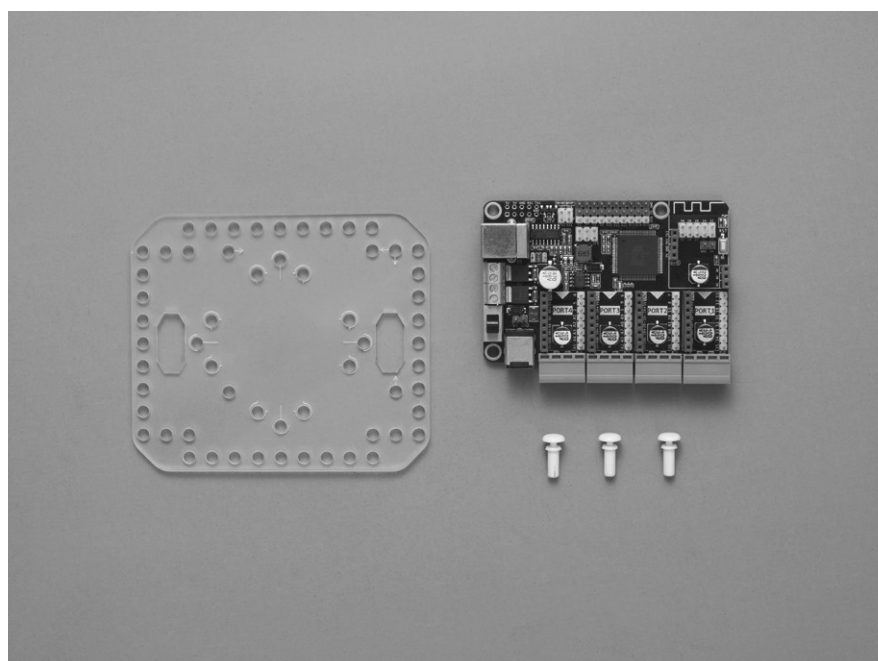
- Балка 0412-076 (1)
- Контргайка М4 (2)
- Винт М4*22 (2)
- Медная втулка (3)



Примечание: Соедините балки так, как показано на рисунке.

21

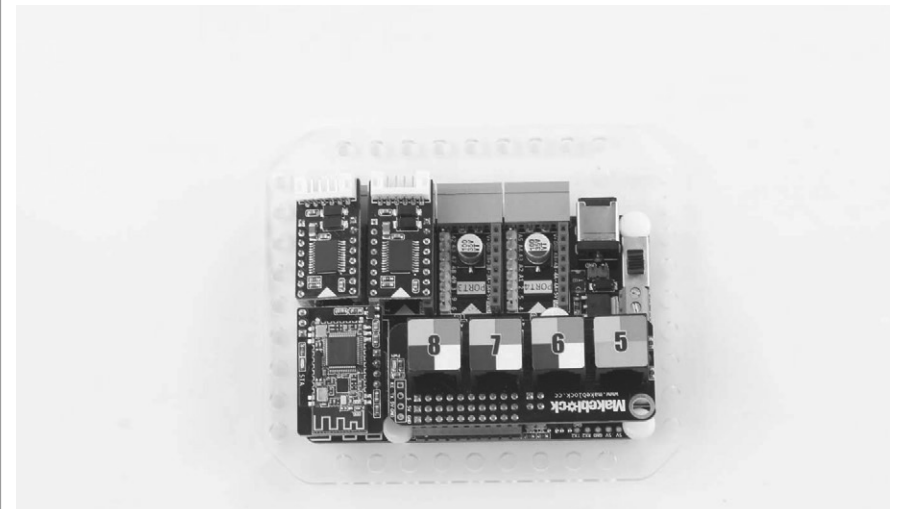
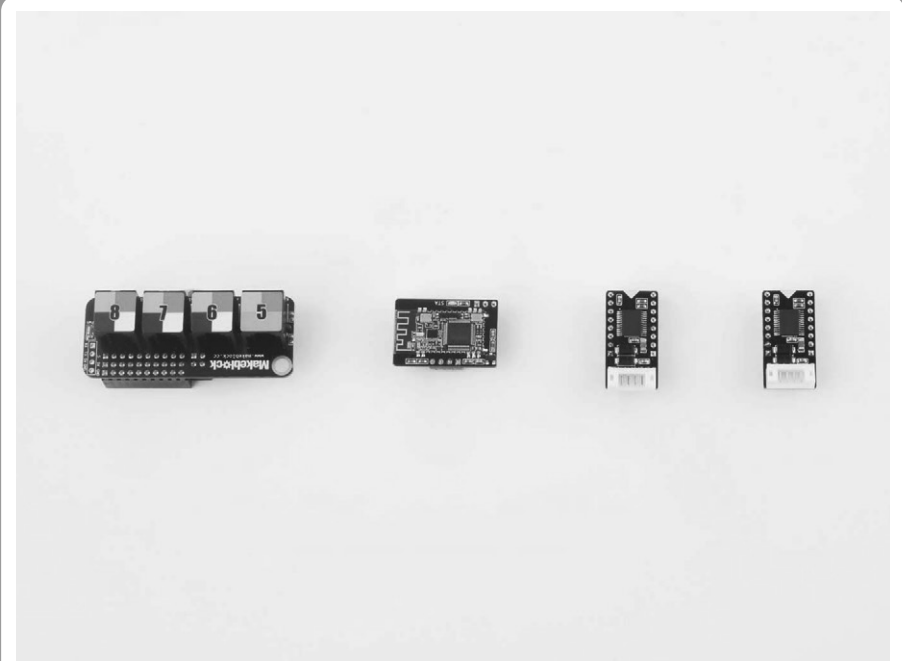
- Крепление MegaPi (1)
- Плата MegaPi (1)
- Заклёпка 4100 (3)



Примечание: Совместите отверстия для крепления заклепок с отверстиями на кронштейне MegaPi.

22

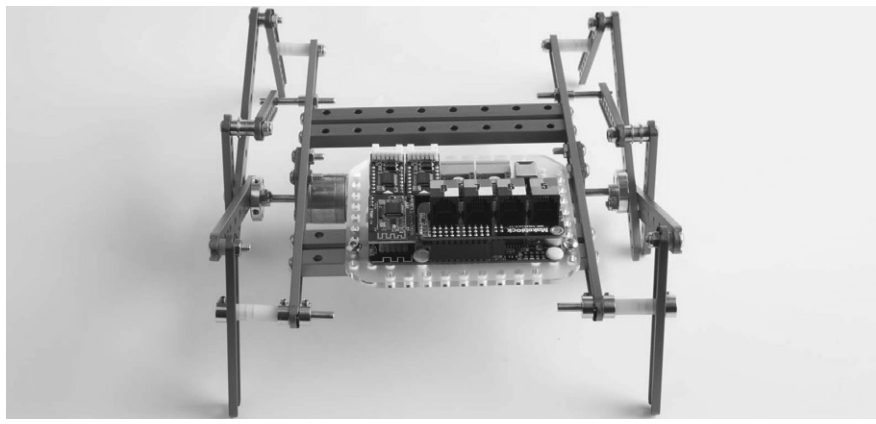
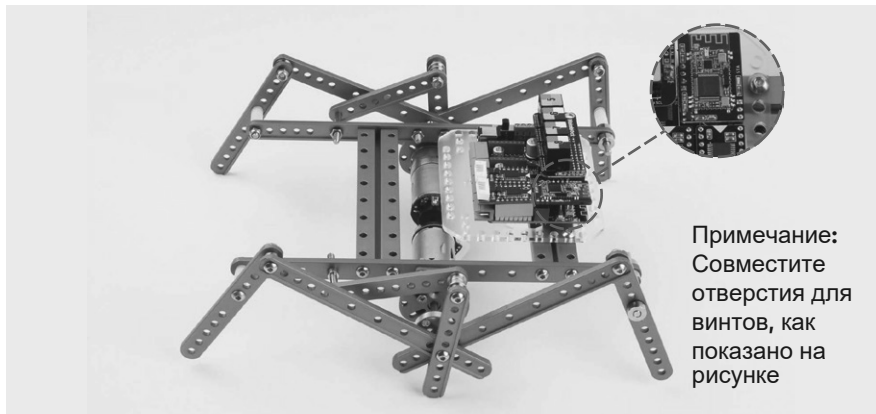
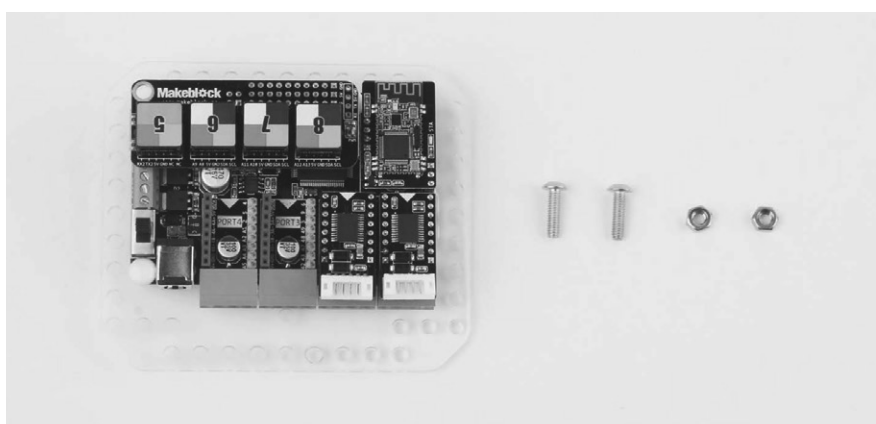
- Плата расширения для RJ25 (1)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора (2)



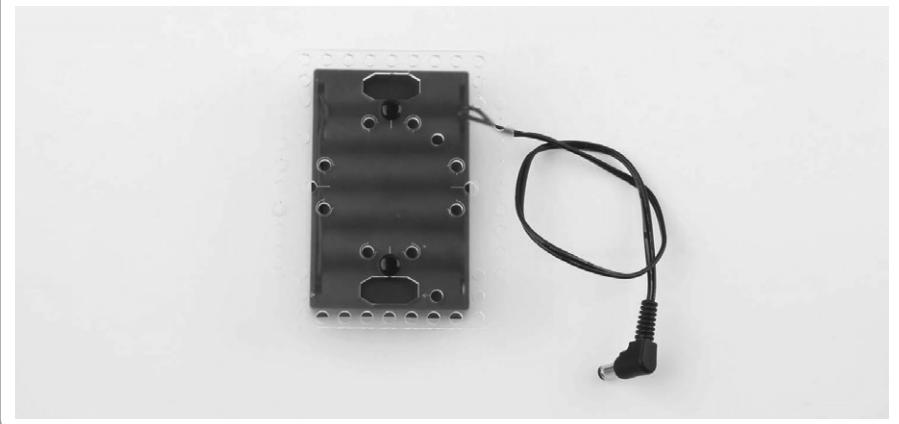
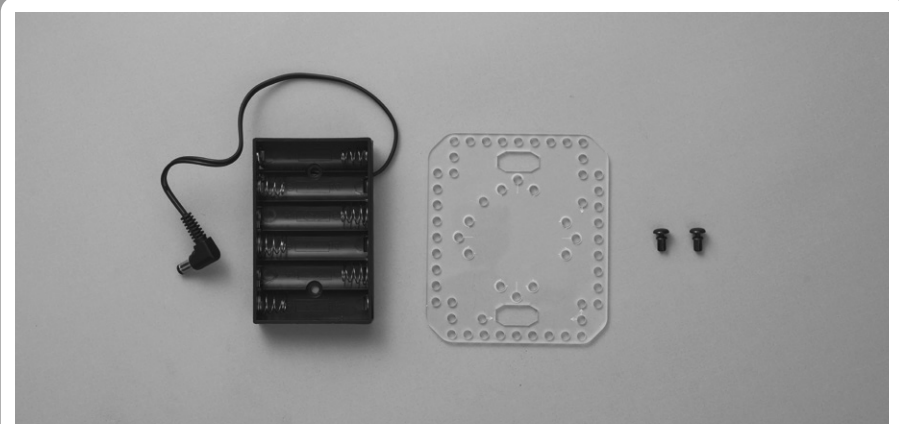
Примечание: Убедитесь, что каждая деталь установлена в правильном направлении.

23

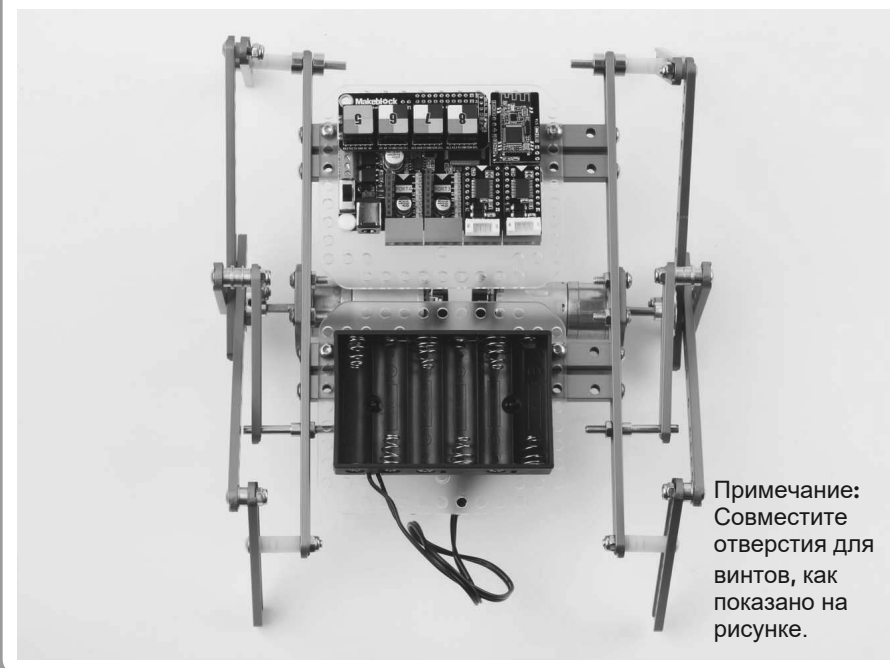
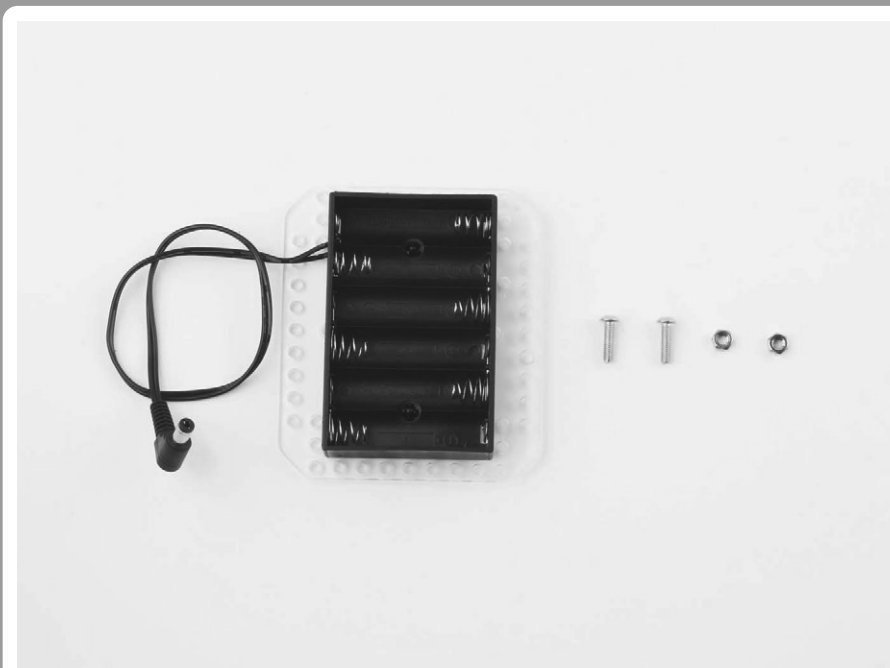
- MegaPi в сборе (1)
- Винт M4*14 (2)
- Гайка M4 (2)

**24**

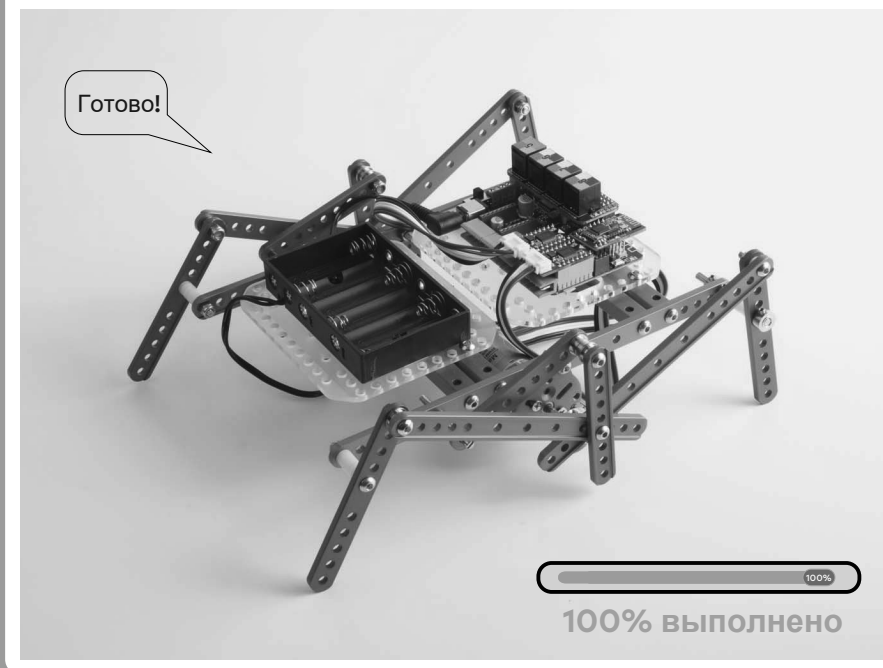
- Держатель батарей 6AA(1)
- Крепление MegaPi (1)
- Заклёпка 4060 (2)



- 25** • Держатель батарей в сборе (1)
• Винт М4*14 (2) • Гайка М4 (2)



- 26** • Кабель мотора (2)

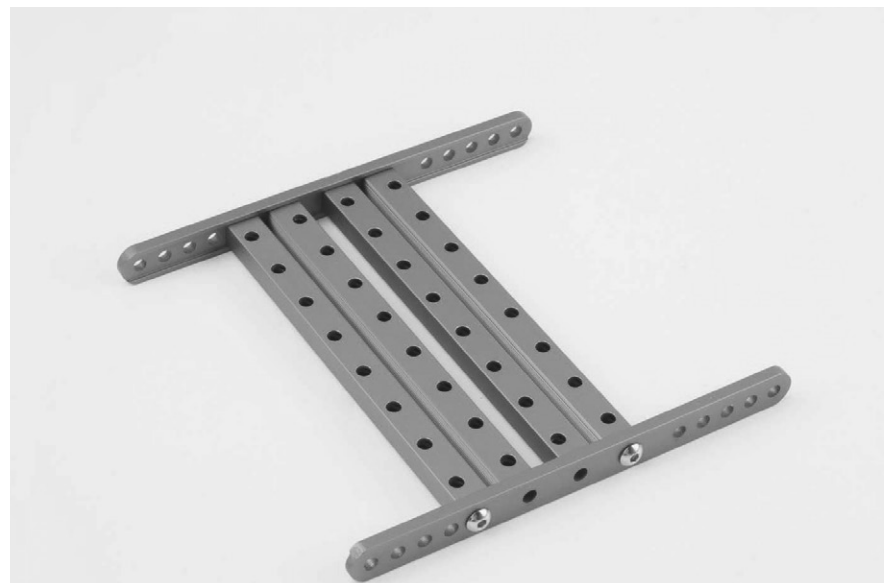
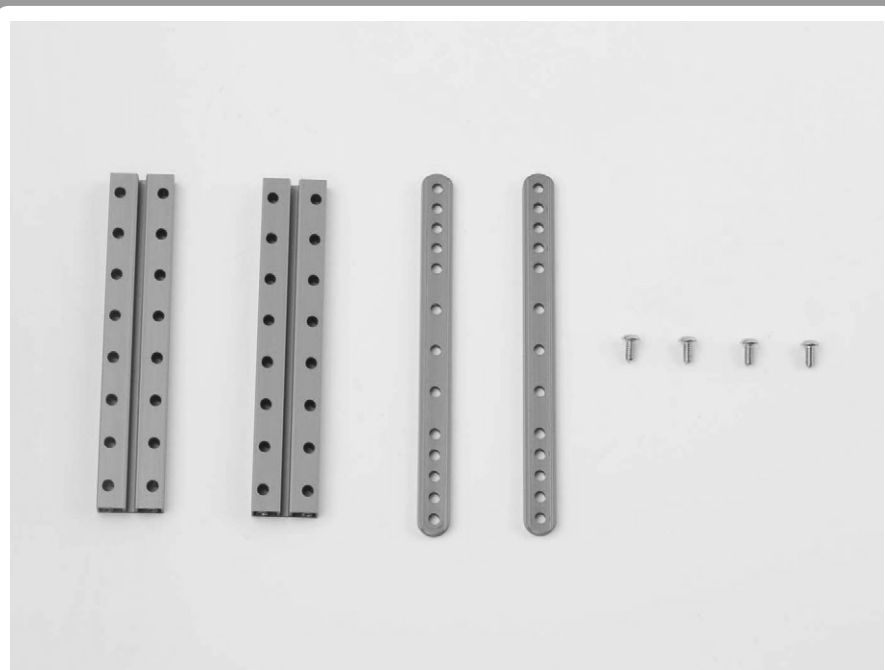


6 Вращающийся танк



1

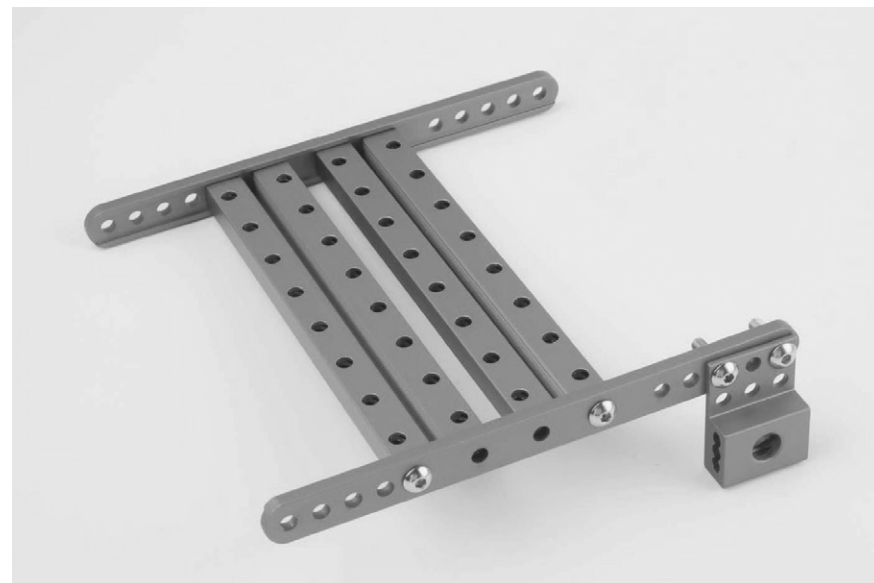
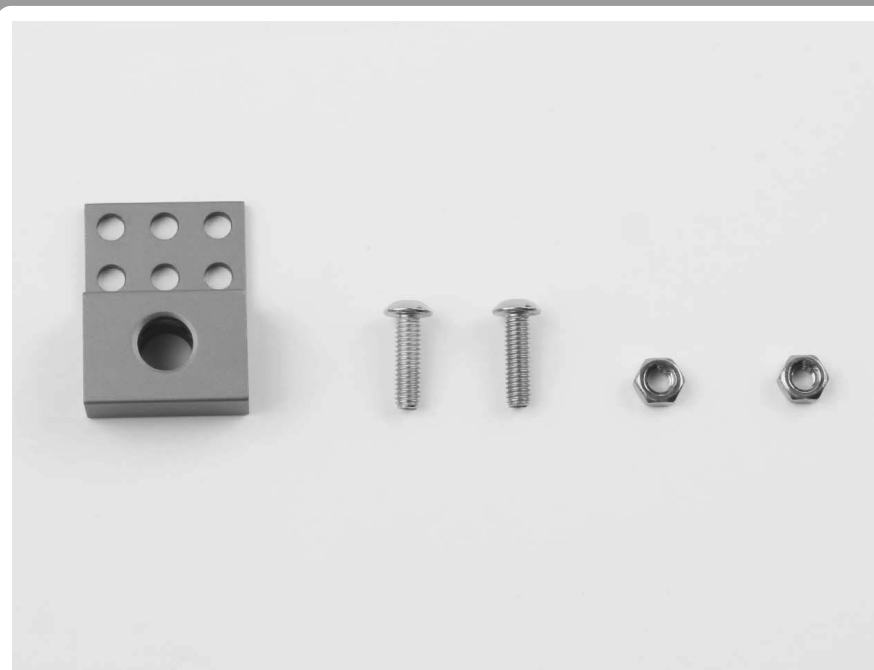
• Балка 0824-128 (2) • Балка 0412-140 (2) • Винт М4*8 (4)



Примечание: совместите отверстия винтов, как показано на рисунке.

2

• Крепление РЗ (1) • Винт М4*14 (2) • Гайка М4 (2)



Примечание: совместите отверстия винтов, как показано на рисунке.

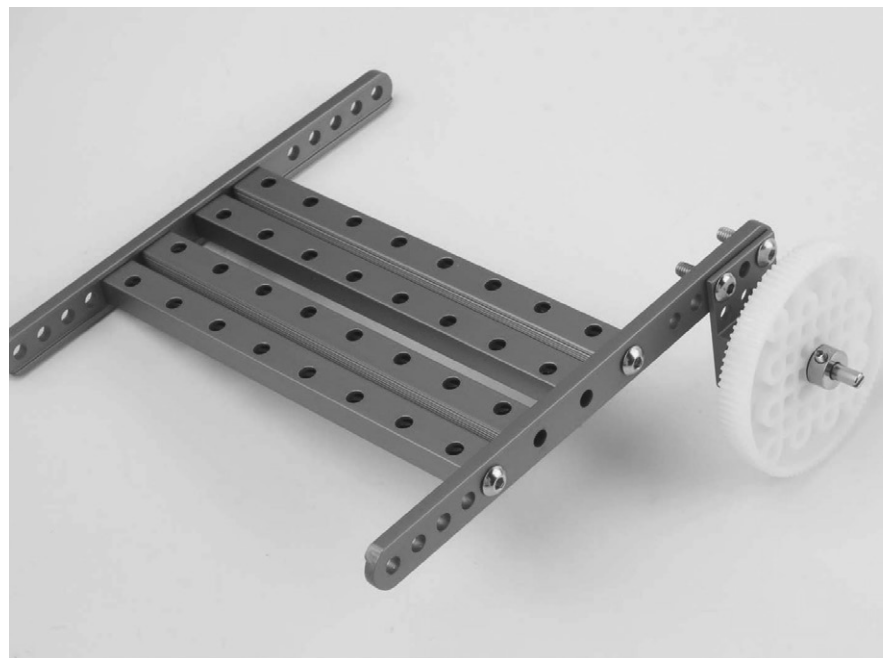
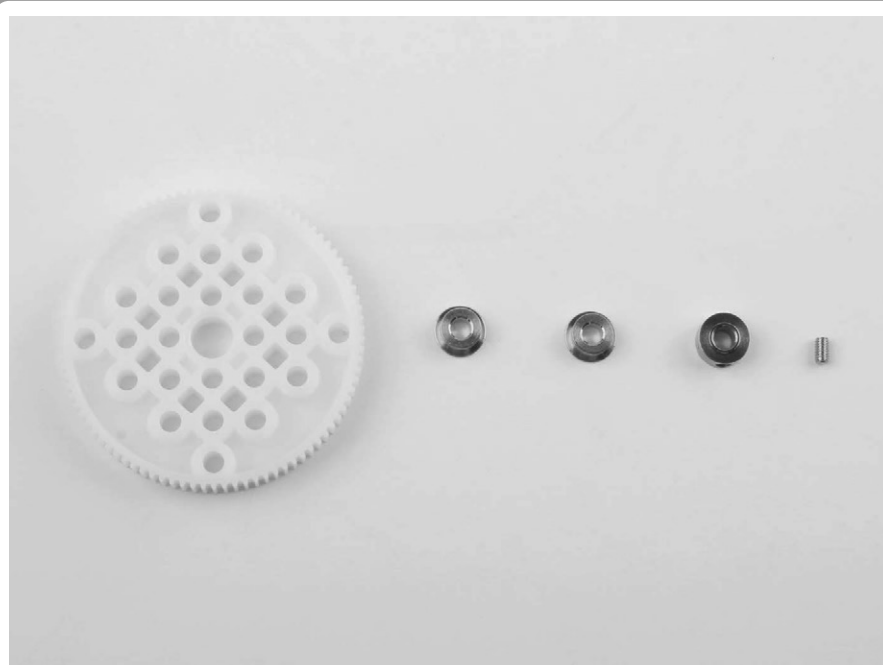
3

- Резьбовой вал 4*39 (1)
- Гайка М4 (1)
- Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)



4

- Зубчатое колесо 90Т (1)
- Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)
- Потайной винт М3*5 (1)
- Втулка 4 мм (1)



5

- 25 мм мотор постоянного тока 9В 185 об/мин (1)
- Крепление для мотора 25мм (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



Примечание: установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

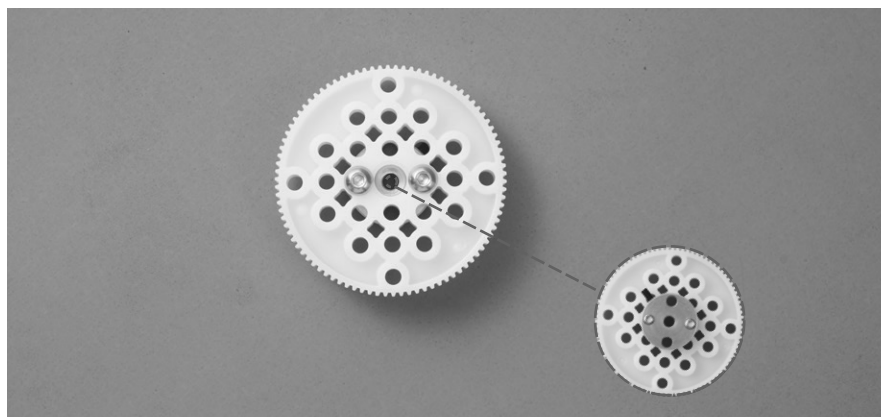
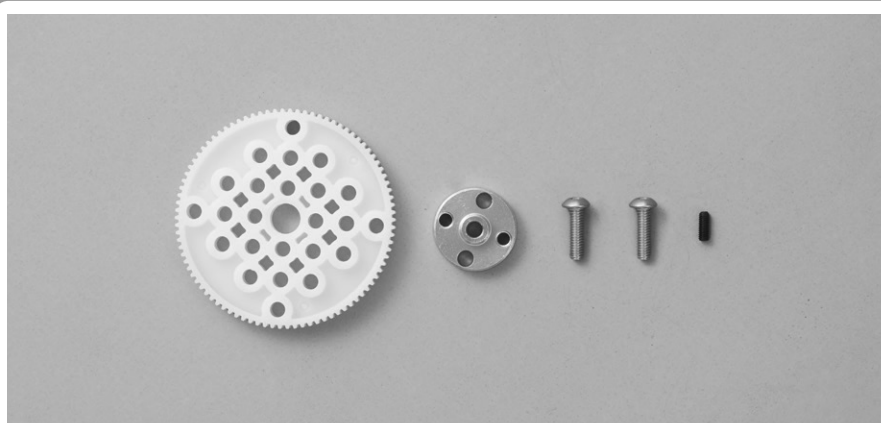
6

- Моторный модуль из шага 5 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Гайка М4 (2)



7

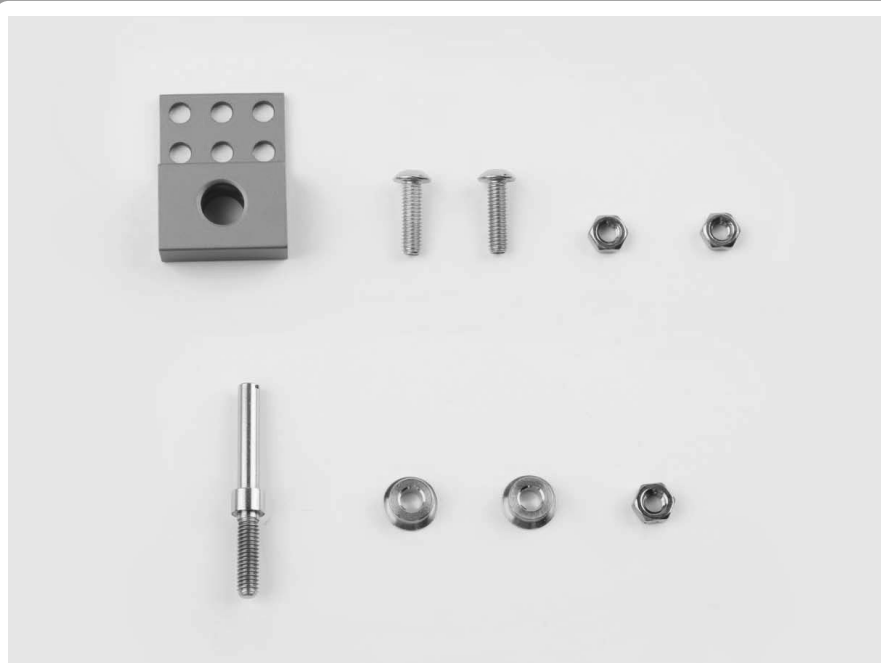
- Зубчатое колесо 90Т (1)
- Соединитель вала 4 мм (1)
- Винт М4*14 (2)
- Потайной винт М3*8 (1)



Примечание: Убедитесь, что потайной винт плотно прилегает к плоскости вала двигателя.

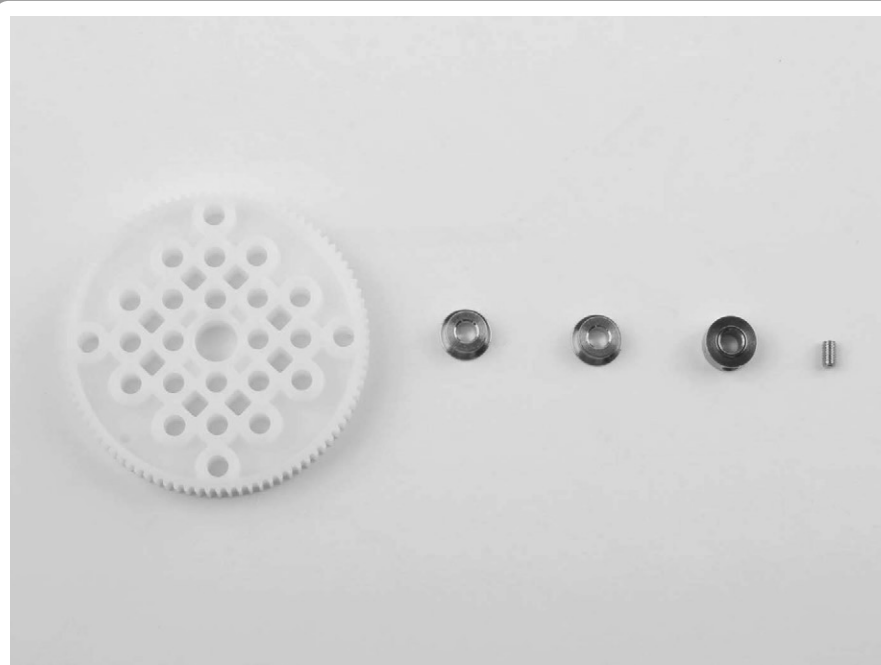
8

- Крепление Р3 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Гайка М4 (2)
- Резьбовой вал 4*39 (1)
- Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)



9

- Зубчатое колесов 90Т (1)
- Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)
- Потайной винт М3*5 (1)
- Втулка 4 мм (1)

**10**

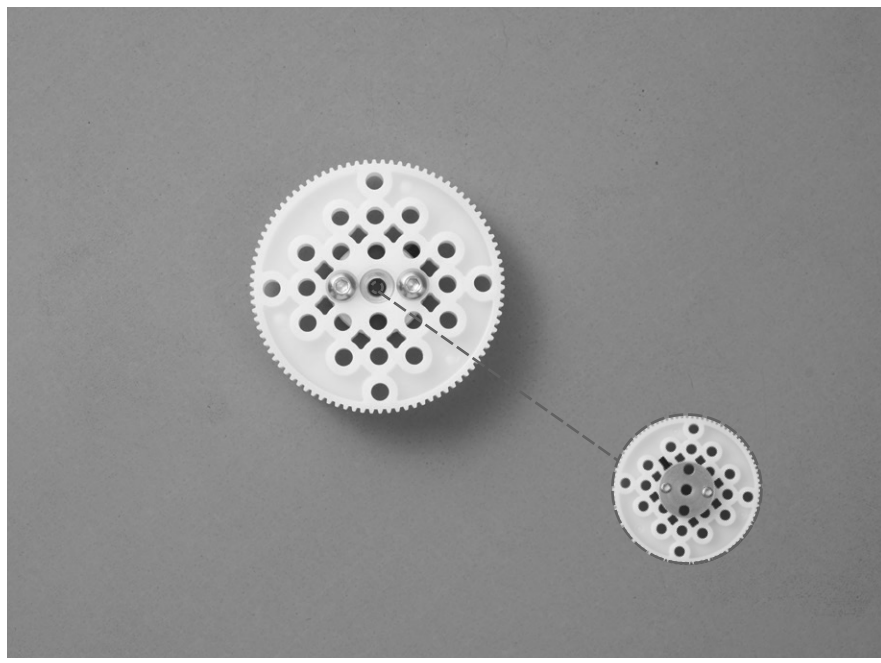
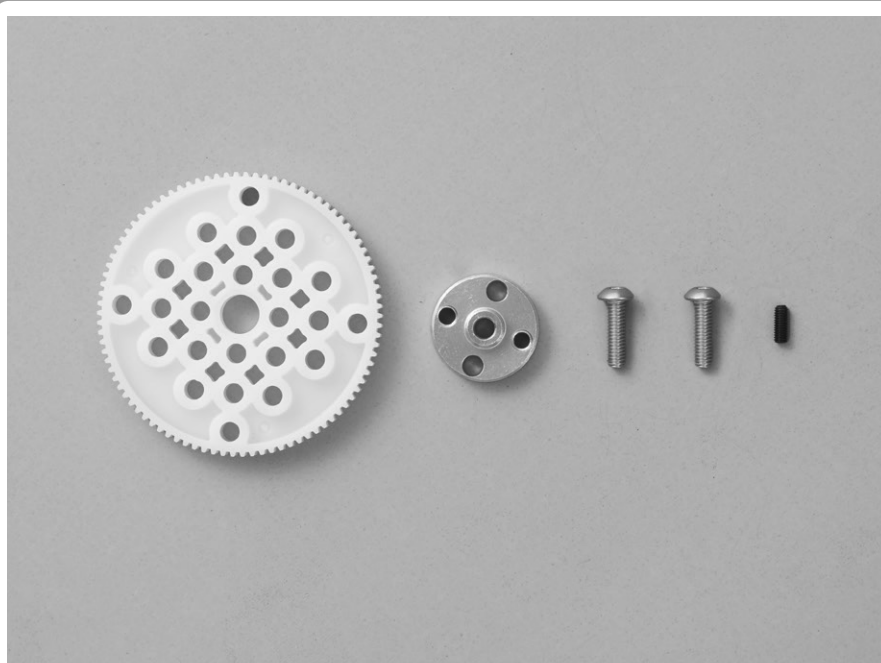
- 25 мм мотор постоянного тока 9В 185 об/мин (1)
- Крепление для мотора 25мм (1)
- Потайной винт М3*8 (2)



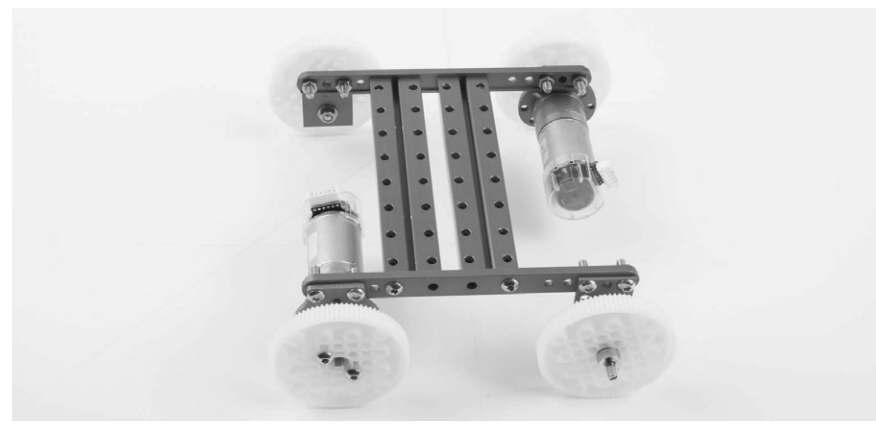
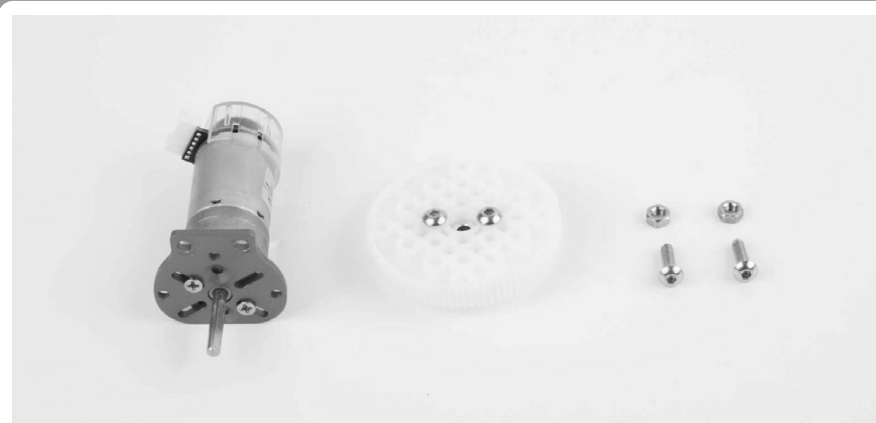
Примечание: установите двигатель в правильном направлении и затяните винты в отверстиях, как показано на рисунке.

11

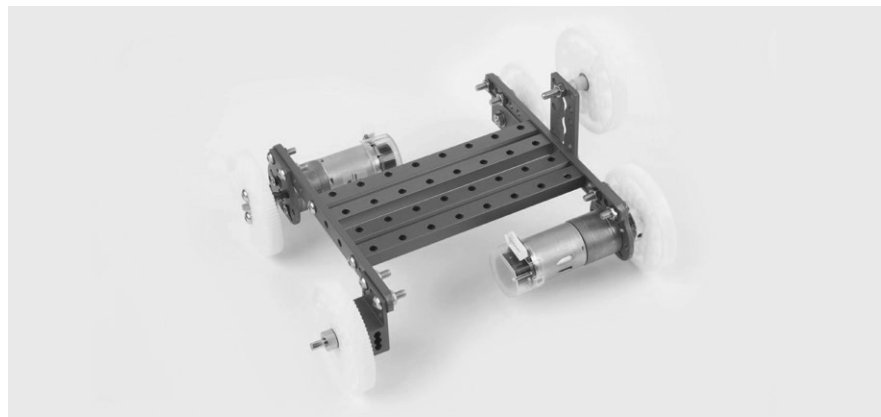
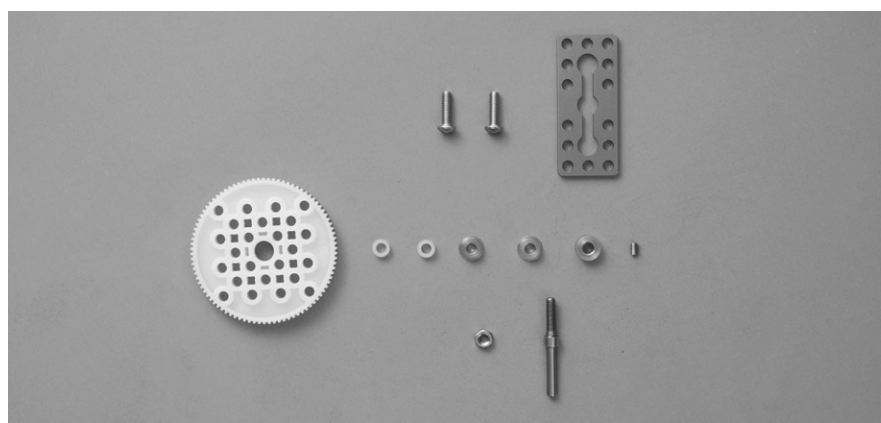
- Зубчатое колесо 90Т (1)
- Соединитель вала 4 мм (1)
- Винт М4*14 (2)
- Потайной винт М3*8 (1)

**12**

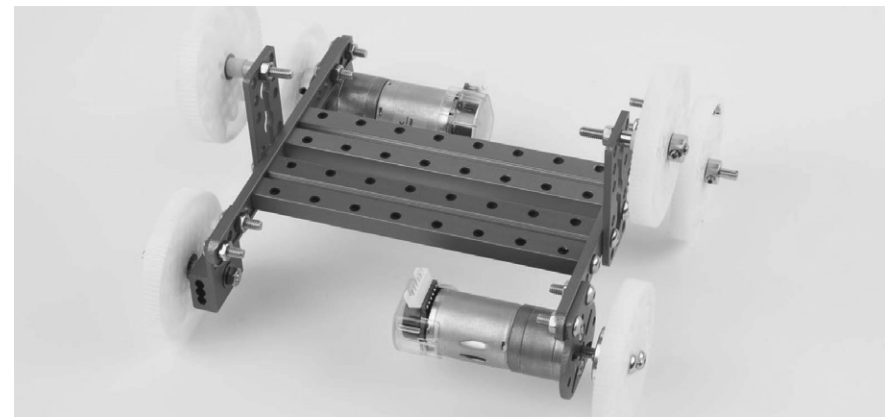
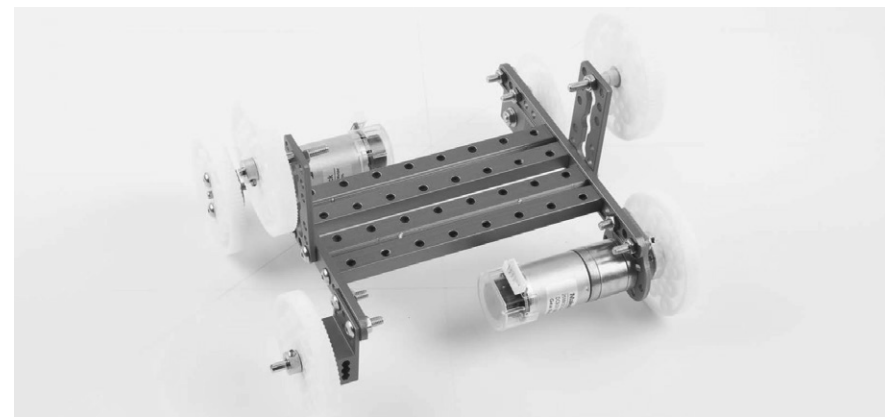
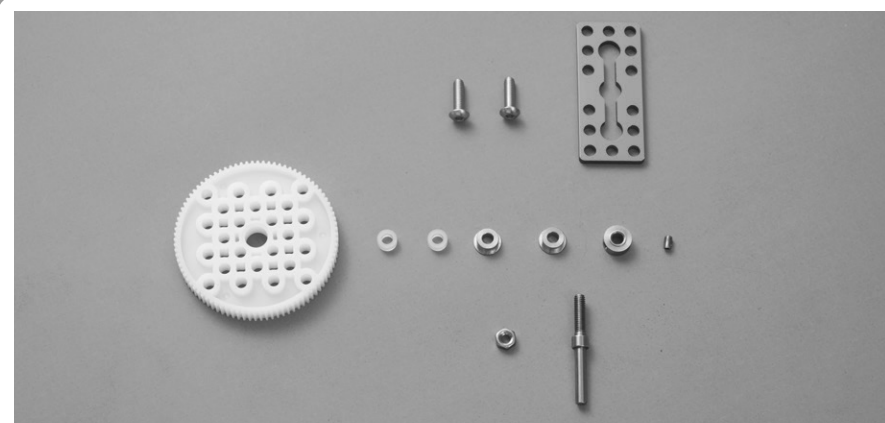
- Мотор в сборе из шага 10 (1)
- Колесо в сборе из шага 11 (1)
- Винт М4*14 (2)
- Гайка М4 (2)



- 13**
- Пластина 0324-056 (1)
 - Зубчатое кольцо 90Т (1)
 - Пластиковое кольцо 4*7*3 (2)
 - Винт М4*14 (2)
 - Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)
 - Втулка 4 мм (1)
 - Потайной винт М3*5 (1)
 - Резьбовой вал 4*39 мм (1)
 - Гайка М4 (1)

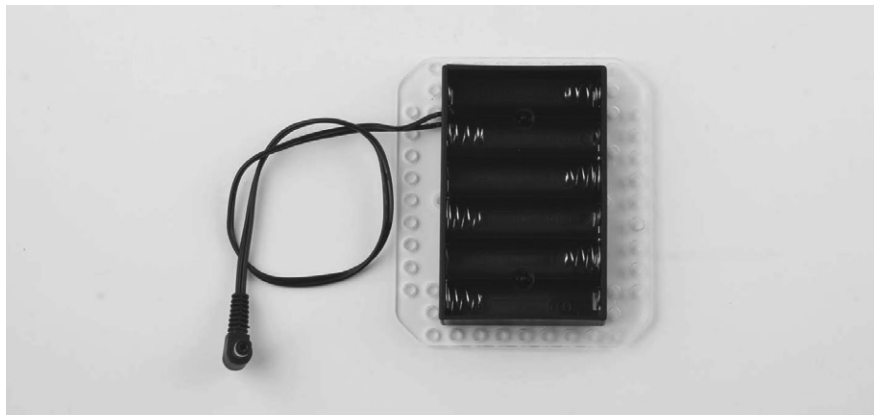
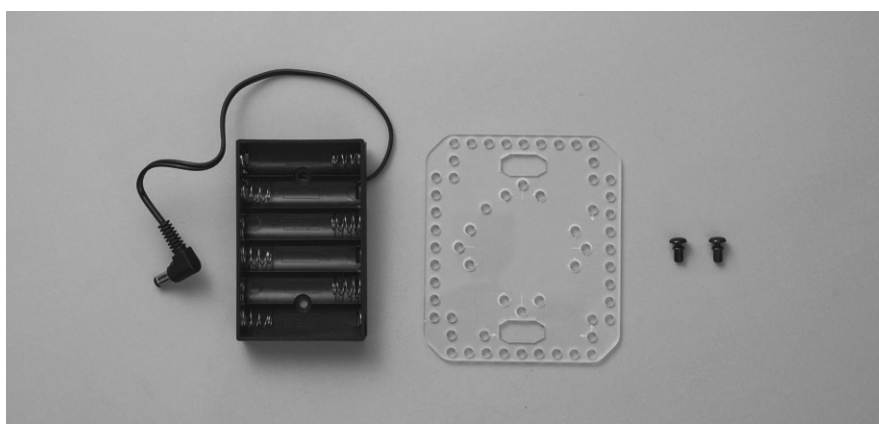


- 14**
- Пластина 0324-056 (1)
 - Зубчатое кольцо 90Т (1)
 - Пластиковое кольцо 4*7*3 (2)
 - Винт М4*14 (2)
 - Медная втулка с фланцем 4*8*4 (2)
 - Втулка 4 мм (1)
 - Потайной винт М3*5 (1)
 - Резьбовой вал 4*39 мм (1)
 - Гайка М4 (1)



15

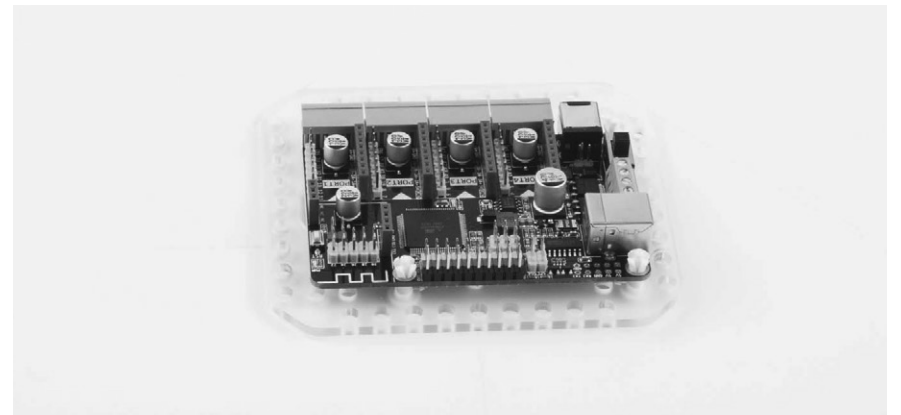
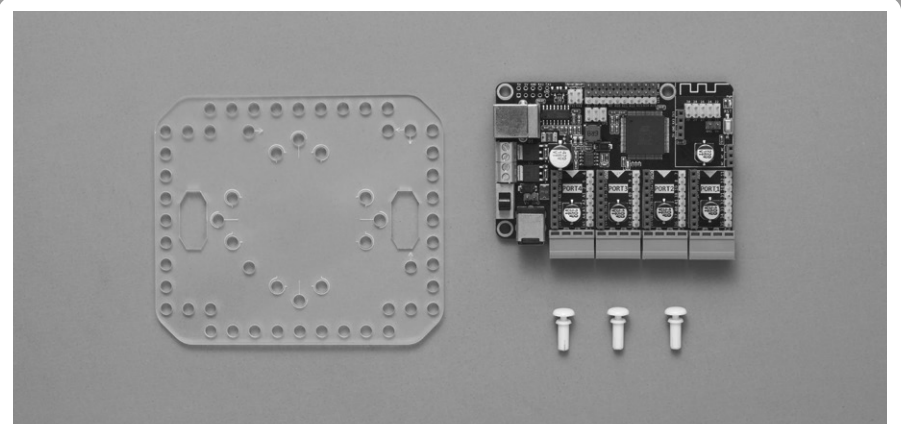
- Держатель для 6 батарей AA (1)
- Пластиковая заклепка 4060 (2)
- Крепление для платы MegaPi (1)



Примечание: Установите заклепку с нижней стороны держателя.

16

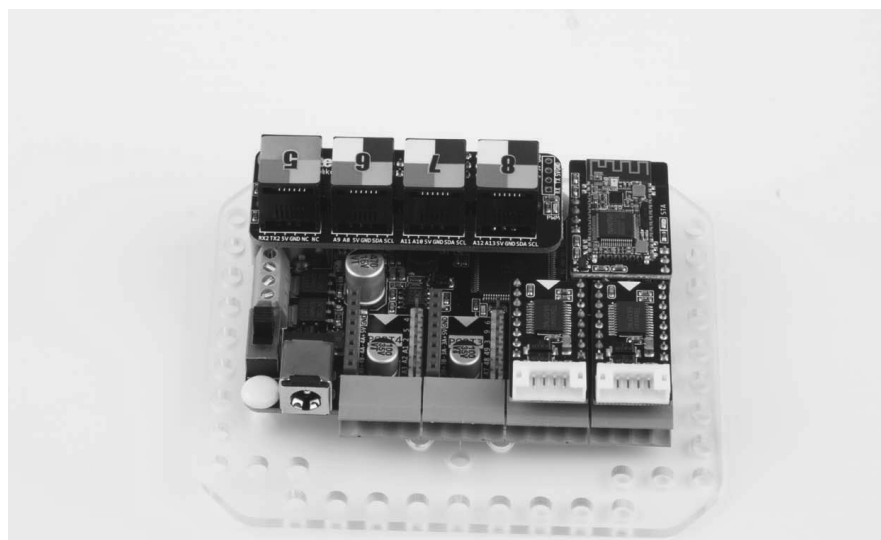
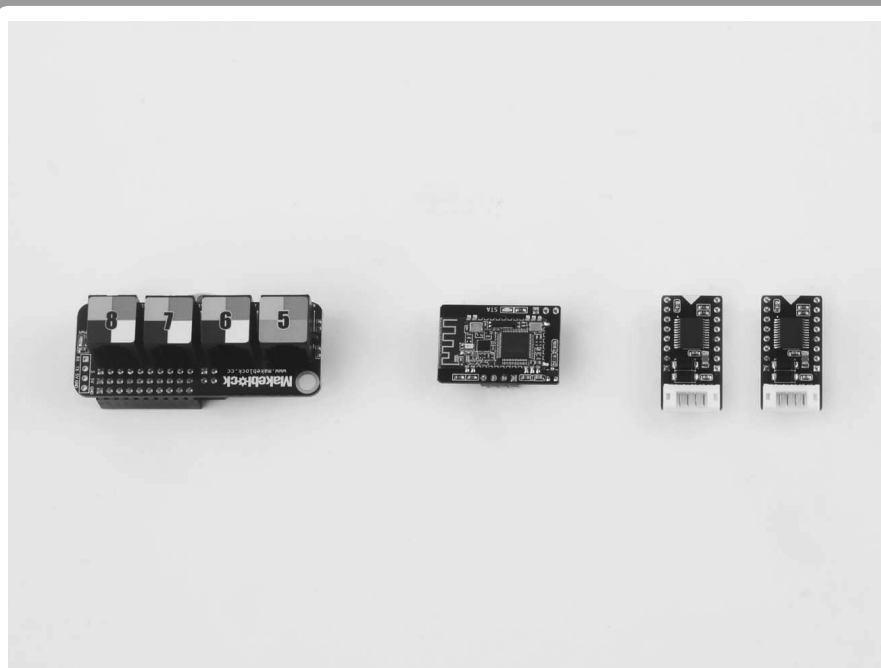
- Крепление для платы MegaPi (1)
- Плата MegaPi (1)
- Пластиковая заклепка 4100 (3)



Примечание: Совместите отверстия для крепления заклепок с отверстиями на креплении MegaPi. Установите заклепку с нижней стороны крепления.

17

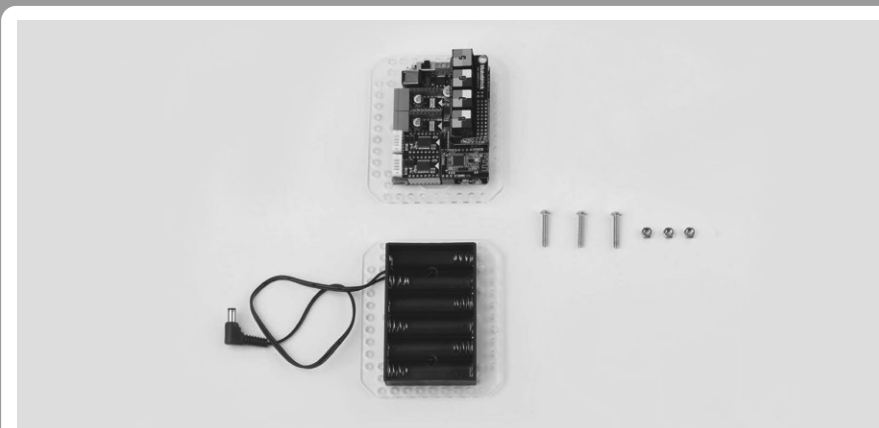
- Плата расширения с портами RJ 25 (1)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора с энкодером (2)



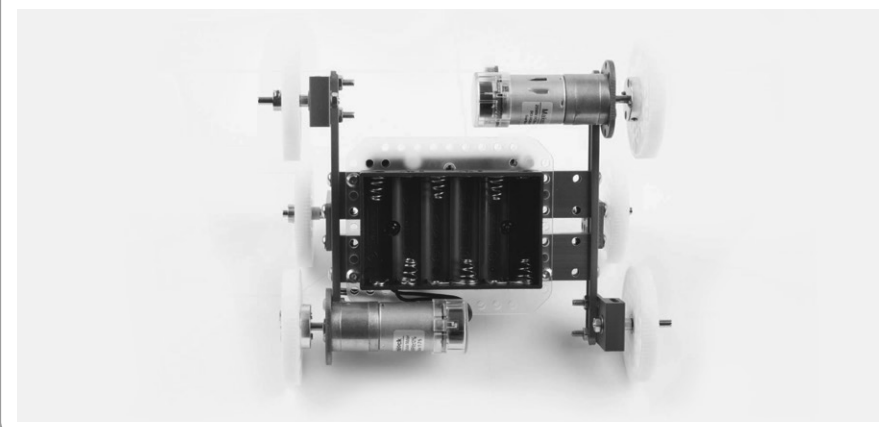
Примечание: Убедитесь, что каждая деталь установлена в правильном направлении.

18

- MegaPi в сборе из шага 17 (1)
- Винт M4*22 (3)
- Держатель батарей из шага 15 (1)
- Гайка M4 (3)

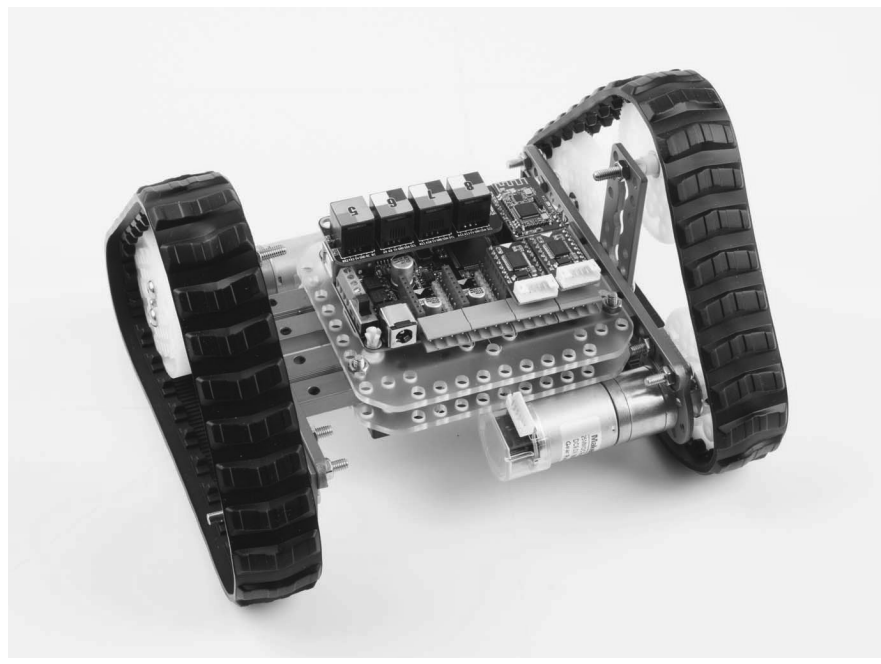


Примечание: Закрепите модуль MegaPi на верхней стороне, а батарейный модуль на нижней стороне основного блока. Убедитесь, что оба блока расположены на одной линии.



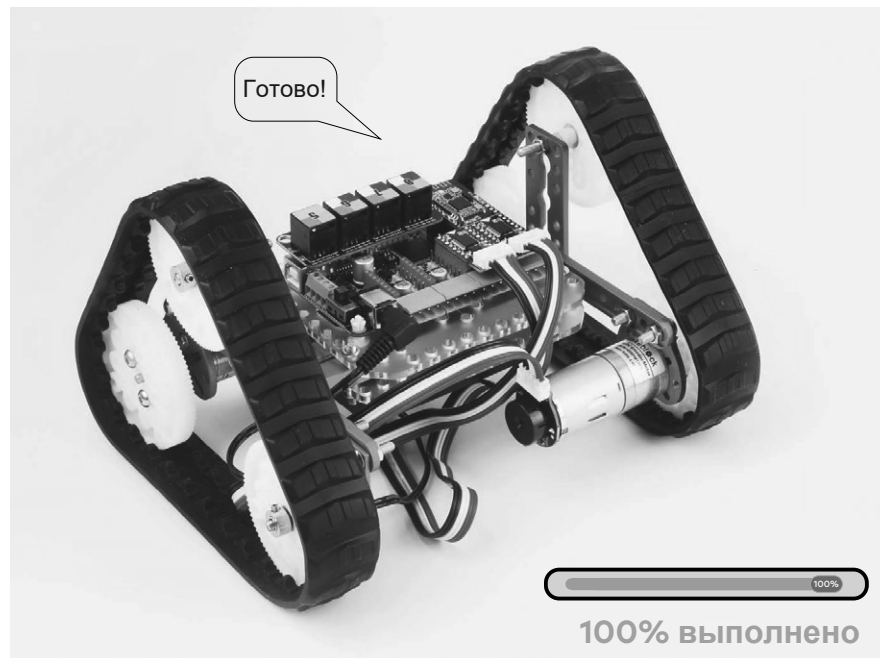
19

• Гусеница (2)



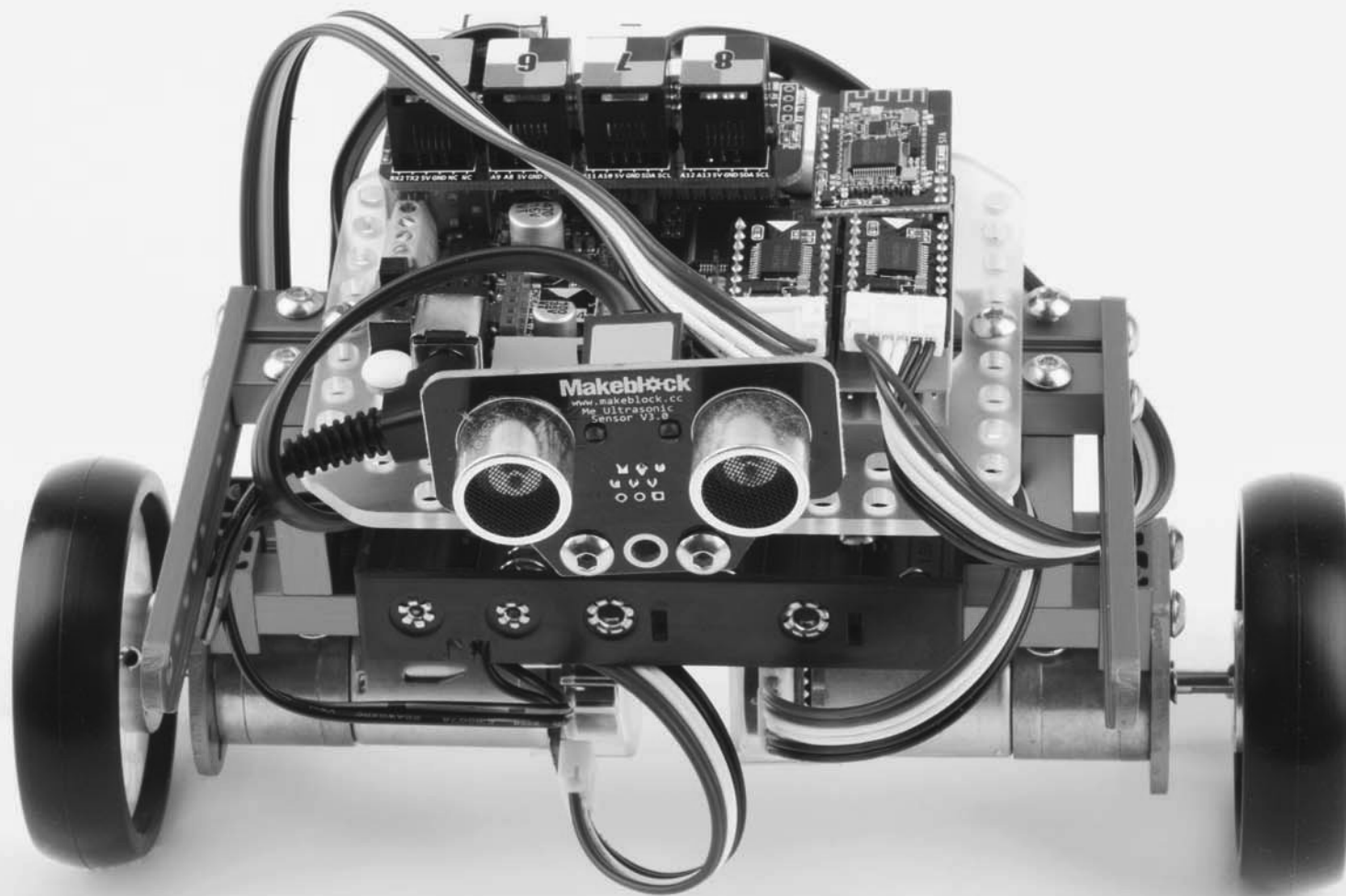
20

• Кабель для 25мм мотора с энкодером (2)



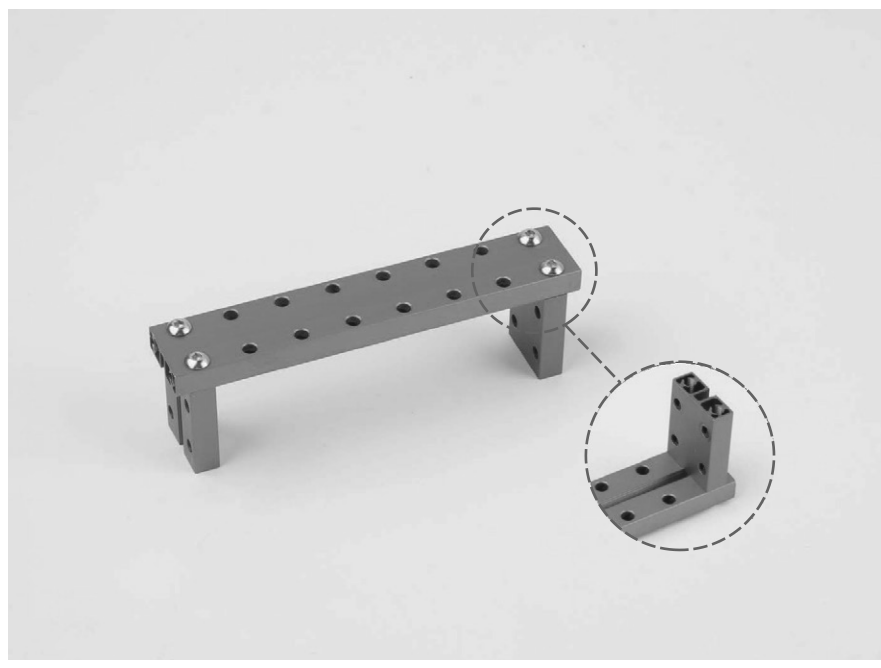
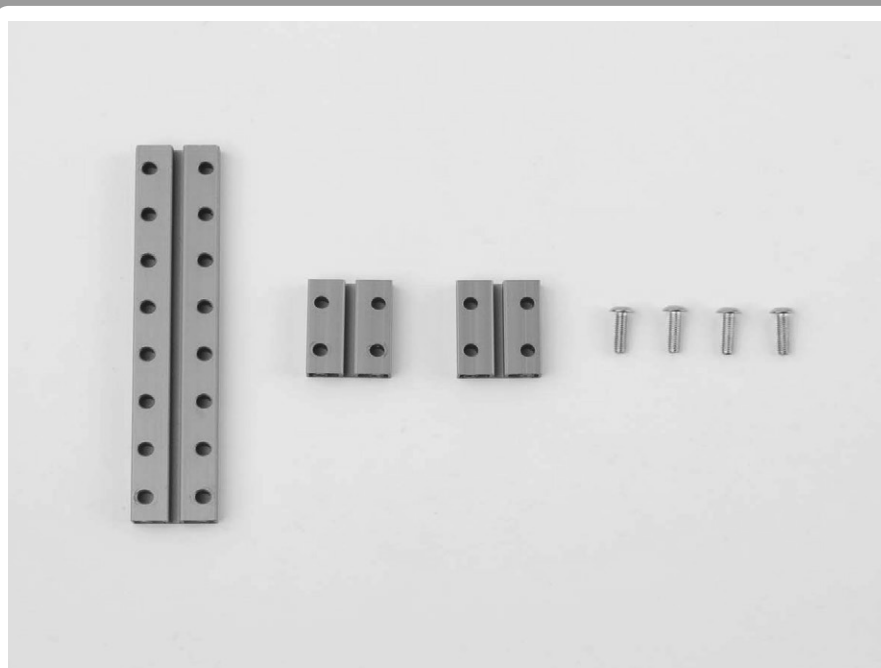
100% выполнено

7 Балансирующий робот



1

- Балка 0824-128 (1)
- Балка 0824-032 (2)
- Винт М4*14 (4)

**2**

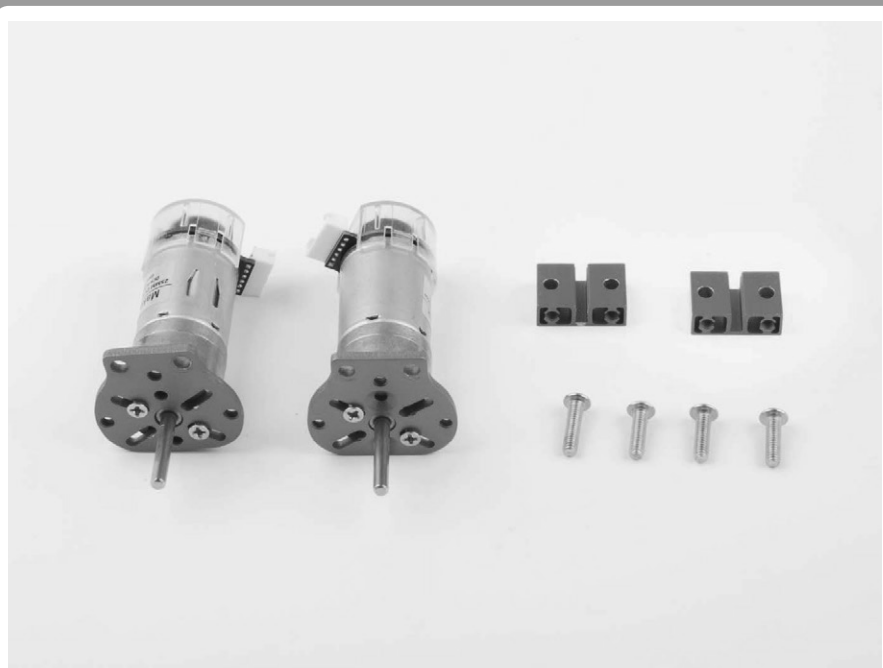
- 25 мм мотор 9 V/185 RPM (2)
- Крепление для мотора 25 мм (2)
- Потайной винт М3*8 (4)



Примечание: Установите двигатели в правильном направлении и закрепите их в отверстиях, как показано на рисунке.

3

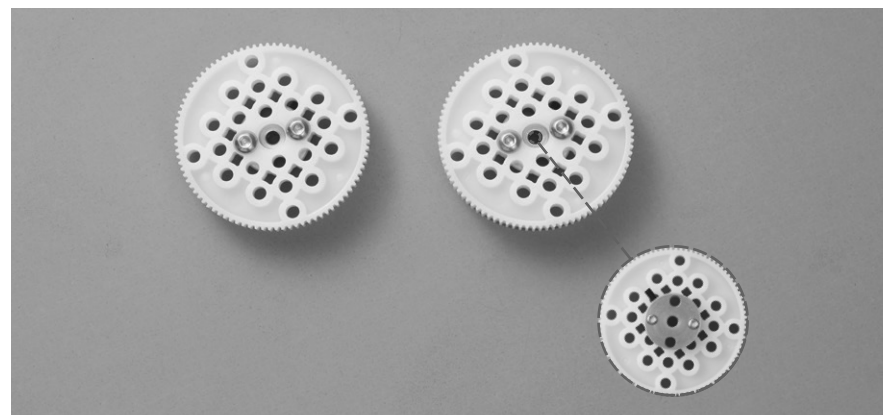
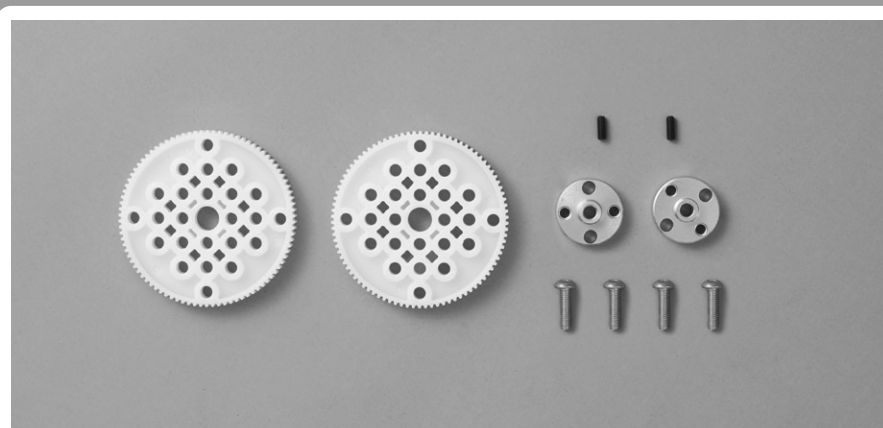
- Балка 0824-016 (2)
- Винт М4*16 (4)
- Мотор из шага 2 (2)



Примечание: Установите мотор в правильном направлении.

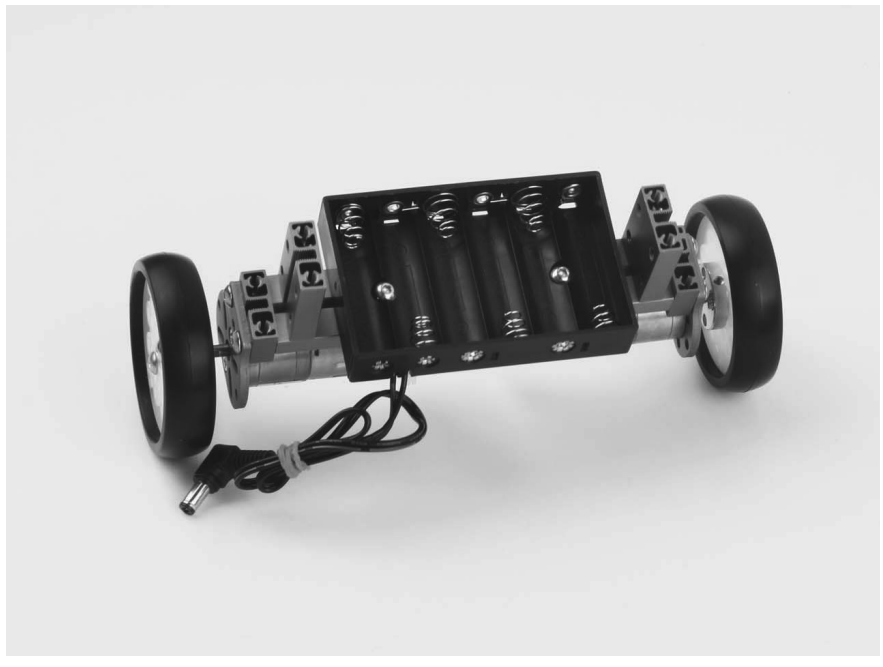
4

- Зубчатое колесо 90Т (2)
- Соединитель вала 4 мм (2)
- Винт М4*14 (4)
- Потайной винт М3*8 (2)

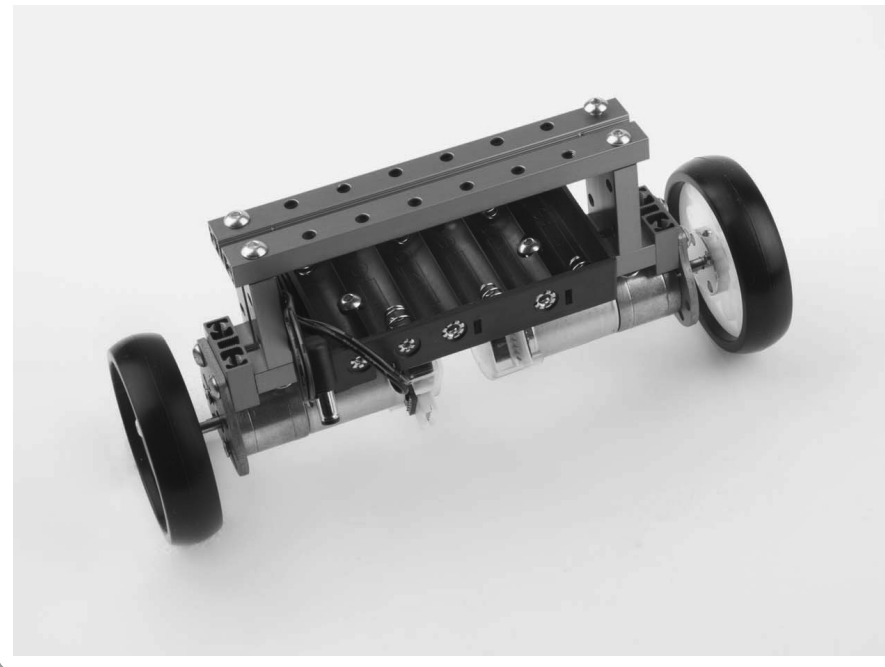
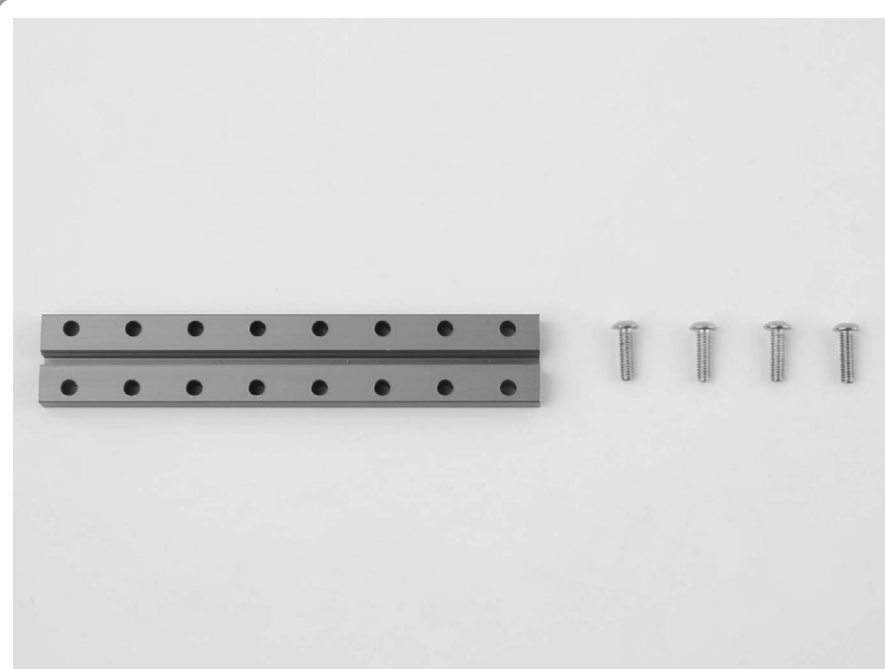


Примечание: Убедитесь, что каждый потайной винт плотно прилегает к плоскости вала двигателя.

- 5**
- Держатель для 6 батарей AA (1)
 - Винт М4*8 (2)
 - Шина 90Т В (2)

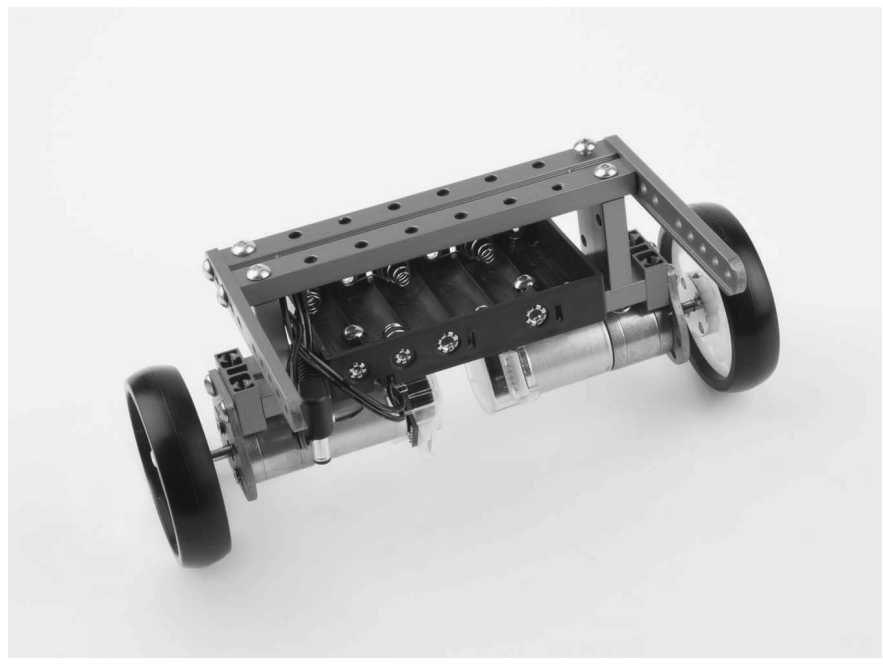
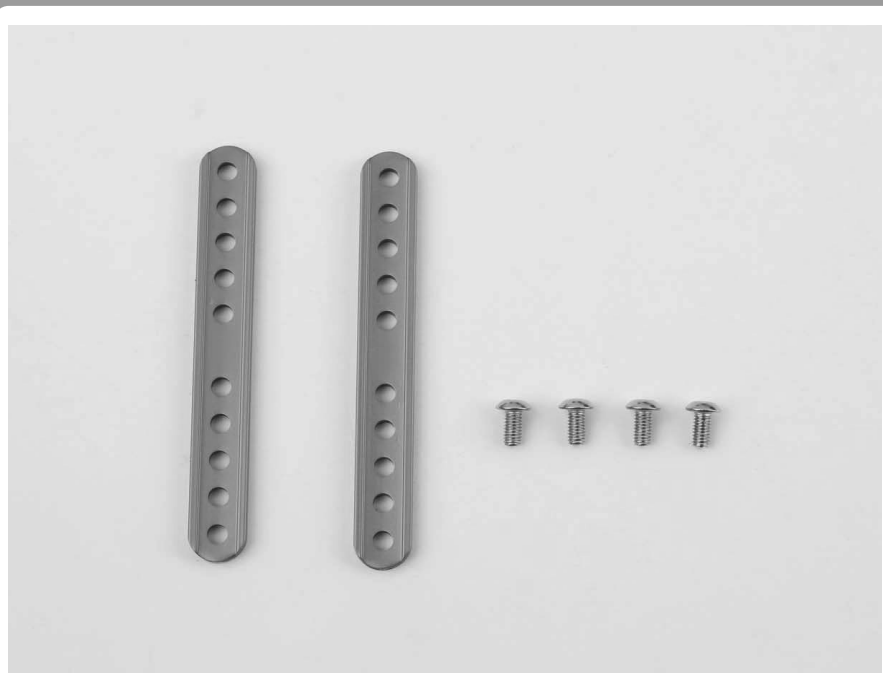


- 6**
- Балка 0824-128 (1)
 - Винт М4*14 (4)

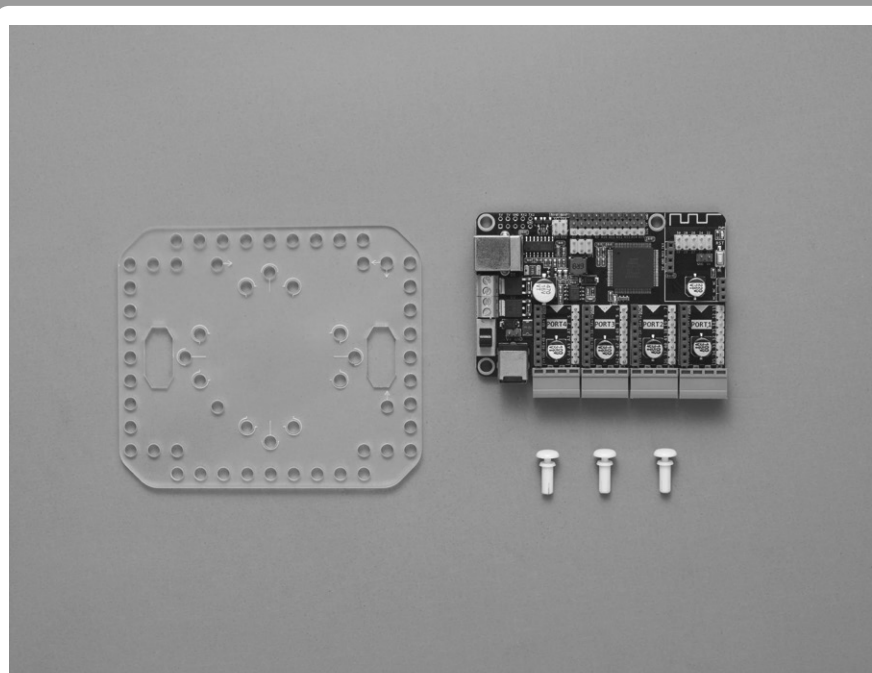


7

- Балка 0412-092 (2)
- Винт М4 (8)

**8**

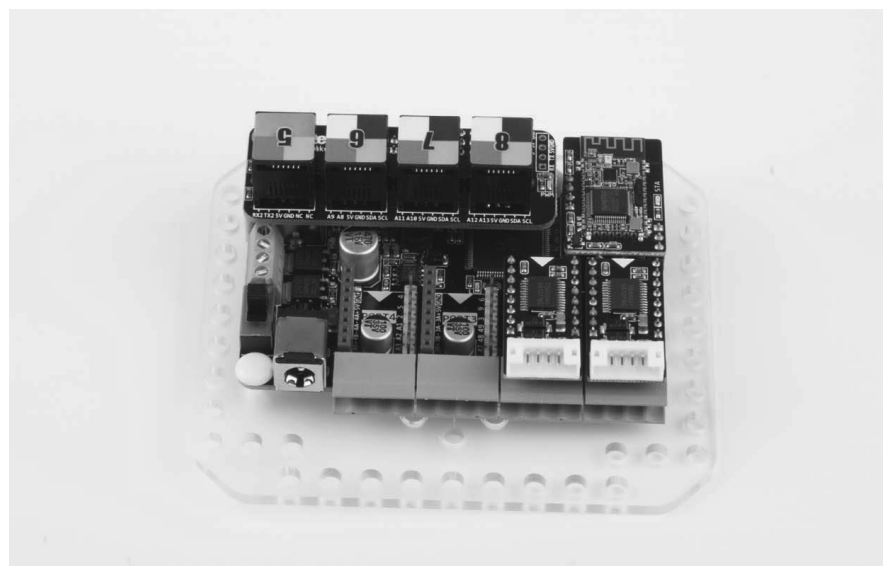
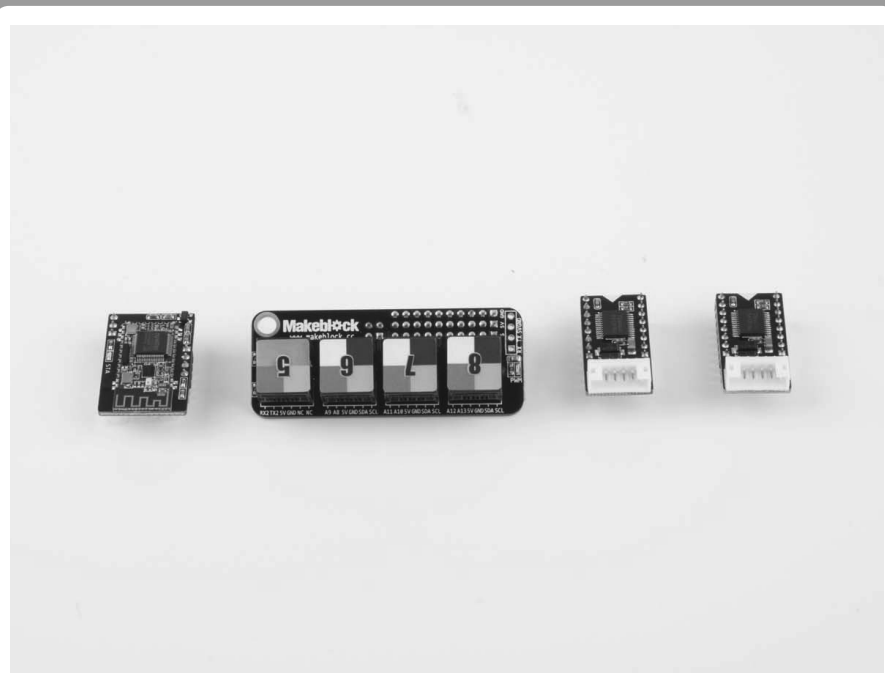
- Крепление для платы MegaPi (1)
- Плата MegaPi (1)
- Пластиковая заклепка 4100 (3)



Примечание: Совместите отверстия для крепления заклепок с отверстиями на креплении MegaPi. Установите заклепку с нижней стороны крепления.

9

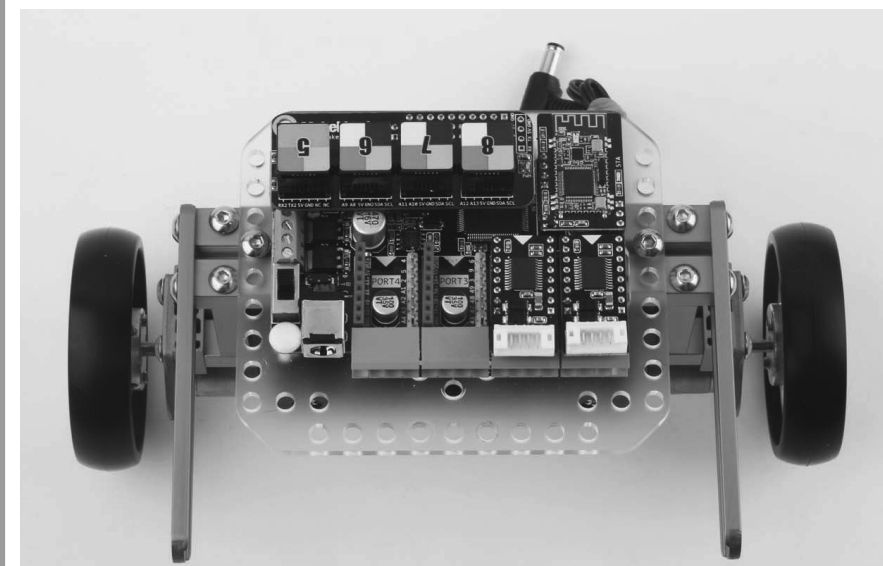
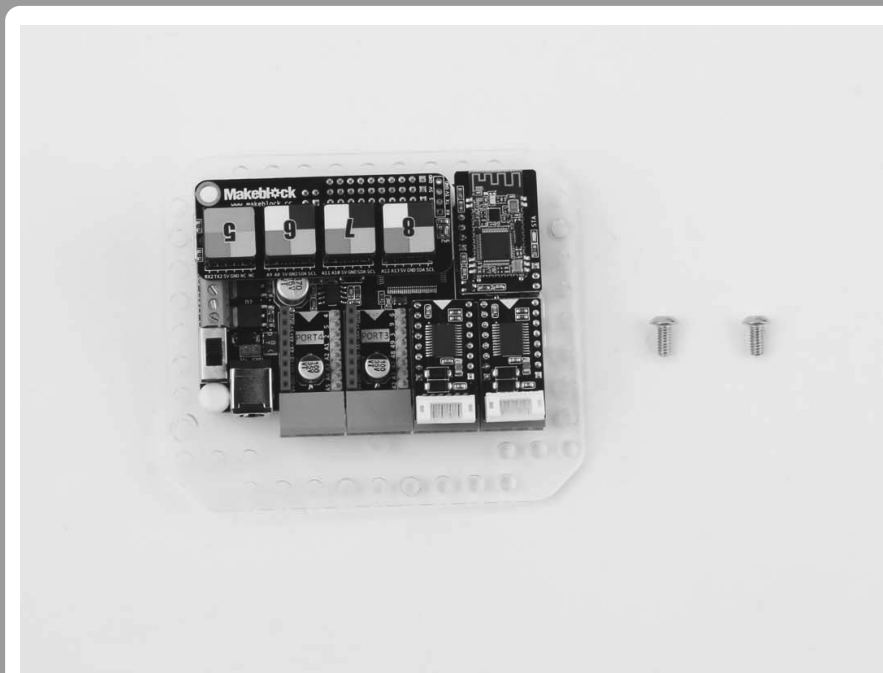
- Плата расширения с портами RJ 25 (1)
- Модуль Bluetooth (1)
- Драйвер MegaPi для мотора с энкодером (2)



Примечание: Убедитесь, что каждая деталь установлена в правильном направлении.

10

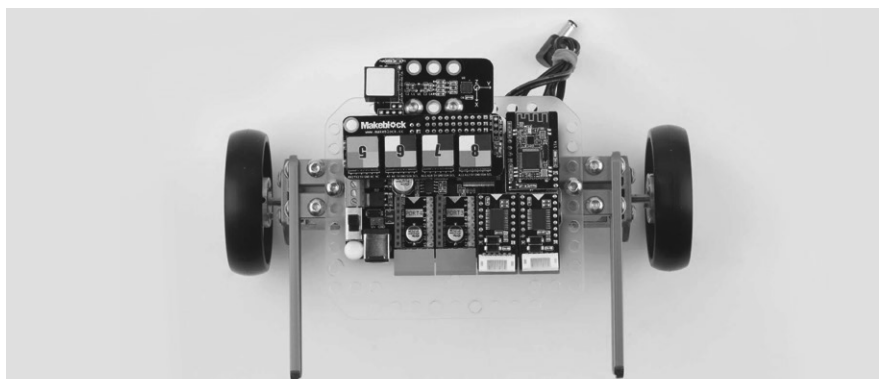
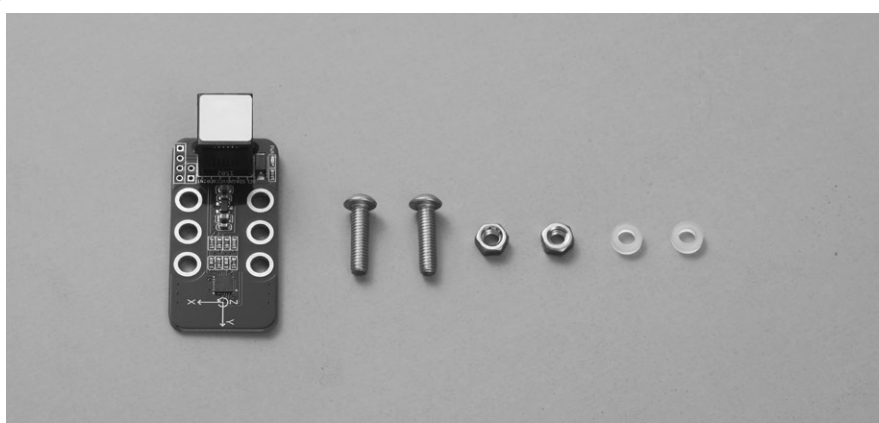
- MegaPi модуль из шага 9 (1)
- Винт M4 (2)



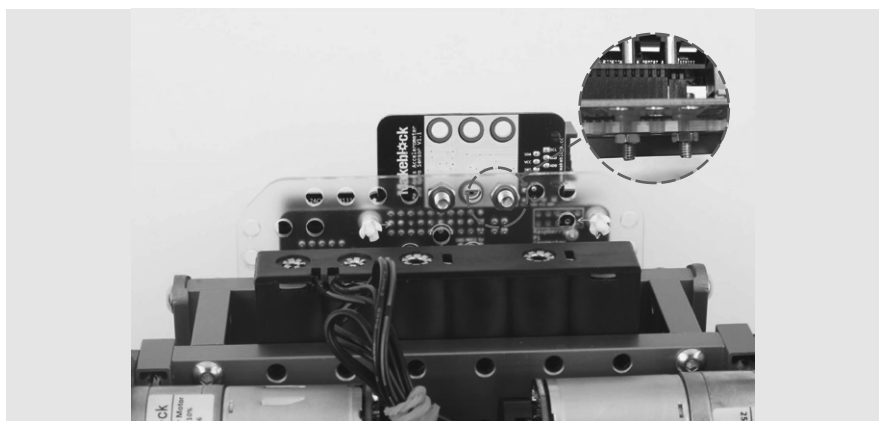
Примечание: Совместите отверстия для крепления заклепок на MegaPi с отверстиями на основном узле. Установите заклепки с нижней стороны основного узла.

11

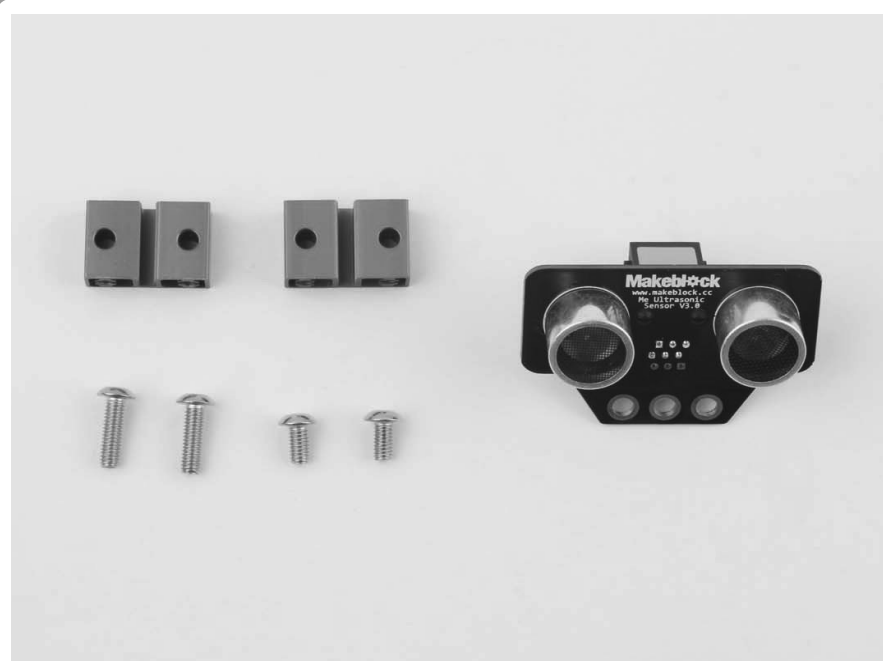
- Трехосевой акселерометр и гироскоп (1)
- Гайка М4 (2)
- Пластиковое кольцо 4*7*2 (2)
- Винт М4*16 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

**12**

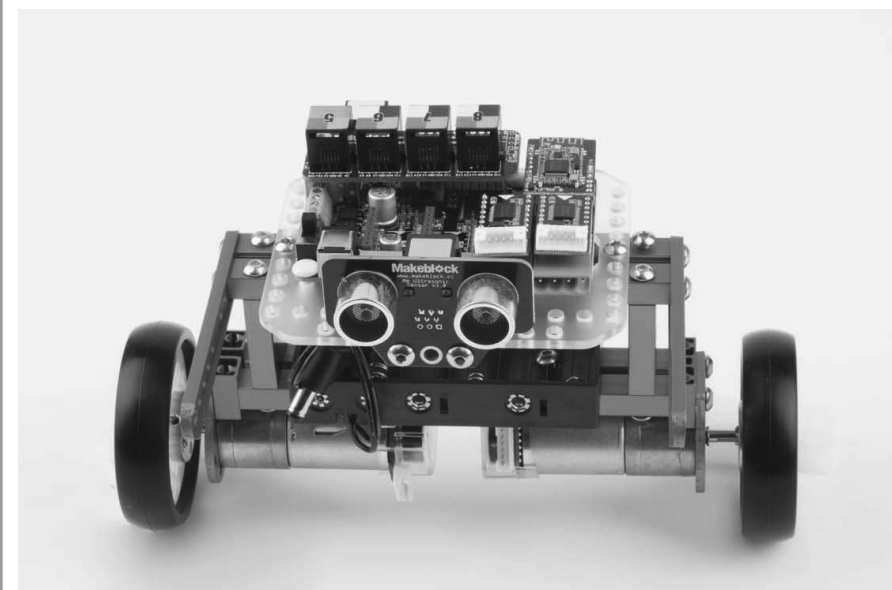
- Балка 0824-016 (2)
- Винт М4*14 (2)
- Винт М4*8 (2)
- Ультразвуковой датчик расстояния (1)



13

- Датчик расстояния в сборе из шага 12 (1)

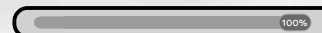
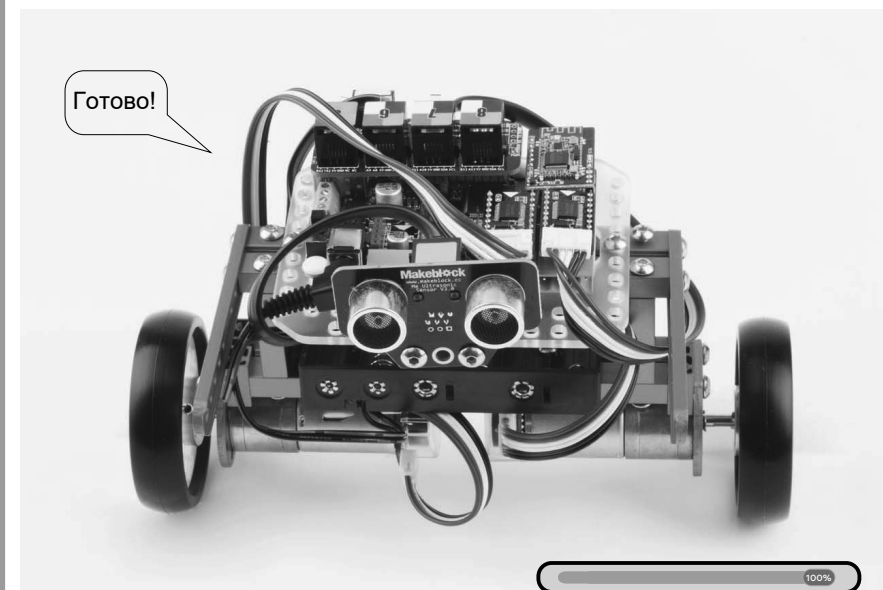
- Винт M4*8 (2)



Примечание: Совместите отверстия для винтов, как показано на рисунке.

14

- Кабель RJ25 (2)
- Кабель для 25мм мотора с энкодером (2)



100% выполнено

makeblock



Официальный поставщик в России
ГК DIGIS, ООО «ЦС Импэкс»
Тел.: (495) 787-87-37
www.digis.ru



@Makeblock



@Makeblock



@Makeblock



@Makeblock